

pomysł miał w naszej epoce dwu wielkich przedstawicieli Weierstrassa i Kroneckera. Czy ten kierunek ku zalgabraizowaniu, — powiemy więc — ku zarytmetyzowaniu analizy może osiągnąć rezultaty naukowe w zupełnej niezależności od kierunku drugiego — nazwijmy go intuicyjnym — jest to pytanie, którem nie możemy zająć się obecnie ⁴¹⁾. Zdaje się wszakże, że współdziałanie obu kierunków jest potężnym czynnikiem postępu umiejętności. „Teoria funkcji analitycznych“ Lagrange'a działała tak w jednym jak drugim kierunku, pobudzając umysły twórcze, stosownie do ich indywidualności, do rozszerzenia i doskonalenia złożonych w tem dziele pomysłów.

O STANIE OBECNYM TEORII NIEZMIENNIKÓW.

NAPISZE

Fr. MEYER,

Przełożył za upoważnieniem autora

S. DICKSTEIN.

CZĘŚĆ II.

(Ciąg dalszy). *)

POKREWIEŃSTWO FORM.

C. Metodyka. symbolika i procesy niezmiennicze.

b) *Procesy niezmiennicze niesymboliczne.*

Rozpatrzmy najważniejsze procesy różniczkowe, stosowane do utworów niezmienniczych w celu otrzymania z nich utworów nowych. Przypadek szczególnie ważny, w którym przy stosowaniu takiego działania wynika wartość zero, omówimy niżej w rozdziale o równaniach różniczkowych; w odpowiednich też rozdziałach rozpatrzmy działania różniczkowe na „recyprokantach“ i „późniezmiennikach.“ Procesy te same przez się, a przynajmniej w pewnej modyfikacji ¹⁾, mają własność niezmienniczą, t. j. otrzymujemy ten sam rezultat, gdy wykonamy najprzód proces, a następnie przekształcenie liniowe, lub też odwrotnie.

Zgodnie z rozwojem historycznym należy procesy te podzielić na odnoszące się do zmiennych, do współczynników form pierwotnych, wreszcie do współczynników podstawień. Zresztą te trzy rodzaje wielkości można rozważać wspólnie jako współczynniki form liniowych.

*) Patrz „Prace matematyczno-fizyczne“: tom VII, str. 17—68; tom VIII, str. 139—177; tom IX, str. 222—142.

⁴¹⁾ Porówn. Klein „Ueber Aritmetisierung der Mathematik“ (Nachrichten der kgl. Ges. der Wiss. in Göttingen 1895, s. 82—91). Por. też cytowaną pracę Poincarégo oraz artykuł Pringsheima „Irrationalzahlen und Convergenz unendlicher Prozesse“ w Encyklopedyji nauk matematycznych. Tom I, zes. I, str. 64.

Zakres pracy niniejszej nie pozwala nam zająć się głębszym zbadaniem znaczenia abstrakcyjnego oraz pokrewieństwa wewnętrznego oddzielnych działań, i dla tego w tym względzie odsyłamy czytelnika do „Metod“ S t u d y e g o i do I-ej części tomu II dzieła G o r d a n a.

α. Proces Aronholda ²⁾.

Pod tę nazwę podciągamy wszystkie procesy postaci

$$D_{pq} = \sum_i q_i \frac{\partial}{\partial p_i},$$

gdzie p_i, q_i są dwoma współpodstawieniami szeregami wielkości, t. j. szeregami, poddanymi tym samym podstawieniom.

Rozważmy najprzód przypadek, w którym p i q są zwyczajniemi (punktowemi) zmiennymi i używana jest pospoliciej nazwa procesu biegunowego.

W geometrii rzutowej proces biegunowy wystąpił dość wczesnie i następnie z biegiem czasu stał się jej podstawą ³⁾; w teorii form, przeciwnie, dopiero w ostatnich czasach udało się procesowi temu nadać rolę kierowniczą w tem znaczeniu, że wszystkie stosowane tu działania różniczkowe nie tylko do tego procesu biegunowego się sprowadzają, lecz zarazem dają się one przezeń wyrazić algebraicznie za pomocą wzorów wyraźnych.

Rozpatrzmy najprzód tak zwane „rozwinięcia szeregowo“ ⁴⁾, służące do sprowadzania form o większej liczbie współpodstawienionych szeregów zmiennych do form o mniejszej liczbie szeregów. Pojedyncze wyrazy takich rozwinięć są iloczynami spółzmienników „tożsamościowych“ (t. j. zależnych jedynie od zmiennych) przez biegunowe owych form prostszych.

Dla form dwójkowych przeprowadzili podobne redukcje G o r d a n i i C l e b s c h ⁵⁾; C l e b s c h i C a p e l l i ⁶⁾ uogólnili to zagadnienie w dwu różnych kierunkach, C a p e l l i'emu ⁷⁾ atoli należy się zasługa postawienia procesu biegunowego w punkcie środkowym całej teorii form. Stało się to już w traktowaniu zagadnienia zasadniczego o wyznaczeniu liczby wszystkich spółzmienników liniowo-niezależnych (układu form pierwotnych) danych stopni i rzędów. W późniejszych pracach ⁸⁾ wychodzi C a p e l l i ogólnie z n szeregów o ν zmiennych jednorodnych $(x_1, x_2, \dots, x_\nu), (y_1, y_2, \dots, y_\nu), (z_1, z_2, \dots, z_\nu), \dots$ i szuka praw, łączących $N=n^2$ działań „elementarnych“ $D_{xx}, D_{xy}, D_{x^2}, \dots, D_{yz}, D_{yy}, D_{y^2}, \dots$

Przedewszystkiem mamy tu znane prawo (podane przez C l e b s c h a) według którego „wyrażenie kłamrowe“ $D_{ik} D_{lm} - D_{lm} D_{ik}$ jest zawsze prostą formą liniową wielkości D . W szczególności, przy czterech różnych skażnikach, D_{ik} i D_{lm} są wzajem przemienne, a także D_{ik} i D_{il}, D_{im} i D_{lm} ⁹⁾ Jeżeli N

procesów D w jakimkolwiek porządku oznaczymy przez D_1, D_2, \dots, D_N , to będziemy mieli twierdzenie zasadnicze: „Każda forma F wielkości D (uwarunkowana nietylko swym składem algebraicznym, ale i szeregiem czynników operacyjnych D w każdym wyrażeniu) daje się przedstawić pod postacią

$$F = \sum C D_1^{a_1} D_2^{a_2}, \dots, D_N^{a_N}.$$

Polega to na tem, że różnica dwóch iloczynów, utworzonych z tych samych λ czynników D , wziętych w różnym porządku, jest funkcją liniową iloczynów, złożonych z $\lambda-1$ czynników D . Następnie zwraca się autor do ogólnego zagadnienia o wyznaczeniu najogólniejszego działania F , przemiennego z każdym innym działaniem tego samego gatunku, a więc w szczególności i z każdym działaniem elementarnym. Rozwiązanie tego zagadnienia leży w tem, że F jest funkcją symetryczną n szeregów ilości zmiennych, dającą się przedstawić jako forma dowolna pewnych najprostszych, liniowo-niezależnych działań, które są przemienne. Np. w przypadku $n=2$ takimi działaniami są:

$$D_{xx} + D_{yy}, D_{xy} D_{xx} + D_{xx} - D_{yx} D_{xy}.$$

Na tej podstawie wyjaśnia C a p e l l i, w jaki sposób inne procesy niezmiennicze sprowadzają się do działań D . Dość rozwiązać to zadanie dla przypadku działania C a y l e y'owskiego Ω ¹⁰⁾, na którym polegają wszystkie procesy nasunięte. Symbolicznie proces Ω przedstawia się tak:

$$\Omega = \begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial x_1} & \dots & \dots & \frac{\partial}{\partial x_n} \\ \frac{\partial}{\partial y_1} & \dots & \dots & \frac{\partial}{\partial y_n} \\ \frac{\partial}{\partial v_1} & \dots & \dots & \frac{\partial}{\partial v_n} \end{vmatrix} = \sum \pm \frac{\partial}{\partial x_1} \frac{\partial}{\partial y_2} \dots \frac{\partial}{\partial v_n}$$

gdzie następnie po stronie prawej należy każdy wyraz $\frac{\partial}{\partial x_1} \frac{\partial}{\partial y_2} \dots \frac{\partial}{\partial v_n}$ zastąpić n -tą pochodną $\frac{\partial^n}{\partial x_1 \partial y_2 \dots \partial v_n}$.

Działanie Ω jest przemienne z każdym działaniem elementarnym D_{pq} , póki p i q są różniemi; iloczyn zaś

$$\Delta^h \Omega^h = (x y \dots v)^h \Omega^h \quad (h > 0)$$

posiada własność prostszą, mianowicie przemienność z każdym działaniem D_{pq} dla równych i różnych skażników p i q .

Szukany związek pomiędzy działaniem Ω i procesami biegunowymi przedstawia piękny wzór

$$\Omega \Delta = \begin{vmatrix} D_{xx}, D_{xy}, \dots, D_{xx} \\ D_{yx}, 1+D_{yy}, \dots, D_{yn} \\ \dots \\ D_{rx}, D_{ry}, \dots, n-1+D_{rr} \end{vmatrix},$$

gdzie

$$\Delta = \begin{vmatrix} x_1, x_2, \dots, x_n \\ y_1, y_2, \dots, y_n \\ \dots \\ t_1, t_2, \dots, t_n \end{vmatrix}.$$

Wyżej wspomniane działanie F można złożyć w sposób przejrzysty z procesów typu $\Delta \Omega$.

Wspomnijmy jeszcze, że z $N=n^2$ działań elementarnych można wybrać układ takich $n+1$ działań, aby wszystkie inne działania dały się przez nie wyrazić całkowicie i wymiennie.

Nie wchodzą w bliższy rozbiór badań Capelli'ego nad niezależnością liniową niektórych z pomiędzy omawianych tu procesów (np. nie może nigdy zachodzić związek liniowy pomiędzy potęgami jednego i tego samego działania D).

Proces biegunowy odgrywa rolę zasadniczą w innym kierunku w symbolice Gordan'a ¹²⁾. Dla prostoty ograniczymy się na rozważaniu przypadku typowego formy dwójkowej o jednym szeregu zmiennych x_1, x_2 . Forma f , która niechaj będzie rzędu $m+n$, może być uważana za iloczyn dwóch czynników symbolicznych a_x^m, b_y^n . Biegunowa k -ta f_{yk} szeregu $(y) = y_1, y_2$, odpowiednio f , tylko czynnikiem liczbowym różni się od spólczynnika przy λ^k w rozwinięciu dwumianowym $(a_x + \lambda a_y)^m (b_x + \lambda b_y)^n$, jest więc sumą $k+1$ „wyrazów“ $c_p G_p$, gdzie c_p jest liczbą wymierną, G_p zaś powstaje z $a_x^p b_y^{k-p}$, gdy q dowolnych czynników a_x oraz $(k-q)$ czynników b_x zastąpimy odpowiednio przez a_y, b_y . Mamy wtedy ważne twierdzenie ¹³⁾: Nietylko różnica dwóch wyrazów, ale i różnica między biegunową a jednym z jej wyrazów posiada z wszystkie czynniki $(a_1 b_2 - a_2 b_1) (x_1 y_2 - x_2 y_1)$. Stosując pewną liczbę razy to twierdzenie, zarazem w jego uogólnieniu do liczby czynników większej od 2, dochodzimy do zasadniczego rezultatu ¹⁴⁾: „że każdy wyraz biegunowej, a więc i każdy iloczyn symboliczny o dwóch szeregach zmiennych $(x), (y)$ daje się rozwinąć na sumę biegunowych, postępującą według potęg ilości $(x_1 y_2 - x_2 y_1)$ “.

Twierdzenie to stosuje się do form o większej liczbie, szeregów zmiennych dwójkowych, do dziedziny trójkowej i t. d.

Przechodzimy do procesu Aronholda, stosowanego do kolumn spólczynników $(p), (q), (r), \dots$ przekształcenia liniowego (punktowego), t. j. do działania, będącego w najścisłym związku z działaniem biegunowemi. W samej rzeczy już u Aronholda znajdujemy twierdzenie ogólne, że spólczynniki rozwiniętej formy pierwotnej przekształconej w nowych zmiennych są biegunami formy pierwotnej, napisanemi tylko według „kolumn podstawieni“ ilości $(p), (q), (r), \dots$.

Ważny stąd wynik znajdujemy u Grama ¹⁵⁾, mianowicie: dla niezmiennika jednorodnego J (szeregu form pierwotnych o n zmiennych) otrzymujemy $n(n-1)$ równań różniczkowych charakterystycznych ¹⁶⁾, gdy piszemy go w spólczynnikach przekształconych, przez co J przechodzi na J_1 , rezultat zaś działań biegunowych $D_{p,q}$, wykonanych na J_1 (p nierówne q), uczynimy równym zeru. Dla form dwójkowych pokazał Bruno ¹⁷⁾ w jaki sposób przez bezpośrednio przekształcenie zwykłych równań różniczkowych dla niezmienników dochodzimy do postaci powyższej.

Przechodzimy na koniec do tej modyfikacji procesu Aronholdowego o $D_{ba} = \sum a_i \frac{\partial}{\partial b_i}$, gdzie a_i, b_i są odpowiedniami spólczynnikami dwóch form f_n, φ_n . Już dość wcześniej ¹⁸⁾ posługiwano się tem działaniem w celu rozciągnięcia pojęcia i tworzenia niezmiennika J formy pierwotnej f_n na większą liczbę form f_n, φ_n i t. d. W zastosowaniu do form liniowych służy ono u Clebscha ¹⁹⁾ jako fundament symboliki, gdyż wskazuje bezpośrednio, w jaki sposób niezmiennik (formy pierwotnej) stopnia n można napisać jako niezmiennik jednoczesny n form pierwotnych liniowych. Dopóki spólczynniki b są zupełnie niezależne od spólczynników a , łatwo wielokrotnie wykonać proces $D_{ba} J = DJ$; potrzeba do tego tylko prostej „iteracji“, t. j. DJ powstaje w ten sposób z DJ , w jaki DJ powstaje z J i t. d. Lecz nie ma to miejsca ²⁰⁾, gdy ilości b zależą w pewien sposób (spółzmiennie) od ilości a ; wtedy, jak to pokazał Gordan, należy uciec się do wzorów zwrotnych, albo też, co teoretycznie jest właściwszem, zastosować pewne rozwinięcia szeregowo.

Proces Aronholdowy służy u Gordana i do uzasadnienia „kombinantów“ ²¹⁾, J staje się kombinantem form f, φ , jeżeli DJ znika tożsamościowo lub odwrotnie. Łatwo to uogólnić dla przypadku większej liczby form. Przypadek, w którym zachodzi zależność pomiędzy formami pierwotnymi f, φ, \dots , nie jest dotąd jeszcze ogólnie zbadany. Zbadano tylko ważny dla geometrii przypadek szczególny w dziedzinie dwójkowej i trójkowej, mianowicie przypadek formy pierwotnej f i takiego spólcziennika φ , że $Df = \varphi, D\varphi = Mf$, gdzie M jest czynnikiem stałym (niezmiennicznym) ²²⁾.

Specjalny przypadek procesu A r o n h o l d o w e g o „proces ewektantowy“ pozyskał znaczenie dla budowy układów niezmienniczych. Otrzymujemy „pierwszy“ ewektant formy φ , jeżeli przyjmujemy, że forma f jest realną potęgą μ -ą formy liniowej, gdy φ w największej liczbie przypadków przedstawia niezmiennik J stopnia μ -go (formy pierwotnej F). Symbolicznie wykonywamy to w ten sposób, że kolejno każdy z μ szeregów symbolów niezmiennika J zastępujemy szeregiem zmiennych x , a potem bierzemy sumę wszystkich wyrazów ²³⁾.

G o r d a n ²⁴⁾ zastosował to do równań różniczkowych niezmiennika dwójkowego J ; zastosowanie to nadaje bezpośrednio niezmiennikowi znaczenie dla teorii form. Mianowicie równania można tak przekształcić, że wyrażają następujące twierdzenie: „Nasunięcie $(n-1)$ -e formy pierwotnej na pierwszy ewektant niezmiennika J znika tożsamościowo; n -te zaś przesunięcie odtwarza niezmiennik (bez uwagi na czynnik liczbowy).

Odwrótnie, na podstawie tego twierdzenia można równania różniczkowe bezpośrednio napisać.

β . Proces nasunięcia i proces Ω .

Na procesie nasunięcia polega w zasadzie praktyczne upostaciowanie dzisiejszej teorii form. Ogólnie nasunięcie określić można jako utwory jednoczesnie niezmiennicze dwóch lub więcej form pierwotnych o dowolnych szeregach zmiennych, liniowych względem pojedynczych szeregów współczynników.

Przedstawienie poniższe dla wyrazistości ograniczamy do przypadków prostych.

Niechaj będą dwie formy $F_n(x)$ i $\Phi_n(u)$ dualistycznie przeciwstawne; utworzymy k -te biegunowe form F i Φ względem nowych szeregów zmiennych (y) i (z) i wyobraźmy je sobie rozwinięte według potęg i iloczynów ilości zmiennych. „Nasunięcie k -te formy F na Φ otrzymamy, jeżeli dwa odpowiadające współczynniki rozwinięć pomnożymy przez siebie i przez właściwy współczynnik wielomianowy ²⁵⁾, a następnie utworzymy sumę tych iloczynów“. Symbolika pozwala w sposób bardzo treściwy przedstawić to postępowanie. Jeżeli $F_n(x) = a_x^n$, $\Phi_n(u) = u_x^n$ są formy dane, a więc $a_x^{n-k} a_y^k$, $u_x^{n-k} u_z^k$ ich k -te biegunowe, to k -te nasunięcie formy F na Φ ma wyrażenie następujące:

$$(F, \Phi)^k = a_x^{n-k} u_x^{n-k} (a a)^k.$$

Można to wyrażenie otrzymać symbolicznie w ten sposób, że w iloczynie $F\Phi = a_x^n u_x^n$ zastępujemy kolejno k razy po sobie parę czynników $a_x u_x$ przez „wyrażenie kłamrowe“ $(a a)$, co daje się wyrazić według G o r d a n a ²⁶⁾ tak:

„Nasunięcie k -te dwóch form

$$F(x) = a_x^n, \quad \Phi(u) = u_x^n$$

powstaje przez k -krotne fałdowanie iloczynu $F\Phi$ “.

Dla pewnych badań dobrze jest uogólnić w mowie będące nasunięcie. Aby rzecz tę wyjaśnić dla dziedziny np. trójkowej, weźmy trzy formy zmiennymi spółpodstawienionemi (x) , (y) , (z) :

$$F_n = a_x^n, \quad G_p = b_y^p, \quad H_q = c_z^q;$$

do iloczynu FGH stosujemy k razy proces „fałdowania“, zastępując za każdym razem iloczyn $a_x b_y c_z$ „czynnikiem kłamrowym“ (abc) ; wynik działania

$$(F, G, H)^k = (abc)^k a_x^{n-k} b_y^{p-k} c_z^{q-k}$$

nazywa się także „ k -tem nasunięciem“ trzech form. W rzeczy samej przez odpowiednią specjalizację można stąd powrócić do poprzedniego pojęcia $(F, \Phi)^k$. Niechaj najprzód rzędy p i q będą równymi oba ν i poddamy szereg symbolów b, c warunkom, aby iloczyn $b_y c_z$ był funkcją znakozmienną, t. j. aby połączenia ilości b, c , prócz $(b_i c_k - b_k c_i) = a_i$ znikwały. Wtedy y, z występują tylko w analogicznych połączeniach $(y_i z_k - y_k z_i) = u_i$, iloczyn $b_y c_z$ przechodzi na formę liniową u_a (a więc $b_y^2 c_z^2$ na u_a^2), czynnik kłamrowy (abc) na (aa) i nakoniec $(F, G, H)^k$ na $(F, \Phi)^k$.

Przedstawione depiero co uogólnienie wykazuje łatwo nam ścisłą zależność pomiędzy procesem nasunięcia i procesem Ω . Dla dziedziny np. trójkowej proces Ω ma postać:

$$\Omega = \frac{\partial^3}{\partial x_1 \partial y_2 \partial z_3} + \frac{\partial^3}{\partial x_2 \partial y_3 \partial z_1} + \frac{\partial^3}{\partial x_3 \partial y_1 \partial z_2} - \frac{\partial^3}{\partial x_1 \partial y_3 \partial z_2} - \frac{\partial^3}{\partial x_3 \partial y_2 \partial z_1} - \frac{\partial^3}{\partial x_2 \partial y_1 \partial z_3}.$$

Wykonanie procesu Ω na iloczynie (symbolicznym lub realnym $a_x^n b_y^p c_z^q$ daje odrazu np. $q \cdot a_x^{n-1} b_y^{p-1} c_z^{q-1}$, a k -krotne jego stosowanie:

$$\frac{n!}{(n-k)!} \frac{p!}{(p-k)!} \frac{q!}{(q-k)!} (abc)^k a_x^{n-k} b_y^{p-k} c_z^{q-k}.$$

stąd twierdzenie zasadnicze ²⁷⁾:

„Proces Ω , stosowany do iloczynu $a_x^r b_y^r c_z^r \dots$, jest — jeżeli pominiemy czynnik liczbowy — równoważny z procesem fałdowania; k -krotna zaś iteracja procesu Ω jest w ten sam sposób równoważna z k -tem nasunięciem.“

Tak więc związek między nasunięciem i procesem biegunowym jest ustalony.

Do procesu nasunięcia można, według Gordana ²⁸⁾ nawiązać analogiczne rozwinięcie jak do procesu biegunowego; zasadą kierowniczą jest znowu wykonanie nasunięcia na dwóch iloczynach czynników symbolicznych; rezultat układa się przez to sam jako suma wyrazów. Różnica dwóch wyrazów oraz różnica pomiędzy nasunięciem a jednym z jej wyrazów jest podzielna przez pewne czynniki klamrowe. Stąd następnie wyprowadza się twierdzenie, że „każdy wyraz nasunięcia daje się przedstawić jako sumę nasunięć“ i także, że „każdy iloczyn symboliczny daje się przedstawić jako sumę nasunięć prostych (t. j. zawierających tylko podwa symbole).“

Wybornym przykładem nasunięć są: wyznacznik funkcyjny ²⁹⁾ m form (m jednorodnymi zmiennymi) i jako szczególny jego przypadek wyznacznik Hessego ³⁰⁾, gdy te m form stanowią cały układ pierwszych pochodnych jednej i tej samej formy.

O podciągnięciu nasunięcia pod pojęcie „połączenia“ dwóch wielkości, jak to uczynił Stroh, a zwłaszcza o spożytkowaniu prawa łącznościowości dla teorii syzygij (w dziedzinie dwójkowej) wspominaliśmy już poprzednio. Mówiliśmy także o zasadniczej własności procesu Ω , badanego przez Gordana, Mertensa i Hilberta, według której przez odpowiednie wielokrotne tegoż powtarzanie z dowolnej formy jednorodnej i izobarycznej przekształconych współczynników otrzymujemy niezmiennik formy pierwotnej.

Badanie znaczenia, jakie ma znikanie nasunięcia, stało się źródłem teorii apolarności, która znowu jest najściślej związana z teorią kombinantów ³¹⁾. W innym znowu kierunku znikanie tego nasunięcia (dwójkowego) nabrało niedawno znaczenia dla teorii równań różniczkowych liniowych. Równanie $(f, \varphi)^k = 0$ przy oznaczeniu stałe φ przedstawia równanie różniczkowe liniowe (o czynnikach, które są funkcjami całkowitemi, wymiernymi, dla formy $f(x_1, x_2)$). Ale i odwrotnie jest rzeczą możliwą stronę lewą każdego danego równania różniczkowego liniowego rzędu k z jedną zmienną niezależną o współczynnikach wymiernych przekształcić z pomocą ujednorodnienia na agregat pewnej liczby nasunięć funkcji f z szeregiem funkcji $\varphi, \varphi', \varphi'' \dots$.

Daje się to, jak to niedawno pokazał Waelsch ³²⁾, okazać w sposób następujący: W danym równaniu różniczkowym

$$Fy^{(k)} + Qy^{(k-1)} + \dots = 0$$

położmy $x = \frac{x_1}{x_2}$; stosując twierdzenie Eulera o funkcjach jednorodnych, nadajemy równaniu postać:

$$\sum_{r=0}^{k-1} A_r^{(r)} \frac{\partial^k y}{\partial x_1^r \partial x_2^{k-r}} = 0,$$

gdzie ilości A są formami jednego i tego samego rzędu r . Jeżeli przyjmiemy symbolicznie niewiadomą y , jako formę a_x^r ($r \geq n$), to strona lewa staje się najogólniejszą formą dwóch szeregów spółpodstawieniowych x, x_2 : $-a_2, a_1$. Rozwijając ją według Clebscha i Gordana na szereg, postępujący według potęg formy a_x , i kładąc $n+r=m$, uadamy pierwotnemu równaniu różniczkowemu postać:

$$c_0 (\varphi_m, f)^m + c_1 (\varphi_{m-2}, f)^{m-1} + c_2 (\varphi_{m-4}, f)^{m-2} + \dots = 0,$$

gdzie φ są formy dowolne rzędów oznaczonych przez skaznik, c zaś współczynniki liczbowe, które możemy rozporządzić w sposób odpowiedni. Jeżeli podstawimy teraz wyrażenia niesymboliczne za pojedyncze nasunięcie i uczynimy w końcu $x_2 = 1$, to wrócimy do pierwotnego równania różniczkowego.

Opisane „normowanie“ równań różniczkowych liniowych służy przede wszystkim do przejrzystego scharakteryzowania specjalnych ich typów, a zwłaszcza jest ono użytecznem, jak to w pojedynczych przypadkach wykazał Hilbert ³³⁾ wtedy, gdy idzie o wyznaczenie rozwiązań całkowitych wymiernych takiego równania.

Tak np. już Pick ³⁴⁾ nadał był zwyczajnemu równaniu różniczkowemu Lamégo postać:

$$(\varphi_4 f)^2 = \varphi_0 f,$$

gdzie φ_0 jest stałą, a iloczyn $\varphi_0 f$ jest równoważny z zerem nasunięciem $(\varphi_0 f)^0$.

Jeżeli zamiast form φ_4, φ_0 napiszemy φ_m, φ_{m-4} (formy rzędów $m, m-4$), to będziemy mieli, według Kleina ³⁵⁾ „ogólne“ równanie różniczkowe Lamégo. To ostatnie staje się ogólnem równaniem różniczkowym drugiego rzędu, jeżeli w formie φ_m zrównamy pewne czynniki liniowe (realne). Jeżeli zaś w powyższej postaci równania różniczkowego f oznacza

rzeczywistą formę f_π rzędu $\pi (\geq n)$, to jego strona lewa staje się formą F_μ rzędu $\mu = n + \nu + \pi - 2n = \nu + \pi - n$. Wtedy nie tylko każdej formie f_π odpowiada forma F_μ , lecz i każdemu układowi liniowemu form f_π odpowiada układ liniowy form F_μ . Waelsch ³⁶⁾ opiera na tem specyficzną teorię odwzorowań geometrycznych.

7. Podstawienie pochodnych niejednorodnych.

Jeżeli dogodnym jest sprowadzanie równania różniczkowego do postaci normalnej niezmienniczo-teoretycznej (jednorodnej), to i odwrotnie dla pewnych celów, np. dla tworzenia równań różniczkowych utworów niezmienniczych jest rzeczą pożyteczną przedstawianie form pierwotnych i ich pochodnych w postaci niejednorodnej.

Niechaj $f = a_n x^n + \binom{n}{1} a_1 x^{n-1} + \dots + a_0$ będzie forma dwójkowa; utwórmy szereg wielkości:

$$f_0 = f, \quad f_1 = \frac{1}{n} \frac{df}{dx}, \quad f_2 = \frac{1}{n(n-1)} \frac{d^2 f}{dx^2}, \quad \dots, \quad f_n = \frac{1}{n!} \frac{d^n f}{dx^n}.$$

Bruno ³⁷⁾ w r. 1880 podał ważne twierdzenie:

Jeżeli w wyrazie głównym C_0 spółmiennika C formy f spółczynniki a_i zastąpimy przez f_i , to C_0 przejdzie na C'' .

Uogólnienie tego twierdzenia na układ form pierwotnych nie przedstawia trudności.

Zjawisko to, jak zauważył Hilbert ³⁸⁾, który rozwinął je w dalszym ciągu, jest wspólnym źródłem szeregu pojedynczych metod dawniejszych badaczy: metody Cayleyowskiej wyprowadzania spółczynników formy C z wyrazu głównego C_0 , rachunku wyrazów głównych Roberta, oraz równań różniczkowych Cayleya dla niezmienników i spółmienników. Te ostatnie przyjmują obecnie postać prostszą, ponieważ sprowadzają się do jednego, na podstawie twierdzenia:

„Każda funkcja całkowita, izobaryczna C_0 jednostronnych pochodnych f_i, φ_k, \dots , wagi p_i , jednorodna co do tych wielkości w stopniach odpowiednio α, γ, \dots , jest niezmiennikiem lub spółmiennikiem jednocześnie form f, φ, \dots rzędu $m = \alpha\gamma + \nu\gamma + \dots - 2p$, skoro czyni zadość równaniu różniczkowemu:

$$f_0 \frac{\partial C_0}{\partial f_1} + 2f_1 \frac{\partial C_0}{\partial f_2} + 3f_2 \frac{\partial C_0}{\partial f_3} + \dots + \varphi_0 \frac{\partial C_0}{\partial \varphi_1} + \varphi_1 \frac{\partial C_0}{\partial \varphi_2} + \dots = 0''.$$

Jednym z najważniejszych wyników z tego sposobu przedstawienia jest oczywiście ten, że każdy związek pomiędzy niezmiennikami i spółmiennikami układu form przechodzi na równanie różniczkowe. Hilbert ³⁹⁾ podał godne uwagi zastosowanie tego twierdzenia.

Dziś, daleko lepiej niż dawniej, można już obliczać niezmienniki i spółmienniki dla danych specyjalnych form pierwotnych.

Dalszego udoskonalenia doznaje teoria ta według Hilberta, jeżeli obok procesu D wprowadzimy proces nowy Δ :

$$\Delta = \left(n f_1 \frac{\partial}{\partial f_0} + (n-1) f_2 \frac{\partial}{\partial f_1} + \dots \right) + \left(\nu \varphi_1 \frac{\partial}{\partial \varphi_0} + (\nu-1) \varphi_2 \frac{\partial}{\partial \varphi_1} + \dots \right).$$

Wykonanie procesu Δ na formie (izobarycznej) form f_i jest równoważne z różniczkowaniem względem zmiennych x ⁴⁰⁾.

Pomiędzy działaniami D i Δ oraz ich powtórzeniami, zachodzą proste prawa zwrotne, takie jak:

$$D^k \Delta^l = \Delta^l D^k + c_1 \Delta^{l-1} D^{k-1} + c_2 \Delta^{l-2} D^{k-2} + \dots$$

$$\Delta^l D^k = D^k \Delta^l + d_1 D^{k-1} \Delta^{l-1} + d_2 D^{k-2} \Delta^{l-2} + \dots$$

gdzie c, d są czynnikami liczbowymi.

Na tem opiera się rozszerzenie pojęcia spółmiennika (i nasunięcia). Forma (izobaryczna) F form f_i, φ_k, \dots nazywa się półspółmiennikiem (Semicovariante) klasy (Rang) r , gdy w szeregu utworów $DF, D^2 F, \dots$, pierwszym znikającym tożsamościowo jest utwor $(r+1)$ -y. Według powyższych wzorów F jest tedy rzędu $m+r$ względem x . Półspółmiennik klasy 0 jest zwykłym spółmiennikiem (i odwrotnie).

Należy zauważyć, że taka forma F może być otrzymana przy pomocy procesów D i Δ ze spółmienników. Jeżeli, mianowicie zbudujemy proces

$$[\] = 1 - \frac{1}{1 \cdot (m+2)} \Delta D + \frac{1}{1 \cdot 2 \cdot (m+2)(m+3)} \Delta^2 D^2 - \dots$$

to w utworach $[F]$, $[DF]$, \dots , $[D^r F]$ otrzymamy $r+1$ spółzmienników $F^{(0)}$, $F^{(1)}$, \dots , $F^{(r)}$. Wtedy półspółzmiennik F klasy r daje się przedstawić jako agregat liniowy ⁴¹⁾.

$$F = \sum_{k=0}^{k=r} l_k \Delta^k F^{(k)}; \quad l_k = \frac{(m+k)!}{(m+2k)! k!}.$$

Proces $[\]$ odgrywa przytem rolę uogólnionego nasunięcia i przechodzi na to ostatnie, mianowicie na $(f, \varphi)^n$, jeżeli zamiast F podstawimy iloczyn $f_0 \varphi_p$.

Perrin ⁴²⁾ rozciągnął twierdzenia tego rodzaju na dziedzinę trójkąwą i wyższe i powiązał je ze swoim przedstawieniem układów stowarzyszonych.

δ. Rozwinięcia szeregowo.

Jeżeli wyspecjalizujemy wzór Capelli'ego, wyrażający związek pomiędzy procesem Ω i biegunowym, biorąc za podstawę dwa dwójkowe szeregi zmiennych $x_1, x_2; y_1, y_2$; i stosując go do formy $f(x; y)$, to otrzymamy związek, na którym Clebsch i Jordan ⁴³⁾ oparli swoje rozwinięcia szeregowo formy $f(x; y)$ według potęg ilości $(xy) = (x_1 y_2 - x_2 y_1)$, mianowicie:

$$I. \quad f = \Delta Df + \frac{m}{m+1} (xy) \Omega f$$

gdzie trzy procesy Δ, D, Ω mają następujące znaczenie:

$$\Delta f = \frac{1}{m} \left(y_1 \frac{\partial f}{\partial x_1} + y_2 \frac{\partial f}{\partial x_2} \right), \quad Df = \frac{1}{n} \left(x_1 \frac{\partial f}{\partial y_1} + x_2 \frac{\partial f}{\partial y_2} \right)$$

$$\Omega f = \frac{1}{mn} \left(\frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial y_2} - \frac{\partial^2 f}{\partial y_1 \partial x_2} \right).$$

Ponieważ formy Df i Ωf zawierają y w rzędzie niższym niż forma f , to wielokrotne stosowanie wzoru I. sprowadza wszystko ostatecznie do form o zmiennych x_1 i x_2 , albo mianowicie po należytej redukcji otrzymujemy:

$$II. \quad f = \Delta^n D^n f + a_1 (xy) \Delta^{n-1} D^{n-1} \Omega f + a_2 (xy)^2 \Delta^{n-2} D^{n-2} \Omega^2 f + \dots$$

Szereg przerywa się przy wyrazie $\Omega^n f$, ponieważ $\Omega^{n+1} f$ znika tożsamościowo; formy $D^n f, D^{n-1} \Omega f, D^{n-2} \Omega^2 f$ zależą jedynie od x . To rozwinięcie

formy f według potęg ilości (xy) , gdzie spółzmienniki są biegunowymi funkcjami ilości x , jest jednoznaczne ⁴⁴⁾.

Za pośrednictwem przedstawienia symbolicznego można wyrazy po prawej napisać jako proste nasunięcia. Jeżeli położymy:

$$E_0 = D^n f = a_x^{m+n}, \quad F_1 = D^{n-1} \Omega f = b_x^{m+n-2},$$

$$E_2 = D^{n-2} \Omega^2 f = c_x^{m+n-4} \text{ i t. d.}$$

to wtedy pojedyncze wyrazy po prawej przechodzą bezpośrednio na n -te, $(n-1)$ -e, $(n-2)$ -e, ... nasunięcia form $E_0, E_1, E_2 \dots$ na formę $(xy)^n$.

Lecz jest rzeczą nierównie odpowiedniejszą formę pierwotną f od razu wziąć w postaci symbolicznej: $f = r_x^m s_x^n$, a dopiero potem odpowiednim iloczynem symboli r i s nadać znaczenie realne. Wtedy formy E otrzymujemy bez pośrednio ⁴⁵⁾ za pomocą procesu fałdowania (ze zrównaniem następnem ilości x i y), mianowicie

$$E_0 = r_x^m s_x^n, \quad E_1 = (rs) r_x^{m-1} s_x^{n-1}, \quad E_2 = (rs)^2 r_x^{m-2} s_x^{n-2}, \dots$$

Teoretyczne znaczenie rozwinięcia szeregowo jest bezpośrednio widoczne, albowiem wynika z niego, że formę f z dwoma szeregami zmiennych spółpodstawieniowych można ze względu na układ jej utworów niezmienniczych zastąpić zupełnie szeregiem $n+1$ form pierwotnych E (spółzmienników elementarnych według Jordana), zależnych tylko od jednego szeregu zmiennych. Toż samo odnosi się do formy f więcej niż z dwoma szeregami zmiennych, jeżeli tylko opisane postępowanie powtórzymy odpowiednią liczbę razy.

Można także dojść bezpośrednio do wzoru analogicznego dla formy f z dwoma trójkami zmiennych $(\xi_1, \xi_2, \dots), (\eta_1, \eta_2, \dots)$. Jeżeli wraz z Clebschem ⁴⁶⁾ za f weźmiemy specjalnie $x_1^m y_2^n$ i wprowadzimy symbolicznie wyrażenia liniowe

$$x_1 = r_\xi, \quad y_1 = r_\eta; \quad x_2 = s_\xi, \quad y_2 = s_\eta;$$

to różnica (xy) przejdzie na $(r_\xi s_\eta - r_\eta s_\xi)$, a spółzmienniki elementarne można będzie zastąpić szeregiem

$$\psi_0 = r_\xi^m s_\xi^n, \quad \psi_1 = r_\xi^{m-1} s_\xi^{n-1} (r_\xi s_\eta - r_\eta s_\xi), \dots$$

Na podstawie tego rozwinięcia formy $r_\xi^m r_\eta^n$ Clebsch ⁴⁷⁾ udowodnił zasadnicze twierdzenie, że przy budowaniu układu utworów niezmienniczych, należącego do szeregu form pierwotnych o szeregach zmiennych $(x_1, \dots, x_n), (y_1, \dots, y_n)$,

(z_1, \dots, z_n) można ograniczyć się na prostszym szeregu form pierwotnych, który z każdego „typu zmiennych“

$$x_i, p_{ik} = \begin{vmatrix} x_i & x_k \\ y_i & y_k \end{vmatrix}, p_{il} = \begin{vmatrix} x_i & x_k & x_l \\ y_i & y_k & y_l \\ z_i & z_k & z_l \end{vmatrix}, \dots$$

zawiera najwyżej po jednym szeregu.

W samej rzeczy wspomniane rozwinięcie szeregowe zachodzi i wtedy, gdy ξ, η przedstawiają dwa szeregi jednego i tego samego „typu“.

Proste formy pierwotne, zastępujące zupełnie poprzednie, mogą prócz tego być tak dobrane ⁴⁸⁾, aby czyniły zadość równaniom różniczkowym

$$\sum_{\partial_{p_{ik}l\dots p_{rkr\dots}}} \frac{\partial^2}{\partial_{p_{ik}l\dots p_{rkr\dots}}} = 0, \text{ gdzie } p_{ikl\dots}, p_{rkr\dots} \text{ są zmienne dualistycznie przeciwstawne, suma zaś rozciąga się na wszystkie pary tego rodzaju. Jeżeli mamy jedną tylko zmienną punktową i spółpodstawieniową } u, \text{ to suma to jest wprost } \sum_{\partial x, \partial u} \frac{\partial^2}{\partial x, \partial u}.$$

U Gordana ⁴⁹⁾ proces rozwinięcia szeregowego jest doniosłym środkiem rachunku symbolicznego. Wspomnijmy np. o metodzie obliczania spółzmienników liniowo-niezależnych („szyzygetycznych“) danej formy pierwotnej; o przedstawianiu spółzmienników za pomocą pierwiastków formy pierwotnej; o dowodzie prawa wzajemności Hermite'a, oraz zasadniczego twierdzenia symboliki, że każdy spółzmiennik może być napisany jako agregat iloczynów symbolicznych postaci z góry przepisanej.

Rozciągnięciem rozwinięcia szeregowego Clebscha-Gordana na formy o większej liczbie spółpodstawieniowych szeregów o n zmiennych zajmował się najwięcej Capelli.

Dla formy np. trójkowej ⁵⁰⁾ z trzema szeregami $f(x; y; z)$ — jeżeli (xyz) oznacza wyznacznik zmiennych x, y, z — jest:

$$f = \sum_r \sum_p (xyz)^p D_r^r D_x^p \varphi_{p,r} \begin{matrix} m+p-a \\ x; \\ \end{matrix} \begin{matrix} n+r-p \\ y; \\ \end{matrix} \quad (\alpha+r+p=1)$$

Tu $\varphi_{p,r}$ są spółzmienniki, zawierające tylko x, y ; powstają one z formy f w ten sposób, że

$$\varphi_{p,r} = \sum_{\sigma} k_{\sigma} D_{x,\sigma}^r D_{y,\sigma}^p D_{z,\sigma}^{\alpha} \Omega^{\sigma} f,$$

gdzie k są czynniki liczbowe, σ zmienia się wewnątrz pewnych granic, a wykładniki τ są związane w sposób określony z liczbą σ .

W pierwszym dowodzie swoim posługuje się Capelli symboliką Aronholda. Wyszedszy z przypadku specjalnego $l=1$, bierze najprzód rozkład

$$f(x; y; z) = a_x^m b_y^n z = D_x \varphi + D_y \psi + (xyz)(abc)H,$$

w którym formy φ, ψ, H nie zawierają zmiennych z . Badanie równań diofantowych pomiędzy wykładnikami czynników symbolicznych $a_x, a_y, b_x, b_y, c_x, c_y$ w formach φ i ψ pokazuje, że ostatnie dwie formy składają się z pewnej liczby form liniowo-niezależnych, powstających wprost z formy $a_x^m b_y^n c_x$ przez biegunowanie względem y . Stąd zaś kolejno otrzymuje się podany wzór ogólny, mnożąc obie strony przedstawienia dla $a_x^m b_y^n c_x$ przez dalsze czynniki c_x .

Odtąd autor pracował wciąż nad uproszczeniem dowodzenia. Powoli doszedł do tego, że twierdzenie to należy raczej nie tyle do teorii form, ile do teorii abstrakcyjnej procesów biegunowych D . Momentami głównymi najnowszego dowodu są: po pierwsze — różnica pomiędzy dwoma iloczynami tych samych λ działań D , różniących się tylko porządkiem, daje się utworzyć liniowo z iloczynów mniejszej liczby działań D ; dalej niezależność liniowa pomiędzy pewnymi takimi procesami, wreszcie sprowadzenie procesu Ω do procesów D .

Często stosowanym przypadkiem szczególnym rozwinięcia formy $f(x; y; z)$ — jeżeli pozostajemy przy typie trójkowym — jest ten, który po wstaje gdy $n=1$, y zaś i z występują tylko w połączeniach $u = \begin{vmatrix} y_k & z_k \\ y_i & z_i \end{vmatrix}$, t. j.

gdym forma pierwotna f zależy tylko od zmiennych x i przeciwpodstawieniowych u . Clebsch nazywa wtedy formę f „koneksem“ ⁵¹⁾. Już w r. 1872 wykazał Gordana ⁵²⁾, że koneksy nadają się do bardziej bezpośredniego badania; forma f daje się rozwinąć na szereg skończony według potęg ilości $u_r = u_1 x_1 + u_2 x_2 + u_3 x_3$ w ten sposób, że współczynniki stają się „koneksami normalnymi“, t. j. takimi, dla których znika tożsamościowo pewna forma pośrednia, Aby to jasno pokazać, pójdziemy za wykładem Studyego ⁵³⁾.

Jeżeli forma f jest dana symbolicznie przez $a_x^m u_a^n$, to przez fałdowanie otrzymujemy:

$$\Delta_k f = (a\alpha) a_x^{m-k} u_a^{n-k}; \quad (k=1, 2, \dots)$$

t. j. najprostsze nasunięcia formy f ; jeżeli w szczególności Δf znika tożsamościowo, f nazywa się „koneksem normalnym“. Dowodzi się najprzód:

Ze każdy koneks o liczbach rządowych m, n (względem spółzmienników formy f) posiada spółzmiennik liniowy o tych samych liczbach rządowych, będący koneksem normalnym.

W samej rzeczy, agregat

$$I. \quad G_0 = f + a_1 u_x \Delta f + a_2 u_x^2 \Delta^2 f + \dots$$

przedstawia przy jakichkolwiek czynnikach liczbowych (wymiernych) a spółzmiennik liniowy formy f z liczbami rządowymi m, n . Tu możemy spółczynnik a za pomocą zwrotu wyznaczyć jednoznacznie w ten sposób, aby było $\Delta G_0 = 0$, t. j. aby G_0 było koneksem normalnym.

Dowiedzione w ten sposób twierdzenie I stosuje się tak do samej formy f , jak i kolejno do utworów $\Delta f, \Delta^2 f, \dots$, przez co powstają konekсы elementarne G_0, G_1, G_2, \dots .

W takiż sam sposób bierzemy agregat

$$II. \quad G_0 + b_1 u_x G_1 + b_2 u_x^2 G_2 + \dots$$

i staramy się go przez odpowiedni wybór spółczynników liczbowych b utożsamzić z formą f . To można uskutecznić jednym tylko sposobem, gdyż ilości b , otrzymują się przez rozwiązanie układu równań liniowych. „Tak więc każdy koneks $f(x, u)$ daje się według potęg formy u_x rozwinąć na szereg, którego spółczynnikami są konekсы normalne.“

Równocześnie z tego dowodu wynika ważny wniosek, że spółczynniki koneksów elementarnych G_i — prócz ograniczenia, jakie nakłada na nie zachodzenia warunków $\Delta G_i = 0$ — są od siebie niezależne.

Study uczynił teoryę takich rozwinięć szeregowych jeszcze bardziej przejrzystą przez wciągnięcie dualizmu do rozważań. Jeżeli z Rosanensem nazwiemy dwa konekсы $f = a_n^m u_x^m$, $g = b_x^m u_x^m$ „sprzężonemi“, wtedy gdy znika niezmiennik równoczesny

$$[f, g] = a_x^m b_x^m,$$

to rozwinięcia szeregowo (według koneksów elementarnych) dwóch koneksów o liczbach rządowych m, n lub n, m wiąże godny uwagi związek, mianowicie „każdy wyraz $u_x^m G_i$ jednego szeregu jest sprzężony z każdym wyrazem $u_x^m G_k$ drugiego, wyjąwszy przypadek, w którym skaźniki i, k są równe.“

zupełnie analogiczne twierdzenia zachodzą dla form z dwoma spółpodstawieniami szeregowymi zmiennych.

Study dowiódł w dalszym ciągu, że omówione własności pozostają w swej mocy, gdy koneks dany f nie jest już ogólnym, lecz jest normalnym ⁵⁴⁾.

Tenże sam autor, na podstawie starannego zbadania rozmaitości przedstawionej przez spółczynniki podstawienia oraz pewnych niższych dziedzin niezmienniczych w nich zawartych, wyjaśnił znaczenie geometryczne lub raczej pojęciowe rozwinięć szeregowych ⁵⁵⁾.

ε. Podstawienie pochodnych jednorodnych.

Jak już powiedziano we Wstępie, Sylvester przez podstawienie pierwszej pochodnej formy $G(u)$ zamiast spółpodstawieniowych z nią zmiennych x w formie $F(x)$, otrzymał utwór jednocześnie-niezmienniczy. Gdy w szczególności forma $F(x)$ była już spółzmiennikiem, forma zaś $G(u)$ przeciwzmiennikiem danych form pierwotnych, to proces ten prowadził do nowego przeciwzmiennika. W nowszym czasie Sylvester ⁵⁶⁾ podał jeszcze inną zasadę ⁵⁶⁾ w celu otrzymania z dwóch utworów niezmienniczych trzeciego. Zasługuje ona na uwagę przedewszystkiem ze względu na źródło, z którego pochodzi, gdyż wynika z prostego związku pomiędzy grupą podstawień spółczynników a formy pierwotnej.

Abý ten związek wydatnić, forma pierwotna najprzód „preparuje się“ ⁵⁷⁾, t. j. spółczynniki a mnoży się przez pierwiastki kwadratowe odnośnych spółczynników wielomianowych. Wtedy „dwa wzajemne podstawienia zmiennych x dają zawsze przez indukcję dwa wzajemne podstawienia spółczynników“. Jeżeli więc mamy znowu spółzmiennik $F(x)$ i przeciwzmiennik $G(u)$, to zastąpmy ilości a wewnątrz formy $F(x)$ przez pochodną $\frac{\partial G(u)}{\partial a}$ i zarazem ilości x przez ilości u , a dojdziemy także do nowego przeciwzmiennika.

W sposób podobny z dwóch spółzmienników można otrzymać nowy spółzmiennik.

Opisany proces podstawienia daje się przenieść na wyrazy główne form $F(x), G(u)$. Jeżeli w jednym z tych wyrazów zamiast ilości a napiszemy odpowiednio pochodne drugiego, otrzymamy nowy wyraz główny spółzmiennika lub przeciwzmiennika.

Sylvester okazał to twierdzenie zasadnicze kolejno dla dziedziny dwójkowej, trójkowej i t. d., Lipschitz ⁵⁶⁾ zaś dał dowód tegoż bezpośredni. Wiąże on to twierdzenie z innym podobnym, uzupełniającem z innej strony pokrewieństwo pomiędzy grupą zmiennych i grupą spółczynników. Okazuje się mianowicie, że „dwa podstawienia „transponowane“ jednego rodzaju warunkują także dwa podstawienia innego.“

Study ⁵⁸⁾ rozciągnął to ostatnie twierdzenie na konekсы i wyprowadził stąd niektóre wnioski, z których widać, że źródło tych zjawisk tkwi w zasadzie w zależności (dualizmu).

Jeżeli obok koneksu pierwszego $f(x, u)$ wyobrazimy sobie koneks drugi $\varphi(x, y)$ z przedstawionymi liczbami rządowymi i także w postaci „pre-

parowanej⁴, to wtedy obie grupy współczynników będą wzajemnie transponowanemi⁵.

W rzeczy samej, jeżeli obustronne współczynniki oznaczymy przed a , b przekształcone przez a' , b' , to agregat $\Sigma ab = \Sigma a'b'$, t. j. Σab jest współmiennikiem tożsamościowym, podobnie jak Σxu ⁶⁰.

Stąd dalej wynika, że jeżeli F jest funkcją ilości a , to wielkości $\frac{\partial F}{\partial a}$ są współpodstawieniomemi z ilościami b .

Na tem opiera się wprowadzenie pojęcia ewektantu przy koneksach; dość bowiem zamiast $\frac{\partial F}{\partial a}$ napisać b . Ewektant jest znów formą preparowaną. Proces ewektantowy można dowolnie powtarzać, współczynniki k -go ewektantu są pochodnemi cząstkowemi k -tego rzędu koneksu F .

ζ. Równania różniczkowe.

Już we wstępie mówiliśmy o udziale Aronholda, Sylwestera, Cayleya, Brioschi'ego, Betti'ego w ustanowieniu równań różniczkowych, którym czynią zadość niezmienniki jednej lub więcej form pierwotnych. Postęp, dokonany pod tym względem w okresie nowszym, sprowadza się do poznania istotnego znaczenia wzajemnego związku oraz wynikającej stąd redukcji tych równań.

Już Clebsch stwierdził, że dla tworzenia niezmienników układu form pierwotnych z większą liczbą zmiennych koniecznem jest wprowadzenie podwyznaczników p_{ik} , p_{ki} , ..., należących do wyznaczników, utworzonych z n takich szeregów, jako zmiennych samodzielnych. Powstało skutkiem tego zadanie zmodyfikowania równań różniczkowych dla niezmienników formy pierwotnej $f(x_1, x_2, \dots, x_n)$ w ten sposób, aby równania te stosowały się do utworu niezmiennego formy f , który, oprócz ilości x i współpodstawieniomowych ilości u , zawiera zawsze po jednym szeregu z każdego typu pośredniego p_{ik} , p_{ki} , ..., u . Ogólnie to zadanie rozwiązał dopiero Forsyth ⁶¹.

Idąc za Liem, wychodzi on z podstawienia nieskończenie małego ilości x , t. j. z takiego podstawienia, którego współczynniki różnią się od „podstawienia jednostkowego” $x_i = X_i$ tylko o ilości nieskończenie małe δ ; oblicza następnie zmiany, jakich doznają przez to powyższe podwyznaczniki p_{ik} , p_{ki} , ..., u , jakoteż współczynniki a formy pierwotnej. Wystarcza do tego uwzględnienie tylko pierwszych potęg ilości δ . Tak np. dla utworu niezmienniczego J formy czwórkowej $f(x_1, x_2, x_3, x_4)$ o współczynnikach a_{iklm} dostajemy sześć równań cząstkowych liniowych typu

$$\Sigma \Sigma \Sigma i a_{i-1, k+1, l, m} \frac{\partial J}{\partial a_{iklm}} = x_1 \frac{\partial J}{\partial x_2} + p_{14} \frac{\partial J}{\partial p_{24}} - p_{21} \frac{\partial J}{\partial p_{23}} - u_2 \frac{\partial J}{\partial u_1}.$$

Nie przedstawia też zasadniczej trudności uwzględnienie na tej drodze form pierwotnych, w których zachodzą wszystkie lub niektóre z ilości x , p_{ik} , p_{ki} , ..., u .

Fakt, ustalony przez Clebscha, że równania różniczkowe Aronholda w liczbie n^2 dla niezmiennika bezwzględnie tworzą układ zupełny, t. j. że stosowanie procesu klamrowego prowadzi zawsze tylko do kombinacji liniowych równań dawniejszych, staje się niezwykłe przejrzystym z punktu widzenia ogólniejszej teorii Liego. Gdy bowiem równania różniczkowe niezmiennika wprost wyrażają, że niezmiennik ten dopuszcza wszystkie nieskończenie małe podstawienia zmiennych (albo też i współczynników), to własność układu zupełnego oznacza, że podstawienia tworzą grupę.

Study ⁶² bliżej badał ten związek dla niezmienników rzutowych, a w szczególności wykazał, że pewne układy równań różniczkowych mają bezpośrednie znaczenie w teorii form, tak w kierunku symbolicznym jak i niesymbolicznym. Gordan, jak to już wspomniano, wykazał to samo dla dziedziny dwójkowej. Study ⁶³ przedstawia najprzód przekształcenie liniowe ilości x ze pomocą formy T , dwuliniowej względem x i u . Następnie — w dziedzinie trójkowej — odwzorowuje rozmaiłość form T w przestrzeni liniowej R o $9-1=8$ wymiarach; przestrzeń tą przekształca się przeto za pomocą grupy ośmioparametrowej. Przekształceniu tożsamościowemu u_x odpowiada punkt niezmienny — jednostkowy; podobnież ogółowi przekształceń T' o znikającym wyznaczniku rozmaiłość siedmiowymiarowa liniowa R' . Każde przekształcenie nieskończenie małe odwzorowuje się na „prostę” w przestrzeni R , przechodzącej przez punkt jednostkowy. Jeżeli oznaczymy tę prostą przez jej przecięcie z R' , to przez to przyporządkujemy jednoznacznie i odwracalnie każdemu przekształceniu nieskończenie małemu określone przekształcenie skończone T' o znikającym wyznaczniku, a skutkiem tego forma dwuliniowa T' jest symbolem przekształcenia nieskończenie małego. Na tej drodze dochodzimy do przejrzystego symbolicznego przedstawienia równań różniczkowych niezmienników J formy pierwotnej f .

Znaczenie niesymboliczne równań wyraża się wten sposób, że ewektant J niezmiennika J pozwala na utworzenie pewnego współmiennika jednoczesnego form J i f , który różni się tylko czynnikiem liczbowym od iloczynu Fu_x . W twierdzeniach tego rodzaju niezmienniki całkowite wymierne nie wyróżniają się zresztą od innych; zamiast nich, można brać niezmienniki wymierne, algebraiczne lub analityczne.

Nasuwa się teraz pytanie inne, mianowicie do jakiej liczby minimalnej równań niezależnych daje się zredukować układ całkowity n^2 równań różniczkowych. Tu liczba minimalna musi posiadać tę własność, że przez

wielokrotne powtórzenie procesu klamrowego otrzymuje się wszystkie pozostałe równania układu. Z powyżej omówionego przedstawienia podstawień nieskończenie małych za pomocą form dwulinowych ze znikającym wyznacznikiem wypływa, że szukana liczba minimalna jest równa 2⁶⁴).

Inną metodę redukcji podał Kronecker⁶⁵). Zestawia on ogólne podstawienie liniowe o n zmiennych z szeregu podstawień prostszych w ten sposób, że kolejne wykonywanie tych ostatnich podstawień jest równoważne z wykonaniem pierwszych. Za takie prostsze podstawienie przyjmuje się te, w których podstawienie rozciąga się tylko na dwie zmienne, a w szczególności te, w których zmienne zmieniają się tylko o czynniki stałe. W ten sposób dochodzimy n. p. do $n-2$ prostych „układów zestawienia“ (Decompositionssysteme) ze współczynnikami liczbowymi; odpowiadające $2n-2$ równań różniczkowych, które kolejno wyrażają, że niezmiennik pozostaje niezmiennym przy każdym z $2n-2$ podstawień, zastępują zupełnie układ n^2 równań różniczkowych Aronholda. Dla niezmienników bezwzględnych do każdego z $2n-2$ równań przybywa jeszcze jedno. Kronecker sam zwraca uwagę na to⁶⁶), że jego równania zostały otrzymane bez wszelkiej symboliki; dalej, że przy charakteryzowaniu niezmienników nie można pominąć żadnego z tych $2n-2$ lub $2n-1$ równań, że wręczcie przeprowadzona przez niego redukcja n^2 równań pierwotnych do $2n-1$ równań daje zupełne pojęcie o związkach pomiędzy n^2 równaniami, warunkujących istnienie tychże.

Na zakończenie wspomnijmy jeszcze o tem, że znaczenie równań różniczkowych, którym czynią zadość niezmienniki, oprócz ułatwienia praktycznego przy ich obliczaniu, polega przedewszystkiem na tem, że aż do ostatnich czasów dawały one jedyną ogólną metodę niesymboliczną traktowania większej liczby zagadnień teorii form. Gdyż i niesymboliczna metoda „form kanonicznych“ daje się całkowicie uzasadnić jedynie przy pomocy tych równań różniczkowych⁶⁷).

PRZYPISY.

¹) Tak np. lewa strona pojedynczego z pomiędzy n^2 równań różniczkowych Aronholda nie posiada jeszcze własności niezmienniczej, lecz posiadają ją odpowiednie kombinacje tych stron. Por. Study „Methoden i. d.“ str. 175.

²) O stosowaniu tego procesu do tworzenia pewnych „pełnych podukładów“ mówiliśmy już poprzednio. Niedawno Wiltheiss zwrócił uwagę na znaczenie, jakie posiada ten proces przy postacowaniu niezmienniczym równań różniczkowych dla funkcji 0.

(por. Math. Ann. XXXVIII, zwł. s. 23, 1890); Hilbert zaś pokazał, w jaki sposób przy pomocy tego procesu dojść można ogólnie do zupełnego układu form zasadniczych (Gött Nachr. 1892, zwł. str. 6).

³) Por. np. Thiemé, Math. Ann. XXVIII, s. 133—151 (1887).

⁴) Por. II, C. b. 2.

⁵) Gordan, Math. Ann. V, str. 595—122 (1872); Clebsch, Binäre Formen, § 7 (1872).

⁶) Gött. Abh. XVII, s. 1—62 (1872); patrz cytaty w II C. b. 2; Clebsch wprowadza zmienne różnostopniowe (wyznaczniki utworzone ze współstawieniowych szeregów ilości zmiennych), Capelli zaś zachowuje szeregi zmiennych jednego gatunku; jego wzory są, przeto bardziej przejrzyste, gdy wzory Clebscha nadają się lepiej do zastosowań geometrycznych. Por. uwagi Capelli'ego w jego „Fondamenti“ (1882) str. 3. O analogicznych badaniach Deruyts'a patrz II D. a.

⁷) Podstawowe znaczenie ma tu praca „Fondamenti“ (1892).

⁸) Capelli zebrał rozproszone po różnych pismach swe badania w rozprawie ogłoszonej w Math. Ann. XXXVII, s. 1—37 (1891). Porów. Nap. Rend. XXV, s. 134—141 (1886) tamże (2) I, s. 110—115, 236—242 (1887); Atti R. Acc. Nap. (2), I (1887). Math. Ann. XXIX s. 331—338 (1887).

⁹) Do mniejszej liczby tożsamości charakterystycznych tego rodzaju sprowadzić można i pozostałe zależności pomiędzy procesami biegunowymi. Są to właśnie równania charakterystyczne dla biegunowych. Porówn. Math. Ann. XXXVII, str. 4.

¹⁰) Odpowiedni wzór dla dwu szeregów zmiennych dwójkowych znajdujemy u Clebscha, Binäre Formen § 7.

¹¹) Dalsze wzory w Atti d. R. Acc. di Napoli (2) I, (1882).

¹²) Vorlesungen et. d. II, § 2. Dla dziedziny trójkowej Math. Ann. XVI, s. 217—234 (1880).

¹³) Vorlesungen i. t. d. II, s. 26. Twierdzenie to opiera się na własnościach dwóch wyrazów „sąsiednich“, które powstają jeden z drugiego w ten sposób, że w parze czynników $a_x b_y$ przestawimy symbole a, b . E. Pascal zbadał szczegółowiej działanie tego procesu, dla którego wprowadził symbol osobny. Napoli Rend. (2), I, s. 210—207 (1887).

¹⁴) l. c. s. 32.

¹⁵) Math. Ann. VI, s. 230—240 (1874). Twierdzenie to wypływa zresztą bezpośrednio z definicji niezmienników, według której niezmiennik przekształcony różni się tylko o potęgę wyznacznika podstawienia od niezmiennika pierwotnego.

¹⁶) Dalsze równania w liczbie n , występujące u Aronholda, orzekają tylko, że niezmienniki są jednorodnymi i izobarycznymi względem szeregów współczynników form pierwotnych.

¹⁷) Binäre Formen, s. 152.

¹⁸) Porówn. uwagi we Wstępie do tej pracy.

¹⁹) Porówn. n. p. wykład przejrzysty tej rzeczy w odczytach Clebscha-Lindemanna I, s. 183 i nast.

²⁰) Gordan, Vorlesungen i. t. d. II, § 5.

²¹) l. c. § 6.

²²) l. c. s. 74. Por. art. Gundelfingera, Math. Ann. IV, str. 164—168 (1871).

²³) l. c. str. 128. Porówn. Study, Methoden i. t. d., str. 41.

²⁴) l. c. str. 129 i nast. Co do form trójkowych patrz Study, Methoden i. t. d., str. 170 i nast.

²⁵) Jeżeli wraz z Clebschem i Sylwestere'm wprowadzimy formy pierwotne „preparowane“, w których zachodzą pierwiastki kwadratowe ze współczynników wielomianów jako czynniki liczkowe, wtedy nasunięcie staje się wprost sumą iloczynów dwóch.

spółczynników homologicznych. Własność niezmiennicza nasunięcia wychodzi na to, że oba szeregi współczynników są spódstawieniem.

²⁵⁾ Vorlesungen. II, s. 31. Jeżeli w dziedzinie trójkowej mamy dwie formy, które obok ilości x zawierają ilości u :

$$f_{r,s} = a_{r,s}^c u_a^c, \quad \varphi_{r,s} = b_{r,s}^c u_a^c,$$

wtedy każde nasunięcie form f i φ daje się symbolicznie przedstawić tak:

$$a_1^c b_2^c (a b u)^{r_1} (a \beta x)^{r_2} a_3^c b_4^c u_a^c u_b^c,$$

gdzie $r_1 + r_2 + r_3 = r$ i t. d. Tu oznacza

$$a \beta = \begin{vmatrix} a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \\ u_1 & u_2 & u_3 \end{vmatrix}, \quad \text{i t. d.}$$

Nasunięcia te wszystkie można wyprowadzić przy pomocy „faktowania“ z liczynu $f\varphi$, jeżeli pary czynników $a_2 u_2, b_2 u_2, a_3 u_3, b_3 u_3$ zastąpimy odpowiednią liczbą razy przez pary czynników $a_3, b_3, (a b u), (a \beta x)$. Patrz *Gordana*, *Math. Ann.* XVIII, s. 217—233 (1881).

²⁷⁾ Porów. dające się łatwo uogólnić przedstawienie u *Gordana*, *Vorlesungen II*, s. 22—23; *Vivanti* *Pal. Rend.* IV, s. 261—268 (1890).

²⁸⁾ *Vorlesungen II*, § 3. *Math. Ann.* XVII, s. 217—239 (1881).

²⁹⁾ O związkach pomiędzy wyznacznikami funkcyjnymi patrz *II D. b.* Zastosowanie ich ujawniło się już przy wyprowadzeniu syzygii.

³⁰⁾ O formach, których hesyan znika tożsamościowo, porów. *II D. d.*

³¹⁾ Porów. *II, D, b.*

³²⁾ *Prag. Abh.* 1892, s. 78—99

³³⁾ *Dissert. Królewiec* (1885); *Math. Ann.* XXX, s. 15—29 (1887), *XXVII* t. 381—446 (1887); *Perrin* *S. M. F.* XVI, s. 82—100 (1888); *Hirsch*, *Diss.*, Królewiec, 1892.

³⁴⁾ *Wien: Ber.* lipiec 1887; *Math. Ann.* XXXVIII, s. 139—143 (1891); *Halphen* *Traité des fonct. ellipt.* II, 1888; *Böcher*, *Gött.*, *Preisarbeit* 1851, rozdz. II.

³⁵⁾ *Gött. Nachr.*, marzec 1890, s. 85—95; *Math. Ann.* XXXVIII, s. 144—152 (1891).

³⁶⁾ l. c.

³⁷⁾ *C. R. XC.*, s. 1203—1205; *Journ. f. Math.* XC, s. 186—188; *Am. J.* III, s. 154—164; *Math. Ann.* XVIII, s. 280—288 (1881). Myśl zasadnicza dowodu, podanego przez *Bruno*, jest następująca: Jeżeli φ jest jedną z pomiędzy form f_1 , to szereg *Mac Laurina* daje:

$$\varphi = [\varphi] + x[\partial\varphi] + \frac{x^2}{1 \cdot 2} [\partial^2\varphi] + \dots$$

gdzie ∂ przedstawia znany proces różniczkowania

$$a_0 \frac{\partial}{\partial a_1} + 2a_1 \frac{\partial}{\partial a_2} + 3a_2 \frac{\partial}{\partial a_3} + \dots$$

klamry zaś oznaczają, że po wykonaniu działania należy podstawić zero zamiast x . Dla spójzmienników formy dwójkowej f zachodzi, według *Cayleya*, zupełnie podobne rozwinięcie, tak że

$$\psi = c_m + \partial c_m + \frac{\psi^2}{1 \cdot 2} \partial^2 c_m + \dots$$

Porównanie tych dwóch rozwinięć prowadzi do twierdzenia, podanego w tekście. *Sylvester* znalazł to twierdzenie niezależnie od *Bruna*, ale uznał pierwszeństwo tego ostatniego w *Am. J.* II, s. 357. Porów. też *Stroh*, *Math. Ann.* XXII, s. 402 (1885).

³⁸⁾ *Diss.*, Królewiec 1885; *Math. Ann.* XXX, s. 15—29 (1887). Jeżeli w twierdzeniu, wymienionem w tekście, dowolnej zmiennej x nadamy wartość pierwiastka równania $f=0$, otrzymamy twierdzenie, które *Brioschi* zastosował z powodzeniem do przekształcenia równania (*Math. Ann.* XIX, s. 327—330, (1887)).

³⁹⁾ *Math. Ann.* XXX, l. c. s. 21 i nast. Por. *II D, d.*

⁴⁰⁾ Twierdzenie to wiąże się bezpośrednio z znanym twierdzeniem, według którego forma izabaryczna współczynników a_i , czyniąca zadość dwóm równaniom różniczkowym $D=0, \Delta=0$, jest niezmiennikiem jednoczesnym form f, ψ, \dots . Według twierdzenia głównego w tekście forma ta nie może się zmieniać, jeżeli współczynniki a_i zastąpimy formami f_i , i dla tego jako forma tych ilości f_i nie może ona zawierać zmiennej x . Odpowiednie twierdzenie stosuje się zresztą, według *Mac Mahona*, i do wzajemników. Patrz *II C. c. \beta*.

⁴¹⁾ Na tem polega dowód *Hilberta*, dotyczący liczby utworów niezmienniczych liniowo-niezależnych.

⁴²⁾ *Bull. S. M. F.*, XVI s. 82—100 (1888).

⁴³⁾ *Clebsch*, *Binäre Formen*, § 7; *Gordana*, *Vorlesungen II*, s. 23.

⁴⁴⁾ Jednoznaczność należy rozumieć w ten sposób, że nie istnieje drugie rozwinięcie według potęg ilości x , którego współczynniki są biegunowemi form jednej zmiennej.

⁴⁵⁾ *Gordana*, *Vorlesungen II*, § 7.

⁴⁶⁾ *Gött. Abh.*, XVII, zwi. s. 22. Por. *Gordana*, *Math. Ann.* V, s. 95—122 (1872), gdzie podane są zarazem rozwinięcia dla biegunowych „spójzmienników elementarnych“.

⁴⁷⁾ l. c. § 12.

⁴⁸⁾ *Forsyth* podał w *Quart. J.* XXIII, s. 102—138 (1888), szereg przykładów takich „układów zredukowanych“ i trzymając się drogi *Clebscha*, stwierdził, że liczba współczynników dowolnych, występujących w formach zredukowanych, zgadza się ściśle z liczbą form pierwotnych. *Mertens* zastosował formy zredukowane dziedzinie czwórkowej do ustanowienia układów zupełnych form zasadniczych (*Wien. Ber.* XCVIII, s. 691—730, 1889 i prace późniejsze, tamże). *Gordana* w programie swoim (*Dodatek*, 1875) rozwinął w dalszym ciągu pojęcie zredukowanej. W wyznaczniku wielkości

$$(x_1, x_2, \dots, x_n), (y_1, y_2, \dots, y_n), (z_1, z_2, \dots, z_n), \dots$$

uważamy niektóre szeregi za zmienne dowolne, inne zaś, jak przy procesie Ω , zastąpimy symbolicznie przez odpowiednie pochodne. Wszystkie takie agregaty niezmiennicze, przyrównane do zera, dają nam równania różniczkowe, którym podać można „formy zredukowane“. *Mertens* w badaniach swych korzysta wiele z takich procesów. *Capelli* w swoich „*Fondamenti*“ (1882) zamiast tych procesów wprowadza układ prostych działań w biegunowych: podobnie *Deruyts* w swojej pracy: „*Théorie générale des formes algébriques*“ (1891).

⁴⁹⁾ Tożsamo stosuje się do rozwinięć trójkowych *Sturduęgo*. Oryginalne przedstawienie rozwinięcia *Gordana* podał *Baker*, *Mess* (2), XIX, 2. 91—96 (1889).

⁵⁰⁾ *Capelli*, *Batt. G.* XVIII, s. 17—34 (1880), *Fondamenti*, 1882, *Rend. Pal.* I, s. 6 (1886). *Math. Ann.* XXXVII, s. 1—37 (1891); *Rend. Acc. L.* VII, s. 161—167 (1891); *tamże* s. 3—9 (1892).

⁵⁴⁾ Gütt. N. 1872. s. 429—449; Math. Ann. VI, s. 205—215 (1872). Por. Clebsch u. Gordan Math. Ann. I, s. 359—400 (1869).

⁵²⁾ Math. Ann. V, s. 95—122, zwłaszcza §§ 4 i 5.

⁵³⁾ „Methoden etc.“ II, § 3.

⁵⁴⁾ l. c. II, § 8.

⁵⁵⁾ l. c. II, § 12.

⁵⁶⁾ Journ. f. Math. LXXXV, s. 89—114 (1878).

⁵⁷⁾ Te spólczynnikii „preparowane“ występują zresztą już u Clebscha, Gütt. Abb. XVII, s. 14 (1872).

⁵⁸⁾ Am J. I, s. 336—346 (1878); porów. uwagi Sylwestera, tamże s. 341—343. La Paige podał prosty dowód symboliczny twierdzenia o podstawieniach „transponowanych“, Math. Ann. XV, s. 206—210 (1874), Sharp (Proc. L. M. S. XIII s. 216—239, 1882) podał interesujące zastosowanie dawniejszych twierdzeń Sylwestera o podstawieniach pochodnych jednorodnych; wykazał bowiem, że niezmienniczość, odnośnie do podstawień ortogonalnych, większej części wyrażeń różniczkowych fizyki matematycznej podlega zasadzie Sylwestera. Study zastosował różniczkowanie względem spólczynników podstawienia ortogonalnego do tworzenia niezmienników grup skończonych (Leipz. Ber. 1892, s. 122—164).

⁵⁹⁾ „Methoden etc.“ str. 36 i nast.

⁶⁰⁾ Tak dawne jak i nowe twierdzenia Sylwestera o zamianie zmiennych lub spólczynników przez pochodne dają się oczywiście rozciągnąć i na przypadek iakichkolwiek dwóch dualistycznie przeciwstawnych szeregów zmiennych $p_{ik}, \dots, p_{ikt}, \dots$, gdyż suma $\sum p_{ik} \dots p_{ikt}, \dots$ jest oczywiście spólczynnikiem tożsamościowym i t. d.

O odkrytym przez Clebscha związku koneksów z równaniami różniczkowymi i o wynikającej stąd możliwości traktowania tych ostatnich według zasad algebraicznych, patrz Clebsch a-1. in dem a n n a, Odczyty o geometrii, I, 2, dział 7.

⁶¹⁾ Proceed. L. M. S. XIX, s. 24—46 (1888).

⁶²⁾ „Methoden etc.“ II, § 18.

⁶³⁾ l. c. § 15.

⁶⁴⁾ Patrz uwagi Kroneckera (Berl. Ber. 1889, s. 504), który zjawisko to sprowadza do twierdzenia z dziedziny teorii podstawień.

⁶⁵⁾ Berl. Berl. 1889, s. 349—362, 479—505, 603—614. Pokrewne badania Der n y t s a przedstawiliśmy w rozdziale o półzmiennikach, II, D, a.

⁶⁶⁾ Tożsamo stosuje się zresztą do wspomnianych równań różniczkowych Forsytha jak i do nowszych wywodów równań dla wzajemników. Patrz II, C c. §.

⁶⁷⁾ Inne postępowanie niesymboliczne, oparte na użyciu procesu Ω , związał M e r t e n s bezpośrednio z równaniami różniczkowymi dla form „redukowanych“ (Wien. Ber. XC VIII, s. 691—739 1889). Najnowsze badania Hilberta przybierają coraz bardziej charakter czysto-arytmetyczny.

DOPEŁNIENIA.

Do II. C c. a.

U o g ó l n i e n i a.

Przekształcenia wyższe.

Na zakończenie tego rozdziału głównego. rozpatrzmy jeszcze dwa uogólnienia, z których jedno odnosi się do grup przekształceń nieliniowych. wymiernych ilości zmiennych, drugie do grupy t. z. „rozszerzonej“ albo, co na jedno wychodzi, do teorii „niezmienników różniczkowych“.

Przekształcenia wyższe wymierne z punktu widzenia teorii form zbadano całkowicie tylko w dziedzinie dwójkowej.

Już mówiliśmy o postaci, nadanej przekształceniu Tschirnhausowskiemu przez Hermite'a, w której nowa zmienna jest funkcją całkowitą dawnej ¹⁾. Gordan ²⁾ wykazał, że i w jaki sposób teoria niezmienników dwójkowych przekształcenia wymiernego daje się sprowadzić do teorii rzutowej. Idzie tu tylko o niezmienniki względne, gdyż, jak łatwo widzieć, możliwość niezmiennika bezwzględnego jest tu wyłączona.

Na formie dwójkowej $f(x_1, x_2)$ wykonywa się podstawienie

$$z_1 = \varphi_m(x_1, x_2), \quad z_2 = \psi_n(x_1, x_2)$$

w ten sposób, że tworzymy wypadkową (rugownik) F (odnośnie do x) obu form f i $z_1\psi - z_2\varphi$. Wtedy F nazywa się formą przekształconą, a zadanie sprowadza się do wyrażenia niezmienników formy F za pomocą najprostszych jednoczesnych niezmienników form f, φ, ψ ; przytem można dwie ostatnie formy φ, ψ zastąpić przez ich „kombinant“ ³⁾:

$$(1) \quad \vartheta(x; y) = \varphi(x)\psi(y) - \varphi(y)\psi(x).$$

Odwrotność wszakże niezawsze zachodzi: nie każdy niezmiennik jednoczesny form f, φ, ψ lub $f; \vartheta$ jest niezmiennikiem formy F ; aby to mało miejsce, muszą jeszcze spełniać się pewne równania różniczkowe. Clebsch ⁴⁾ podał te równania i dowiódł zarazem, że stanowią one układ zupełny. W przypadku $m=2$ można je zcałkować.

Przekształcenia wyższe stosowano w celu nadania równaniom pewnych własności niezmienniczych ⁵⁾. W przypadkach szczególnych można,

według Clebscha⁶⁾, przekształcenia wyższe sprowadzić bezpośrednio do liniowego, jak np. przekształcenie sześciennie formy f_3 . Torelli wykrył⁷⁾ właściwe źródło tego zjawiska w pewnej tożsamości o współczynnikach, które są spółzmiennikami liniowymi, zachodzącej pomiędzy trzema dowolnymi formami sześciennymi. Dwie nawzajem przekształcalne formy różnią się tylko czynnikiem stałym, który jest iloczynem dwóch niezmienników.

Clebsch⁸⁾ związał przekształcenia wyższe form dwójkowych z przekształceniami liniowymi przestrzeni wielowymiarowej i nadał im, skutkiem tego, pierwszym przejrzystą interpretację geometryczną. Gdy mamy np. przekształcenie kwadratowe równania rzędu 5-go $f(\lambda) = 0$ z pierwiastkami λ_i :

$$\xi = \frac{y_1 + \lambda y_2 + \lambda^2 y_3}{x_1 + \lambda x_2 + \lambda^2 x_3},$$

igdy (y) , (x) przedstawiają spólrzędne dwóch punktów płaszczyzny, to pierwiastki ξ , równania przekształconego są dane przez punkty przecięcia linii, łączącej punkty

$$z_k = y_k - \xi x_k, \quad (k = 1, 2, 3)$$

z pięciu prostymi

$$z_1 + \lambda_i z_2 + \lambda_i^2 z_3 = 0.$$

Te ostatnie zaś są pięcioma stycznymi stożkowej

$$z_2^2 - 4z_1 z_3 = 0^9).$$

Skąd zaś wynika wprost, dlaczego przy badaniu tych równań wystarczają przekształcenia kwadratowe. Różne sposoby, jakimi można jeszcze wybrać przekształcenia (x) , (y) na prostej (z) , odpowiadają różnym przekształceniom liniowym, jakie dopuszcza jeszcze równanie przekształcone; albowiem zastąpienie tych dwóch punktów przez jakiegokolwiek dwa inne punkty linii je łączącej jest równoważne podstawieniu liniowemu zmiennej ξ . Clebsch zwraca uwagę na to, że właśnie skutkiem tego elementy właściwe, tkwiące w przekształceniach wyższych, występują niezależnie od wpływu, jaki może wywrzeć jeszcze późniejsze przekształcenie liniowe. Ujawnia się też tu cała oczywistość twierdzenia Gordana, że niezmienniki równania przekształconego zależą tylko od kombinantów form φ i ψ . Dla równań rzędu szóstego¹⁰⁾ i siódmego wystarczą podobne przekształcenia sześciennie, do których interpretacji trzeba wziąć krzywą sześcienną w przestrzeni.

Jako zastosowanie opisanej zasady Clebsch rozwinął całkowicie przejrzysty przegląd związków, zachodzących pomiędzy równaniami rzędu

piątego i ich rozwiązującymi, a w szczególności z formą Jerrarda i równaniem modułowem.

Niedawno ukazała się praca Maurera¹¹⁾ o przekształceniach wyższych jednoznacznych w dziedzinie n zmiennych; celem jej jest ustanowienie równań różniczkowych dla istniejących wtedy niezmienników, obok nowych n^2 równań różniczkowych A ronholda. Autor wychodzi z uwagi, że dotąd z punktu widzenia teorii niezmienników badano tylko w pojedynczych przypadkach¹²⁾ takie własności form specjalnych, które mają swą podstawę w związkach (algebraicznych), zachodzących pomiędzy spólczynnikami. Dzieli on formy oznaczonego rzędu p o n zmiennych na klasy: ogół form tworzy klasę Ω_0 ; te formy zaś, których spólczynniki należą do oznaczonego (nieprzywiednego) układu równań algebraicznych, stanowią klasę Ω_1 . Jeżeli spólczynniki czynią zadość dalszemu takiemu układowi równań algebraicznych, to z klasy Ω_1 wydziela się klasa Ω_2 i t. d. Pozorna dowolność tego podziału na klasy znika, jeżeli, celem dojsia do niezmienników, wykonywamy przekształcenia, tworzące „grupę”. Pomyślimy w samej rzeczy, że przy pomocy równań, charakteryzujących klasę Ω_1 , wyraziliśmy niektóre z pomiędzy spólczynników formy jako funkcyje jednorodne algebraiczne t pozostałych, za zupełnie dowolnie uważanych wielkości u_1, u_2, \dots, u_k ; formę oznaczmy przeto przez $f(x, u)$. Poddajmy oba szeregi zmiennych x, u pasmu przekształceń

$$(S) \quad x_i = \varphi_i(y|p), \quad u_k = \psi_k(v|p)$$

następującej natury: Funkcye φ są funkcyjami wymiernymi¹³⁾ jednorodnymi zmiennych x , w których zachodzi algebraicznie m parametrów p ; funkcyje ψ są funkcyjami algebraicznymi ilości v, p , jednorodnymi względem v . Równania (S) mają tworzyć prócz tego „grupę” przekształceń, zawierających przekształcenie tożsamościowe; odwrócenie ma znowu tedy prowadzić do równań tej samej natury: $y = \varphi'(x|p')$, $v = \psi'(v|p')$, gdzie parametry nowe p' zależą algebraicznie od parametrów dawnych p . Jeżeli jest rzeczą możliwą, by dla wszystkich wartości parametrów p forma $f(x, u)$ przekształcała się na $f(y, v)$, to grupa (S) nazywa się, przyporządkowaną¹⁴⁾ do klasy Ω_1 . I odwrotnie, takie układy grup (S) istnieją; te wszystkie¹⁴⁾ układy prowadzą do zupełnie oznaczonego podziału na klasy Ω_i , a także do jednego i tego samego układu niezmienników w klasy Ω_i .

Dowód polega na wspomnianem już twierdzeniu Christoffela¹⁵⁾, według którego — prócz pewnych przypadków wyjątkowych — równoważność cechuje się równością niezmienników bezwzględnych, następnie na zasadach teorii grup Liego, które należy tylko w pewien sposób zmodyfikować, a to ze względu na właściwość używanych tu przekształceń. Autor dochodzi na tej drodze do wyniku, że n funkcyj φ' , t funkcyj ψ'

i sama funkcja f czynią zadość m równaniom różniczkowym charakterystycznym. Równania te są postaci:

$$(D_1) \quad \sum_1^m Q_i \frac{\partial \varphi'}{\partial p_i} - \sum_1^n X_k \frac{\partial \varphi'}{\partial x_k} = 0,$$

$$(D_2) \quad \sum_1^m Q_i \frac{\partial \psi'}{\partial p_i} - \sum_1^t U_i \frac{\partial \psi'}{\partial u_i} = 0,$$

$$(E) \quad \sum_1^n X_k \frac{\partial f}{\partial x_k} + \sum_1^t U_i \frac{\partial f}{\partial u_i} = 0,$$

gdzie ilości Q zależą wyłącznie od parametrów p , ilości U od zmiennych u , wreszcie ilości X tylko od ilości x . Niezmienniki J klasy form są określone za pomocą m równań różniczkowych:

$$(J) \quad \sum_1^t U_i \frac{\partial J}{\partial u_i} = 0.$$

Jeżeli m' jest liczbą równań różniczkowych istotnie różnych, to klasa form posiada $t - m'$ niezmienników wzajemnie niezależnych. Każde rozwiązanie równań (E), różne od $f(x, u)$, jest spółzmiennikiem formy f . Z własności przekształceń (S) wynika, że cztery układy (D₁), (D₂), (E), (J) są „zupełnemi“. Że podział form f na klasy odbywa się w sposób oznaczony, poznajemy w ten sposób: Niechaj forma $f(x, u)$ klasy Ω , przechodzi na formę klasy Ω_{i+1} przez poddanie ilości u układowi nieprzywiedlnemu równań

$$\Pi_1 = 0, \quad \Pi_2 = 0, \quad \dots, \quad \Pi_r = 0.$$

Niechaj klasa Ω_{i+1} będzie ustalona w ten sposób, że przez przekształcenie, przyporządkowane do klasy Ω , każda forma klasy Ω_{i+1} przechodzi na inną formę tejże klasy. Stąd można wyprowadzić, że i funkcje Π czynią zadość równaniom różniczkowym (D₂) dla funkcji ψ' . Z równań różniczkowych (E), którym czyni zadość ogólna forma klasy Ω , wynika tym sposobem zupełnie analogiczny układ równań, którym czyni zadość forma klasy Ω_{i+1} i tożsamo stosuje się do równań różniczkowych dla niezmienników. Równania różniczkowe Aronholda w liczbie n^2 dla form ogólnych klasy Ω utrzymują się tedy co do istotnego swego charakteru dla klas następných; tylko w przypadkach szczególnych¹⁶⁾ dla ostatnich klas występują jeszcze dalsze równania różniczkowe.

DO II C. c. β .

Niezmienniki rozszerzonej grupy rzutowej.¹⁷⁾

Wzajemniki i niezmienniki różniczkowe.

Teorię „wzajemników“ uzasadnił Sylvester¹⁸⁾ w r. 1885; on sam oraz jego przyjaciele i uczniowie: Hammond, Mac-Mahon, Leudesdorf, Elliott, Forsyth, Rogers, Berry, a także Perrin rozwinęli ją następnie. Ważną część tej nauki¹⁹⁾, t. j. naukę o niezmiennikach różniczkowych podjął już był z powodzeniem w 1878 i 1880 Halphen²⁰⁾; z drugiej zaś strony dalej sięgające badania Liego²¹⁾ traktują ten przedmiot w takiej ogólności, że szereg twierdzeń i metod wyżej wymienionych autorów wpływa jako przypadek szczególny z tej ogólnej teorii Liego. Nie zmniejsza to wszakże bynajmniej zasługi jego poprzedników, którzy systematycznie opracowywali takieżjawiska ogólne dla najważniejszego przypadku funkcji całkowitych ze stanowiska teorii niezmienników i umożliwili przez to badania geometryczno-rzutowe krzywych i powierzchni. Winniśmy jeszcze dodać, że postęp istotnej nauki byłby bezporównania szybszy, gdyby Halphen i badacze angielscy więcej uwzględniali głębokie pomysły Liego, ten ostatni zaś więcej poświęcił był uwagi tamtym teoryom specjalnym²²⁾. Sylvester wychodzi z uważania prostej własności tak nazwanego „wyrażenia Schwarza“ (szwarzyanu)²³⁾:

$$(y, x) = \frac{y_3}{y_1} - \frac{3}{2} \left(\frac{y_2}{y_1} \right)^2 = \frac{2y_1y_3 - 3y_2^2}{2y_1^2}$$

gdzie y_1, y_2, y_3 oznaczają pochodne pierwszą, drugą i trzecią względem x zmiennej zależnej y . Jeżeli przestawimy tu y i x , to wyrażenie (y, x) — pomijając potęgę całkowitą ilości y_1 oraz znak — przechodzi na wyrażenie „wzajemne“ (x, y) tożsamo stosuje się także do licznika $y_1y_3 - y_2^2$. Takie funkcje wymierne ilości y_1, y_2, y_3, \dots , które po przestawieniu ilości y i x , zmieniają się tylko o czynnik wymierny tych samych elementów, są „wzajemnikami“ dwójkowemi najprostszymi. Jeżeli ograniczymy się prztem do funkcji całkowitych wymiernych albo do form F ilości y_1, y_2, y_3, \dots to łatwo okazać, że przybywający czynnik ma postać $\pm y_1^\mu$, gdzie μ jest liczbą całkowitą. Stosownie do znaku tego czynnika, wzajemniki dzielą się na dwie klasy: „charakteru“ parzystego i nieparzystego; μ nazywa się „charakterystyką“. Dla $\mu=0$ mamy wzajemnik „bez względu na“.

Jeżeli, prócz tego, forma F jest jednorodną co do swych elementów, to wynika stąd samo przez się, że jest izobaryczną, przyczem jest

zręczą dogodną nadać ilościom $y_1, y_2, y_3, y_4 \dots$ wagi: $-1, 0, +1, +2 \dots$. Jeżeli i jest stopień, μ — waga formy F , to μ musi mieć wartość $3i + \nu$.

Ponieważ formy F nie zawierają wyraźnie zmiennych x, y , to, jak łatwo widzieć, i przy podstawieniach „grupy przesunięć“ $x' = x + a, y' = y + b$ zmieniają się tylko o czynnik, zależący liniowo od y_1 . Jeżeli skombinujemy dwa twierdzenia, mianowicie, że wzajemnik przez różniczkowanie względem x przechodzi na wzajemnik (tego samego charakteru)

i że jakkolwiek wzajemnik przez podzielenie przez $t^{\frac{3}{2}}$ staje się „bezwzględny“, to pozyskamy operator różniczkowy liniowy ξ , który pozwala z danej formy F otrzymać nieskończony szereg takich samych form dalszych.

Następuje teraz przejście do obszerniejszej grupy podstawień liniowych, mianowicie do grupy podstawień „ortogonalnych“. Zachodzi wtedy piękne twierdzenie: „Jeżeli F i $\frac{\partial F}{\partial y}$ są wzajemnikami, to F jest wzajemnikiem ortogonalnym“. Najprostszą taką formą jest strona lewa równania różniczkowego koła. Jeszcze ważniejszym jest krok następny do grupy „powinowatej“

$$x' = ax + by + c. \quad y' = dx + ey + f.$$

Za pomocą zestawienia tej grupy z pojedynczych podstawień zasadniczych dowodzi się, że wzajemnik po za jednorodnością i izobaryzmem, powinien być tylko niezależny jeszcze od y , aby pozostał niezmiennym w odniesieniu do grupy. Takie wzajemniki „powinowate“ nazywają się „czystymi“, w przeciwstawieniu do mieszanych, zawierających także i y_1 .

Czyste wzajemniki R mają uderzające podobieństwo do półzmienników (porów. II D. a), jakkolwiek bliższe badanie wykrywa i pojedyncze uderzające różnice. Oba rodzaje wielkości czynią zadość charakterystycznym równaniom różniczkowym analogicznej budowy. Dla obu istnieje analogiczny „generator“, który tu przetwarza półzmienniki na półzmienniki, tam zaś czyste wzajemniki na czyste wzajemniki. Wzorowi liczącemu Cayley'a $(x; i, j) - (x-1; i, j)$ ²⁴⁾ na liczbę źródeł liniowo-niezależnych stopnia i i wagi ν formy zasadniczej rzędu j odpowiada dla wzajemników czystych wzór $(x; i, j) - (x-1; i-1, j)$, jeżeli R zależy od pochodnych y_2, y_3, \dots, y_{j+2} . Do tej pory nie znaleziono wystarczającego dowodu na ten wzór ostatni.

Dla obu rodzajów utworów niezmienniczych można utworzyć podobne układy stowarzyszone lub „protomorfy“, t. j. takie najprostsze układy, że każdy następny (przy nieograniczonej liczbie liter), — jeżeli pominiemy całkowitą potęgę pierwszej litery w mianowniku — jest ich funkcją całkowitą wy-

mierną. Gdy jednak dla półzmienników istnieją protomorfy kolejno stopnia drugiego i trzeciego, to stopień ich dla czystych wzajemników może być dowolnie wysoki. Inne jeszcze głębsze różnice są następujące: Jeżeli niezmiennik całkowity wymierny rozkłada się na czynniki wymierne, to te ostatnie mają też własność niezmienniczą do wzajemników w ogóle własność ta nie stosuje się. Dla oznaczonego stopnia i nieograniczonej liczby liter, liczba wzajemników czystych jest skończona, gdy tymczasem odpowiedni szereg niezmienników nie przerywa się. Stąd i „funkcje tworzące“ obustronne, mimo podobnej budowy, wykazują głębokie różnice.

Wielce interesujące wyniki otrzymujemy, wnosząc się wreszcie do ogólnej klasy „wzajemników rzutowych“, należących do ogólnej grupy kolinearnej:

$$x' = \frac{ax + by + c}{gx + hy + k}; \quad y' = \frac{dx + ey + f}{gx + hy + k}.$$

Są to „niezmienniki różniczkowe“ odnośnie do zmiennej x ; podstawę ich nauki założył Halphen ²⁵⁾.

Według Sylwestera taki niezmiennik różniczkowy można wprost scharakteryzować w ten sposób, że jest to forma ilości y_2, y_3, y_4, \dots jednocząca w sobie własność wzajemnika z własnością i z wykłętego półzmiennika. Płodność tego związku ujawnia się wyraźnie, gdy mamy uczynić istotny przegląd układu równań różniczkowych. Istnieje mianowicie łańcuch czystych wzajemników A, B, C, D, \dots , dający się przedstawić według prostego wyraźnego prawa i prowadzący bezpośrednio do tworzenia wszystkich niezmienników różniczkowych — dość w tym celu A, B, C, D, \dots uważać za współczynniki formy dwójkowej (kolejno wnoszącego się rzędu) i utworzyć odnośną protomorfę dla półzmienników; jakkolwiek funkcja całkowita wymierna tej protomorfy, podzielona przez odpowiednią potęgę ilości y_2 , daje niezmiennik różniczkowy; i odwrotnie. Zamiast łańcucha ilości A, B, C, D, \dots można wziąć wprost za podstawę podobny łańcuch półzmienników względem ilości y_2, y_3, y_4, \dots . Jeżeli dołączymy do tego jeszcze własność szczególną niezmiennika różniczkowego wymiernego stopnia i rzędu zero, mianowicie, że przez różniczkowanie względem x wytwarza wyrażenie tego samego rodzaju, to łatwo już będzie można zrozumieć, że na tej drodze systematycznej da się przeprowadzić w sposób naturalny zupełne całkowanie przyrównanych do zera niezmienników różniczkowych; u Halphena zaś rozwiązanie tych ważnych dla geometrii zagadnień odbywa się przez stosowanie pośrednich metod całkowania ²⁶⁾.

Pozostaje nam jeszcze przedstawić ważniejsze przyczynki i rozwinięcia tej teorii, które zawdzięczamy wspomnianym już współpracownikom Syl-

vestera ²⁷⁾. Jest zasługą Mac Mahona uporządkowanie sprawiającej zamieszanie różnaitości liniowo-cząstkowych różniczkowań, przenikających naukę o niezmiennikach dwójkowych i o wzajemnikach. Jedyny proces tego rodzaju, w którym zachodzą cztery dowolne liczby całkowite, obejmuje przy odpowiednim ich specjalizowaniu znane operatory ²⁸⁾ Jeszcze ważniejszym jest stwierdzenie, że ta czterokrotna różnaitość procesów stanowi układ zupełny o tyle, o ile wykonanie działania klamrowego Poissona na dwóch z pomiędzy tych procesów prowadzi zawsze do procesu, należącego do układu. Perrin ²⁹⁾ przeniósł swoją teorię reszt prawie wprost z półzmienników na wzajemniki. Jeżeli mamy przeto szereg form wzajemnikowych, zawierających każda wyrażenie y_n jako pochodną najwyższą, i jeżeli tę pochodną uważać będziemy za zmienną dwójkową, to każdy półzmiennik szeregu będzie również wzajemnikiem. Rozszerzenie teorii Sylwestera na n zmiennych, (z których jedna uważa się za zależną) przeprowadził Elliott ³⁰⁾ dla przypadku niezmienności przy kołowej przemianie zmiennych; w szczególności zaś zbudował on układ zupełny równań różniczkowych charakterystycznych przy trzech zmiennych. Dalej rozważał Elliott ³¹⁾ wzajemniki ogólnej grupy liniowej o trzech zmiennych, Forsyth ³²⁾ zaś zbadał przypadek, w którym tylko dwie zmienne zależne są poddane ogólnemu przekształceniu liniowemu, Hammond ³³⁾ zbadał nie które całkowalne wzajemniki i ich zastosowania w geometrii.

Mac Mahon ³⁴⁾ za pomocą prostej funkcji tworzącej wyznaczył dla pierwszych sześciu stopni liczby wzajemników czystych (perpetuantów), t. j. takich wzajemników, które nie dają się przedstawić jako funkcje liniowe całkowite innych wzajemników niższego stopnia i rzędu, ale o nieograniczonej liczbie liter. Ledesdorf ³⁵⁾, oprócz nowych dowodów twierdzeń Sylwestera, podał zupełne kryterium na to, aby dana funkcja ilości y_1, y_2, \dots była wzajemnikiem (mieszanym) oraz tablicę odnośnych protomorf.

Godne uwagi uogólnienie pojęcia wzajemnika zawdzięczamy Rogersowi ³⁶⁾. Wiadomo, że pokrewieństwo jedno-jednoznaczne pomiędzy dwiema parami zmiennych (x, y) i (x', y') można sprawdzić do dwóch podziałów niekongruentnych liniowo-łamkowych oddzielonych zmiennych x i y . Rogers pokazał, w jaki sposób tworzymy niezmienniki różniczkowe takiego przekształcenia. W szczególności otrzymuje on niezmienniki różniczkowe przekształcenia za pomocą promieni odwrotnych. Berry ³⁷⁾ badał wzajemniki spóczesne (odnoszące się do większej liczby szeregów ilości zmiennych). Ułatwienie w tym razie (jak u Elliotta przy utworach trójkowych) stanowi przyjęcie za podstawę takich wzajemników, która wyraźne zawierają zmienną.

Forsyth ³⁸⁾, nawiązując badania swoje do prac Rogersa „o wzajemnikach homograficznych“, szukał układu zupełnego dla tych ostatnich.

Osiągnął on swój cel za pomocą podstawienia liniowo-łamkowego dla każdej zmiennej, a następnie przez skombinowanie obustronnych wyników.

Ważną dla teorii równań różniczkowych liniowych jest szczególnie klasa wzajemników zwanych „pochodnemi ilorazowemi“ ³⁹⁾. Jeżeli przez y rozumiemy iloraz dwóch rozwiązań szczególnych u_1, u_2 równania różniczkowego liniowego n -tego rzędu i jeżeli zróżniczkujemy $2n-1$ razy równanie $y u_1 = u_2$, to przez wyrugowanie pochodnych ilości u_2 otrzymamy układ n związków liniowych jednorodnych względem $u_1, u_1', \dots, u_1^{(n-1)}$. Wypadkowa tego układu nazywa się „pochodną ilorazową“ i zachowuje się niezmiennie względem podstawienia

$$X = \frac{cx + f}{yx + h}, \quad Y = \frac{ay + b}{cy + d},$$

gdyż zmienia się tylko o czynnik $\left(\frac{dY}{dy}\right)^n \left(\frac{dX}{dx}\right)^{-n}$. Tak np. z równania

$$\frac{d^2y}{dx^2} = 0 \text{ wynika wzajemnik Sch war z a } 3y_2^2 - 2y_1y_2. \text{ Rozległe roz-}$$

winięcie tego przedmiotu, t. j. „teorii niezmienników równań różniczkowych liniowych“ dał Forsyth w innej pracy ⁴⁰⁾. Jeżeli mamy układ takich równań, to poddajemy go podstawieniom, nie zmieniającym rzędu i charakteru liniowego, t. j. przekształceniu liniowemu zmiennej zależnej oraz przekształceniu dowolnemu zmiennej niezależnej x . Można wtedy szukać funkcji całkowitych (i w ogóle algebraicznych) ilości y i jej pochodnych oraz spóczynników, które, utworzone dla układu równań przekształconych, zmieniają się tylko o czynnik (potęgę ilości $\frac{dX}{dx}$). Forsyth stwierdza, że układ (set) tych funkcji jest w znaczeniu szerszym układem zupełnym, gdyż z ograniczonej liczby funkcji powstają inne za pomocą procesów czysto-algebraicznych. Przykłady szczególne tych funkcji napotkali Cogle, Laguerre, Brioschi, Malet i Halphen ⁴¹⁾.

Do II C e. 7.

Niezmienniki różniczkowe rzutowe, występujące w teorii krzywizny.

Mało badano dotychczas teorię rzutową własności krzywiznowych powierzchni. Po za rozprzosemni uwagami, jakie znajdujemy w wielkiem dziele Darboux'a ⁴²⁾; niektórych twierdzeń, wyprowadzonych metodą Grassmannowską przez Mehkego ⁴³⁾, pojedynczych zastosowań nauki o wzajemnikach, poczynionych przez Sylwestera i jego uczniów ⁴⁴⁾, mamy tu tylko do zanotowania obszerną pracę Vossa ⁴⁵⁾ z najnowszego czasu.

Pogląd rzutowy na własności metryczne powierzchni otrzymamy, jeżeli jej cechę, że cztery punkty powierzchni, nie leżą na jednej płaszczyźnie, skombinujemy z faktem, że objętość czworościanu przy dowolnej kolineacji zmienia się tylko o czynnik, łatwo spostrzedz się dający. Jeżeli oberzemy na powierzchni układ współrzędnych krzywokreślnych u, v , to dwie sąsiednie linie $u_0, u_0+h; v_0, v_0+k$ przecinają się w czterech wierzchołkach P, P_1, P_2, P_3 czworościanu T . Niechaj P oznacza punkt (u_0, v_0) , P_3 punkt (u_0+h, v_0+k) . Niechaj punkt P_3 posuwa się ku punktowi P_3 (na powierzchni) wzdłuż krzywej analitycznej o parametrze t :

$$u = u_0 + h't + \dots; \quad v = v_0 + k't + \dots$$

Jeżeli objętość T podzielimy przez kwadrat powierzchni Ω równoległoboku, oznaczonego przez wierzchołki P, P_1, P_3 , otrzymamy w pierwszym przybliżeniu wyrażenie bardzo proste, mianowicie:

$$\lim_{t \rightarrow 0} \frac{T}{\Omega^2} = \frac{1}{6} \frac{F}{\sqrt{H}};$$

H jest tu wyróżnikiem $eg - f^2$ kwadratu elementu liniowego

$$ds^2 = e du^2 + 2f du dv + g dv^2;$$

F jest drugą z tak nazwanych „wielkości zasadniczych 2-go rzędu“ E, F, G . Powyższa granica nie ma jeszcze w ogóle związku ze stosunkami krzywiznowymi powierzchni. Ale inaczej rzecz się ma, jeżeli przejdziemy do układów wyróżnionych u, v . Jeżeli np. pasmo krzywych u, v jest utworzone przez krzywe asymptotyczne (Haupttangentencurven) i jeżeli K oznacza miarę krzywizny powierzchni w punkcie P , iloraz $\frac{F}{\sqrt{H}}$ zamienia się wprost na $\sqrt{-K}$.

Jeszcze ciekawsze wyniki otrzymujemy dla układu „sprzężonego“ ilości u, v , dla którego F znika tożsamościowo, co w dalszym ciągu przyjmujemy. Aby dojść teraz do wyznaczenia granicy, podzielmy $\frac{T}{\Omega^2}$ przez kwadrat elementu liniowego $S = \overline{PP_3}$, wtedy:

$$\lim_{t \rightarrow 0} \frac{T}{\Omega^2 S^2} = \frac{1}{72 \sqrt{H}} \frac{E\alpha k'^2 + G\beta k'^2}{ek'^2 + 2fl'k'^2 + gl'^2},$$

gdzie α, β ⁴⁶⁾ zależą tylko od e, f, g , a więc zachowują się niezmiennie przy zginaniu powierzchni. Właśnie wyrażenia te α, β pozostają niezmiennymi przy jakiegokolwiek kolineacji powierzchni (odniesionej do układu krzywych współrzędnych sprzężonych), są więc w tem pojmowaniu niezmiennikami bezwzględnie rzutowymi. Wtedy i tylko wtedy, gdy one zlewają się ze sobą

powyższa wartość graniczna, t. j. „krzywizna parametrowa“ zlewa się z „krzywizną normalną“ (w kierunku PP_3). Ta okoliczność pobudziła V o s s a do systematycznego badania najważniejszych wielkości krzywiznowych co do ich niezmienniczości rzutowej. Niechaj x, y, z będą współrzędne pierwotne kartezjańskie punktu P powierzchni; x', y', z' — współrzędne liniowo przekształcone; $t = t(x, y, z)$ — wspólny mianownik tych ostatnich; D — wyznacznik podstawienia. Wtedy trzy wielkości zasadnicze 2-go rzędu odwarzają się, przybierając ten sam czynnik, mianowicie:

$$E' = \frac{\lambda}{t} E, \quad F' = \frac{\lambda}{t} F, \quad G' = \frac{\lambda}{t} G,$$

gdzie λ oznacza proste wyrażenie algebraiczne, zależne tylko od współczynników podstawienia i od dostaw kierunkowych normalnej w punkcie P (a więc tylko od „pierwszych pochodnych“ powierzchni). Podobnie otrzymujemy:

$$H' = H \frac{D^2}{\lambda^2 t^6},$$

a stąd dla miary krzywizny K :

$$K' = K \frac{(\lambda t)^4}{D^2}.$$

Z tych równań wynikają liczne zastosowania geometryczne; bezpośrednio zaś mamy twierdzenie, podane przez M e h m k e g o ⁴⁷⁾: „Jeżeli dwie powierzchnie dotykają się w pewnym punkcie, to iloraz ich miar krzywiznowych w tym punkcie jest niezmiennikiem bezwzględnie rzutowym.“ Ze związku dla K wyprowadził w szczególności V o s s rezultat następujący: „Dla każdej kolineacji (z wyłączeniem „powinowatej“) istnieją powierzchnie takie, że przy wykonaniu kolineacji powierzchnia dana przechodzi w ten sposób na inną, iż miara krzywiznowa w odpowiednich punktach zmienia się tylko o czynnik stały“. V o s s wypisuje równania tych powierzchni.

Do II C. c. 8.

Przekształcenia wyższe form różniczkowych w teorii powierzchni. Parametry różniczkowe.

Teoria powierzchni jest podległa przekształceniom pewnych dwójkowych form różniczkowych ⁴⁸⁾. Na pierwszym miejscu stają tu dwie takie formy kwadratowe; kwadrat elementu liniowego powierzchni

$$A = ds^2 = Edu^2 + 2Fdudv + Gdv^2$$

i wielkość A podzielona przez promień krzywizny ϱ , t. j.

$$B = \frac{ds^2}{\varrho} = Edu^2 + 2Fdudv + Gdv^2.$$

Powierzchnia jest wtedy odniesiona do układu współrzędnych krzywokreślnych (u, v) . Sześć wielkości e, f, g, E, F, G , t. j. wielkości zasadnicze 1-go i 2-go rzędu⁴ są związane ze sobą trzema „równaniami zasadniczymi”. Przekształcenie polega na przejściu od układu pierwotnego u, v do nowego u', v' w ten sposób, że te u', v' uważamy za funkcje jednoznaczne i jednoznacznie odwracalne, zresztą dowolne^{4b} ilości u, v . Jeżeli położymy:

$$\Delta = \alpha\delta - \beta\gamma,$$

$$\frac{\partial u'}{\partial u} = \alpha, \quad \frac{\partial u'}{\partial v} = \beta, \quad \frac{\partial v'}{\partial u} = \gamma, \quad \frac{\partial v'}{\partial v} = \delta,$$

$$du = \xi, \quad dv = \eta, \quad du' = \xi', \quad dv' = \eta',$$

to ξ, η przekształcają się liniowo na ξ', η' w ten sposób, że

$$\xi' = \alpha\xi + \beta\eta, \quad \eta' = \gamma\xi + \delta\eta;$$

odwrotnie zaś tych wzorów daje bezpośrednio:

$$\frac{\partial u}{\partial u'} = \frac{1}{\Delta} \delta, \quad \frac{\partial v}{\partial v'} = -\frac{1}{\Delta} \beta, \quad \frac{\partial u}{\partial v'} = -\frac{1}{\Delta} \gamma, \quad \frac{\partial v}{\partial u'} = \frac{1}{\Delta} \alpha,$$

$$\frac{\partial u}{\partial u'} \frac{\partial v}{\partial v'} - \frac{\partial v}{\partial u'} \frac{\partial u}{\partial v'} = \frac{1}{\Delta}.$$

Jeżeli przez podane przekształcenie jakakolwiek forma dwójkowa różniczkowa $A = a_{11} du^2 + 2a_{12} du dv + a_{22} dv^2$ przechodzi na odpowiednią $A' = a'_{11} du'^2 + 2a'_{12} du' dv' + a'_{22} dv'^2$, to podobnie rzecz ma się z formą dwulinową⁵:

$$A_1 = a_{11} du du + a_{12} (du dv + dv du) + a_{22} dv dv.$$

Tu du, dv jak i du', dv' nie potrzebują być konieczne różniczkami; wystarczy, jeżeli są wielkościami współpostawieniem wemi z ilościami ξ, η . Z tej uwagi, podobnie jak w algebraicznej teorii niezmienników, wynika ważne zastosowanie co do pocho-

dnych funkcji. Jeżeli mianowicie $\chi(u, v)$ jest funkcją dowolną ilości u, v ; $\bar{\chi}(u', v')$ funkcją przekształconą, to z łatwością dochodzimy do związków:

$$\frac{\partial \bar{\chi}}{\partial u'} = \frac{1}{\Delta} \frac{\partial \chi}{\partial u} \frac{\partial v'}{\partial v} - \frac{1}{\Delta} \frac{\partial \chi}{\partial v} \frac{\partial v'}{\partial u},$$

$$\frac{\partial \bar{\chi}}{\partial v'} = -\frac{1}{\Delta} \frac{\partial \chi}{\partial u} \frac{\partial u'}{\partial v} + \frac{1}{\Delta} \frac{\partial \chi}{\partial v} \frac{\partial u'}{\partial u}.$$

Ponieważ wyróżnik $a = a_{11}a_{22} - a_{12}^2$ ilości A jest niezmiennikiem względnym, stąd zaś

$$a = \Delta^2 a', \quad \sqrt{a} = \Delta \sqrt{a'},$$

widzimy przeto odrazu, że wielkości $\frac{1}{\sqrt{a}} \frac{\partial \chi}{\partial u}$, $-\frac{1}{\sqrt{a}} \frac{\partial \chi}{\partial v}$ są współpostawieniem wemi z ξ, η , t. j. mogą być podstawione zamiast du, dv w tożsamości $A_1 = A'_1$, przez co ta ostatnia przyjmuje postać:

$$Udu + Vdv = U'du' + V'dv'$$

tak, że strona lewa jest współmiennikiem liniowym ilości A . Stąd przy pomocy prostego różniczkowania wynika istnienie niezmiennika:

$$\frac{1}{\sqrt{a}} \left(\frac{\partial U}{\partial v} - \frac{\partial V}{\partial u} \right),$$

a przez podstawienie istotnych wartości niezmiennika:

$$\Delta_a^2(\chi) = \frac{1}{\sqrt{a}} \left\{ \frac{\partial}{\partial u} \left(\frac{a_{22} \frac{d\chi}{du} - a_{12} \frac{\partial \chi}{\partial v}}{\sqrt{a}} \right) + \frac{\partial}{\partial v} \left(\frac{a_{11} \frac{\partial \chi}{\partial v} - a_{12} \frac{\partial \chi}{\partial u}}{\sqrt{a}} \right) \right\}$$

Gdybyśmy w formie liniowej $Udu + Vdv$ zamiast du, dv podstawili utworzone dla drugiej funkcji dowolnej $\omega(u, v)$, podobnie jak dla χ utworzone, wartości $\frac{1}{\sqrt{a}} \frac{\partial \omega}{\partial v}$, $-\frac{1}{\sqrt{a}} \frac{\partial \omega}{\partial u}$, otrzymalibyśmy niezmiennik $\Delta_a(\chi, \omega)$, mianowicie:

$$\Delta_a(\chi, \omega) = \frac{1}{a} \left\{ a_{11} \frac{\partial \chi}{\partial v} \frac{\partial \omega}{\partial v} - a_{12} \left(\frac{\partial \chi}{\partial v} \frac{\partial \omega}{\partial u} + \frac{\partial \chi}{\partial u} \frac{\partial \omega}{\partial v} \right) + a_{22} \frac{\partial \chi}{\partial u} \frac{\partial \omega}{\partial u} \right\},$$

z którego, gdy χ i ω zlewają się, wynika specjalniejszy niezmiennik $\Delta'_a(\chi)$.

Jeżeli zamiast A napiszemy tu formę

$$ds^2 = edv^2 + 2fdudv + gdv^2,$$

przez co trzy niezmienniki $\Delta_1(\chi)$, $\Delta_2(\chi)$, $\Delta(\chi, \omega)$ niechaj przechodzą na $\Delta^1(\chi)$, $\Delta^2(\chi)$, $\Delta(\chi, \omega)$, to te ostatnie będą właśnie „parametrami różniczkowymi 1-go i 2-go rzędu ilości χ ” oraz „parametrami pośrednimi” ilości χ i ω , przez Beltramię z takim powodzeniem wprowadzonymi do nauki.

Funkcja Δ^2 pozwala wnikać głębiej w istotę niezmienniczą miary krzywiznowej Gaussa K . Jeżeli n jest mnożnikiem formy A , tak że

$$nA = dpdq,$$

to K zlewa się z wyrażeniem $\frac{1}{2} \Delta^2 \log n$.

Inne wyniki tego samego rodzaju otrzymujemy przez jednoczesne przekształcenie dwóch form różniczkowych, takich jak A i B :

$$A = edv^2 + 2fdudv + gdv^2; \quad B = Edu^2 + 2Fdu dv + Gdv^2.$$

Algebra daje odrazu dwa niezmienniki bezwzględne, mianowicie:

$$H = \frac{eG - 2fF + Eg}{eg - f^2}, \quad K = \frac{eG - F^2}{eg - f^2}.$$

H oznacza tu średnią arytmetyczną dwóch miar krzywiznowych, K ich iloczyn, t. j.

$$H = \frac{1}{\varrho_1} + \frac{1}{\varrho_2}, \quad K = \frac{1}{\varrho_1 \varrho_2}.$$

Jeżeli utworzymy jeszcze wyznacznik funkcyjny ilości A , B i podzielimy go przez $4\sqrt{a} = 4\sqrt{eg - f^2}$, to dojdziemy do „formy linii krzywiznowych” Γ Z algebry otrzymujemy:

$$\Gamma^2 = -KA^2 + HAB - B^2.$$

Nakoniec kwadrat elementu liniowego $d\sigma$ na kuli Gaussowskiej przedstawia się jako spółzmiennik form A , B , mianowicie:

$$ds^2 = -KA + HB.$$

Dla uzupełnienia znaczenia geometrycznego tych wzorów, dodajmy jeszcze, że forma dwuliniowa $A_1 = \sum dr dx$ przedstawia iloczyn dwóch elementów liniowych ds , δs przez dostawę kąta pomiędzy nimi zawar tego. Nakoniec mamy:

$$\begin{aligned} E du \delta u + F (du dv + dv \delta u) + G dv \delta v \\ = dr \delta s \left(\frac{\cos \psi \cos \psi'}{\varrho_1} + \frac{\sin \psi \sin \psi'}{\varrho_2} \right), \end{aligned}$$

gdzie ψ , ψ' są kąty, jakie elementy ds , δs tworzą z jedną z przechodzących przez ich punkt przecięcia stycznych glównych.

PRZYPISY.

¹⁾ Dodajmy, że Brioschi, nawiązując rzecz bezpośrednio do badań Hermite'a, otrzymał równania różniczkowe, którym czynić mają zadość spółzmienniki równania przekształconego (Att. Ist. Lomb. I. s. 231, 1858) Twierdzenie Hermite'a wyraził później w dobitniejszej postaci Klein, odniósłszy przekształcenie Tschirnhausenowskie do „typowego” układu spólrzędnych (Vorlesungen über d. l. Kosaeher, 1884, dział II, rozdz. II, §§ 5, 5) Wspomnijmy o jednym jeszcze zastosowaniu przekształcenia wyższego. Jeżeli $f_1(x, 1)$

jest formą dwójkową, napisaną w postaci niejednorodnej, to przez podstawienie $z = \frac{g(x, 1)}{f(x, 1)}$

przechodzi f na formę $F_n(z, 1)$, której spółzmienniki są w wszystkie niezmiennikami, w założeniu, że g jest spółzmiennikiem rzędu $n-2$ (Hermite C. R. 1861, por. Rahts, Math. Ann. XXVIII s. 34—60, 1866. Bruno-Walter s. 191 rozszerzają to twierdzenie, zakładając, że f jest spółzmiennikiem rzędu n -tego. Junker (Disa. Freiburg 1887) dowiódł, że ostatnie twierdzenie podlega pewnym ograniczeniom. Brioschi w szeregu artykułów, znów nawiązanych do badań Hermite'a, wykazał, jak prostym sposobem dają się przedstawić przekształcone niezmienniki przy podstawieniu pierwiastka formy pierwotnej. Math. Ann. XXIX, s. 327—330 (1887); Annali di Mat. (2) XVI, s. 181—189, 329—334 (1888); London M. S. Proc. XX, s. 127—131 (1889). Rend. A. c. Lin. (5), IV s. 353—369 (1865).

²⁾ Journ. f. Math. LXXI, s. 164—194 (1870).

³⁾ Funkcja $\Phi(x, y)$ jest tem, czem wprowadzona później przez Gordana „funkcja tworząca” R kombinantów φ i ψ (porów. II D. b.). Już i tu występuje rozwinięcie tworzącej R według „spółzmienników elementarnych”. Przykład wyrachowany, mianowicie przekształcenie kwadratowe formy dwukwadratowej, znajdujemy u Cayleya, Math. Ann. II s. 359—361 (1871).

⁴⁾ Gött. Abh. XV, s. 65—99 (1870).

⁵⁾ W szczególności, według postępowania Hermite'a, na podstawie przekształcenia wyższego formę typową nazywamy „typową” o spółzmiennikach, które są niezmiennikami. Nie zbadano dotąd w ogólności, jakim wtedy warunkom czynić muszą zadość przekształcenia.

⁶⁾ l. c.

⁷⁾ Atti. dell'A. c. P. Nap. XVIII, s. 215—225 (1880). Pal. Rend. II, s. 165—171 (1888)

⁸⁾ Gött. Nach. 1871, s. 335—345; Math. Ann. IV, s. 284—345 (1871) Co do równań rzędu 5-go patrz przedstawienie u Clebscha-Lindemanna II, 1, dział 3, N. XI.

⁹⁾ Można stąd odzyskać wprost działanie tego przekształcenia kwadratowego, powstającego z poprzedniego przez zamianę ilości ξ i η . Niechaj $F(\xi) = 0$ będzie danem

równaniem rzędu 5-go: pięć pierwiastków ξ_r tego równania przedstawia pięć punktów $(y) - \xi_r(x)$ prostej $(y)(x)$. Jeżeli z tych punktów poprowadzimy pięć możliwych stycznych do stożkowej

$$z_1 + \lambda_2 z_2 + \lambda^2 z_3 \quad (r=1, 2, \dots, 10),$$

to 10 argumentów λ da nam pierwiastki równania przekształconego. Tworzy niezmiennicze formy przekształconej są jednocześnie niezmiennicze dla trzech form

$$F(\xi), \quad x_1 + \xi x_2 + \xi^2 x_3, \quad y_1 + \xi y_2 + \xi^2 y_3.$$

Szereg wzorów wyraźnych tej postaci podał Spottiswoode (Rom. Acc. Linc. (3), VII, s. 218—223, 1887; Lond. Proc. XVI, s. 148—171, 1885). Pitarelli dał dowód ich zupełnej przy pomocy rachunku symbolicznego (Rom. Acc. L. Rend (4), I, s. 327—31, 374—381, 1885).

¹⁰⁾ Byłoby do życzenia przeprowadzić podobne badanie dla równań rzędu 6-go i 7-go tak mianowicie, aby wyraźnie ujawnić zależności grupowe.

¹¹⁾ Journ. f. Math. CVII, s. 89—116 (1890). Zwracamy uwagę na to, że przekształcenia, stosowane przez Maurera, muszą zawierać jeden parametr dowolny. Zresztą praca ta jest uogólnieniem badań tegoż autora, wspomnianych tu na końcu Części I-ej. O teorii algebraiczno-geometrycznej przekształcenia jednoczesnego dwu zmiennych, rozwiniętej przez Riemanna, Cremonę, Clifforda, Noethera, Rosanę, Brilla i innych, patrz dzieło Clebscha-Lindemanna I, 4, dział IX, a zwłaszcza Noether, Math. Ann. XXIII, s. 311—358 (1887). Liczbę niezmienników bezwzględnych (modułów) „powierzchni” wyznaczył Noether w r. 1888 (Berl. Ber., s. 1—5).

¹²⁾ Porówn. badania Deruytsa (II D. a), który doszedł do rezultatów równoważnych z rezultatami Maurera.

¹³⁾ Dalszy przebieg badania pokazuje, że funkcje φ są jednorodnymi pierwszego stopnia względem zmiennych x .

¹⁴⁾ Tu zarazem mówiąc zawiera się uogólnienie, polegające na tem, że funkcje φ zależą w pewien sposób algebraiczny i od zmiennych u . Układów (S), nie zawierających ilości u , istnieje faktycznie tylko jeden. Inaczej zupełnie rzecz się ma u Liego, u którego charakter funkcjonalny ilości φ i ψ nie ulega żadnym ograniczeniom.

¹⁵⁾ Math. Ann. XIX, s. 280—290 (1882).

¹⁶⁾ Aby to miało miejsce, musi zniknąć wyróżnik formy f —przypadek ten już Aronhold uważał za wyjątkowy.

¹⁷⁾ Jesteśmy świadomi tego, że temat ten opracowaliśmy bardzo niezupełnie, lecz konieczną było rzeczą ograniczyć się do tych działów, które poddane są metodom zwykłej teorii niezmienników. Z tego powodu nie mówimy wcale w tekście o teorii „niezmienników równań różniczkowych”, rozwiniętej przez Liego, Halphen’a, Vessiot’a i innych; niezmienniki te tak się mają do niezmienników różniczkowych, jak zwyczajnie teorie niezmiennicze algebry do tworów „łożańnościowych” (zawierających tylko zmienne).

¹⁸⁾ Mess. XV, s. 74—76, 88—92; O. R. Cl., s. 1042—1046, 1110—1111, 1225—1229, 1460—1464. Opracowanie teorii Sylwestera znajdujemy w jego odczytach, wydanych przez Hammonda, Am. J. VIII, s. 196—260; IX, s. 1—37, 113—161, 297—352 (1886); X, s. 1—6 (1887).

¹⁹⁾ „Niezmienniki różniczkowe” należą do ogólnej grupy rzutowej, „wzajemniki” mogą się też odnosić do jednej z podgrup. Według pierwotnej terminologii Sylwestera, wvraz „wzajemnik” wskazywał tylko przemianę zmiennych. U innych znów autorów, odwrotnie pojęcie niezmiennika różniczkowego jest ogólniejsze.

²⁰⁾ Rozprawa doktorska. Éc. Pol. Mém. prés. (2), XXVIII (1878—1884). Porówn. też komunikaty C. R. LXXX, 1, 1 53 (1875); Journ. de Math. (3), II (1876). Halphen

korzysta tu z twierdzenia, że niezmiennik różniczkowy przez różniczkowanie względem zmiennej niezależnej przechodzi na takiż niezmiennik. Por. Sylvester, Am. J. IX, s. 297—302 (2887); Elliot Mess. (2) XIX, s. 7—14 (1889).

²¹⁾ Math. Ann. XXIV, s. 337—388; Lie-Engel I, rozdz. 25.

²²⁾ Przedstawienie szeregowe wzajemnego związku tych badań stanowi może temat do wdzięcznej pracy. Lie dotyka w różnych miejscach związku swych badań z pracami innych autorów, a zwłaszcza Halphen’a. Math. Ann. XXVII, s. 212—281; XXIV, s. 537—578 (1884); Math. Ann. XXV, s. 71—151 (1885); Leipz. Ber. 1887, s. 83—88; Am. J. XI, s. 182—186 (1888). Lie-Engel I, s. 552—543; Leipz. Ber. 1891, s. 253—270; zwłaszcza str. 267. Stücker, Progr. Chemnitz 1895.

²³⁾ Wyrażenie to występuje już u Lagrange’a.

²⁴⁾ Sylvester daje tu nowy dowód wzoru, oparty na tem, że dwie formy izobaryczne, należące do „typów dopełniających się” x, i, j i $y-w, i, j$ mają jednakową liczbę wyrazów. Por. Elliot, Lond. Proc. XXIII, s. 298—309 (1892); XXIV, s. 21—36 (1893).

²⁵⁾ I. c. Halphen w pracy, cytowanej na drugim miejscu, rozważał „niezmienniki różniczkowe trójkowe”, w których wyrażenia występują pochodne dwu zmiennych zależnych względem trzeciej niezależnej. Badacze zaś angielscy, Elliot, Forsyth i inni badali głównie takie niezmienniki i wzajemniki trójkowe, w których jedna zmienna jest zależna, dwie inne niezależne.

²⁶⁾ Okazuje się to wyraźnie n.p. przy traktowaniu zagadnienia o wyznaczeniu takiego niezmiennika różniczkowego, którego znikanie daje „równanie różniczkowe krzywej płaskiej rzędu 3-go (n-tego)”, któremu zatem czyni zadość y , jako funkcja zmiennej x , gdy y i x są związane równaniem rzędu 3-go (n-tego).

²⁷⁾ Nie należy zapominać o tem, że obszerność zewnętrzna tych rozwinięć uwarunkowana jest w części przez szereg pojedynczych wydzielonych pytań (wyznaczenie pojedynczych klas niezmienników różniczkowych pojedynczych podgrup grupy liniowej). Tu czuó wyraźnie dotkliwy brak znajomości zasad kierowniczych teorii Liego.

²⁸⁾ Lond. Proc. XVIII, s. 61—88 (1887).

²⁹⁾ Proces ten przedstawia wzór:

$$(\mu, \nu, m, n) = \sum_{s=0}^{\infty} (\mu + s n) A_{sm} \frac{d}{d a_{n+s}},$$

$$A_{sm} = \sum_k \frac{(m-1)!}{k_0! k_1! k_2! \dots} a_0^{k_0} a_1^{k_1} a_2^{k_2} \dots$$

gdzie

$$k_0 + k_1 + k_2 + \dots = m,$$

$$k_1 + 2k_2 + 3k_3 + \dots = s,$$

cztery zaś parametry μ, ν, m, n są liczbami całkowitemi ≥ 0 .

$$(1, 1; 1, 1) = a_0 \frac{d}{d a_1} + 2a_2 \frac{d}{d a_2} + 3a_3 \frac{d}{d a_3} + \dots = 0$$

jest: równaniem różniczkowym półniezmienników;

$$(\frac{1}{2}, 1; 2, 1) = 4 \frac{a_0^2}{2} \frac{d}{d a_1} + 5a_0 a_1 \frac{d}{d a_2} + 6 \left(a_0 a_1 + \frac{a_1^2}{2} \right) \frac{d}{d a_3} + \dots = 0$$

równaniem różniczkowym wzajemnikowym. To ostatnie, według relacji Sylwestera, podał Hammond. MacMahon dla procesów tych utworzył symbolikę, wiążącą je bezpośrednio z funkcjami symetrycznymi (Lond. Proc. XIX, s. 112—128,

1888). Utwory w dziedzinie trójkowej analogiczne do procesu $(\mu, \alpha; m, n)$ badał Mac Mahon, a później szczegółowo Elliott, Lond. Phil. Tr. CLXXXI, s. 19—51 (1890).

²⁹⁾ C. R. C. II, str. 351—353 (1886).

³⁰⁾ Lon. Proc. XVII, s. 172—196, (1886; XVIII, s. 142—164 (1887); XIX, s. 6—23, 377—405 (1888); Mess. (2) XIX, s. 7—14; Lond. Proc. XX, s. 131—160 (1889). Druga z wymienionych prac zawiera wywód sześciu równań charakterystycznych dla „wzajemników trójkowych czystych“. Jeżeli pomyślimy sobie z jako funkcję zmiennych x i y i oznaczmy

$\frac{1}{r!s!} \frac{\partial^{r+s}}{\partial x^r \partial y^s}$ przez z_{rs} , to dwa z tych równań orzekają tylko, że wzajemnik jest jedno-rodny i izobaryczny odnośnie do każdego ze skaźników r i s . Dalsze dwa równania wyrażają, że wzajemnik jest niezmiennikiem jednoczesnym form dwójkowych:

$$z_{20}\lambda^2 + z_{11}\lambda\mu + z_{02}\mu^2,$$

$$z_{30}\lambda^3 + 3z_{21}\lambda^2\mu + 3z_{12}\lambda\mu^2 + z_{03}\mu^3,$$

$$\dots \dots \dots$$

Porówn. zjawisko analogiczne dla półniezmienników wyższych u Forsytha, o czem wyżej była już mowa. Dwa ostatnie równania stanowią wreszcie uogólnienie równania różniczkowego Hammonda dla wzajemników dwójkowych. Układ wszystkich sześciu równań jest „zupełny“, jak to wykazano w trzeciej pracy.

³¹⁾ Lond. Proc. XX, s. 131—160 (1889).

³²⁾ Lond. Phil. Tr. CLXXX, s. 71—118 (1889).

³³⁾ Lond. Proc. XVII, s. 128—138 (1886). W szczególności bada autor te równania różniczkowe $(y', y'', y''', \dots) = 0$, które posiadają całą postaci $y'' = F(y')$. Prosty układ geometryczny dają krzywe wymierne płaskie, które dają się przedstawić przez znikający wzajemnik.

³⁴⁾ Lond. Proc. XVII s. 139—151 (1886). (Porówn. Griffiths, Ed. Times, LI, s. 137—149, 1889). Jeżeli w oznacza wagę, δ —stopień, to należy liczbę w rozłożyć wszelkimi możliwymi sposobami najprzód na δ , potem na $\delta+1$ liczb składowych; różnica obu liczb daje liczbę liniowo niezależnych „perpetuantów“ stopnia — wagi (δ, w) . Np. dla $\delta=3$ liczba ta jest współczynnikiem przy x^w w rozwinięciu funkcji tworzącej

$$\frac{1-x-x^4}{(1-x)(1-x^2)(1-x^3)(1-x^4)} = 1 + x^2 + x^3 + x^4 + x^5 + \dots$$

Wzoru ogólnego dotąd nie znaleziono

³⁵⁾ Lond. Proc. XVII s. 197—219, 329—343 (1886); tamże XVIII, s. 235—252 (1887).

W drugiej pracy bada autor warunki konieczne i dostateczne na to, aby dana funkcja ilości y_1, y_2, \dots , była wzajemnikiem mieszanym.

³⁶⁾ Lond. Proc. XVII, s. 220—231, 344—354 (1886); XVIII, s. 130—141 (1887), XX, s. 161—179 (1889; Mess. (2) XVIII, s. 153—158 (1889).

³⁷⁾ Quart. J. XXII, s. 260—288 (1888); XXIII, s. 289—316 (1889).

³⁸⁾ Mess. (2) XVII, s. 154—192 (1888).

³⁹⁾ Lond. Phil. Trans. 1884, s. 377—489.

⁴⁰⁾ Lond. Phil. Trans. 1889, s. 71—118. Por. Platts. Quart. J. XXV s. 00—315 (1891).

⁴¹⁾ Patrz cyt 37).

⁴²⁾ „Leçons sur la théorie générale des surfaces“. Paryż, 1870, I, ks. 2.

⁴³⁾ Schläm. Z., XXXVI, s. 56—60, 206—213 (1891). Autor bada tu, o ile jego twierdzenia stosują się do dowolnych przekształceń punktowych. Porówn. też Böcklen. Mittheil. 1892 i Schläm. Z. XXXVII, s. 186—189 (1892).

⁴⁴⁾ Elliott, Lond. Proc. XVII, s. 172—196 (1886)

⁴⁵⁾ Math. Ann. XXXIX, s. 179—256 (1891). Voss rozważa też ogólniejsze niezmienniki różniczkowe, przechodzące przy dowolnym przekształceniu na analogiczne zbudowane wyrażenia (za pominięciem czynników). W teście ograniczamy się na przekształceniach rzutowych.

⁴⁶⁾ α i β są zarazem dwoma niezmiennikami t. z. równania Laplace'owego: por. Darboux, l. c. II, § 23 i dalsze.

⁴⁷⁾ Ponieważ treść tego rozdziału luźnie tylko wiąże się z przedmiotem głównym, więc zamiast cytować szczegółowych wymieniamy tylko nazwiska: Riemanna, Beltrami'ego, Christoffela, Weingartena, Halphen'a, Ricci'ego, Knoblaucha Frobeniusa.

⁴⁸⁾ Dalsze rozwinięcie u Knoblaucha „Einleitung in die allgemeine Theorie der krummen Flächen“, Lipsk 1888, rozdz. III. Tenże autor badał i szesćienne formy różniczkowe w związku z teorią powierzchni. Journ. f. Math. CIII, s. 25—39 (1858). Słackel tamże CXIII, s. 58—60 (1894).

⁴⁹⁾ Grupa przekształcenia jest t. z. grupą „nieskończoną“, co do której patrz badanie Liego w Leipz. Ber. 1891, s. 316—352, 353—393.

Do II D. a.

Specjalne grupy podstawień i formy.

Półniezmienniki i funkcje półniezmiennicze.

Dotąd rozpatrywaliśmy ogólne własności form niezmienniczych; obecnie zajmiemy się zjawiskami charakteru bardziej specjalnego, zależnymi od ograniczenia już to grupy wykonywanych podstawień, już to przyjętych za podstawę form pierwotnych, już to od jednego i drugiego zarazem.

Pomiędzy utworami niezmienniczymi, należącymi do podgrup ¹⁾ ogólnej grupy podstawienia liniowego, najogólniej badano tak nazwane półniezmienniki ²⁾, t. j. wyrazy główne współzmienników, przeciwzmienników, form pośrednich i t. d. i ich uogólnień.

Zacznijmy od dziedziny dwójkowej. Założmy, że rozpatrywane wyrażenia całkowite wymierne C_0 są jednorodnie i izobaryczne względem szeregów współzmienników (a) , (b) ... form pierwotnych, lub co wychodzi na to jedno, że przy podstawieniach grupy

$$(A) \quad x_1 = ax'_1, \quad x_2 = bx'_2$$

wyrażenia te zmieniają się o potęgę wyznacznika podstawienia ad .

Jeżeli to samo żądanie postawimy dla grupy, powstającej z połączenia grupy (A) z grupą

$$(B) \quad x_1 = x'_1 + ba'_2, \quad x_2 = x'_2,$$

to C_0 staje się półniezmiennikiem i czyni zażość charakterystycznemu równaniu różniczkowemu:

$$(D) \quad \Omega \equiv a_0 \frac{\partial C_0}{\partial a_1} + 2a_1 \frac{\partial C_0}{\partial a_2} + 3a_2 \frac{\partial C_0}{\partial a_3} + \dots \\ + b_0 \frac{\partial C_0}{\partial b_1} + 2b_1 \frac{\partial C_0}{\partial b_2} + 3b_2 \frac{\partial C_0}{\partial b_3} + \dots \\ + \dots = 0.$$

Jeżeli C_0 zawiera $n+1$ argumentów a , $m+1$ argumentów b i t. d., to C_0 jest zawsze wyrazem głównym, t. j. spółczynnikiem najwyższej potęgi ilości x_1 oznaczonego spółzmiennika form f_n, g_m, \dots ze spółczynnikiem a, b, \dots

Sylvester ⁴⁾ wychodzi z prostego spostrzeżenia, że C_0 staje się zarazem wyrazem głównym spółzmiennika form

$$f'_n, g'_m, \dots (n' \geq n, m' \geq m, \dots),$$

którego pierwsze $n+1, m+1, \dots$ spółczynników zlewa się odpowiednio z a, b, \dots . Teoria półniezmienników staje się przeto niezależną od form szczególnych f_n, g_m, \dots i ich rzędów i pozostaje tylko atrybutem dowolnie przedłużonych szeregów elementów $(a), (b), \dots$. Dla prostoty weźmy tylko pojedynczy szereg elementów (a) . Jeżeli ilości a zastąpimy ich wielokrotnościami liczbowymi, to wyrazy wyrażenia Ω zmieniają się tylko o czynniki liczbowe, i odwrotnie. Jeżeli więc w C_0 uczynimy pierwszy element a_0 zerem, to „reszta“ będzie półniezmiennikiem odnośnie do nowego szeregu elementów $a_1, \frac{a_2}{2}, \frac{a_3}{3}, \dots$. Sylvester i Perrin ⁵⁾ pokazali, w jaki spo-

sób na podstawie powyższego upraszcza się znacznie wyprowadzenie nie tylko „form zasadniczych“ ale i odpowiednich syzygij. Objasnia to pomiędzy innymi twierdzenie Perrina, że do wyrazów głównych układu zupełnego form zasadniczych formy f_n potrzeba tylko dołączyć jedną „formę resztową“ ilości a_0, a_1, \dots, a_n , aby otrzymać układ zupełny form resztowych, należących do formy pierwotnej f_{n+1} . Postęp w innym kierunku dało uważanie wyrazu C_0 za formę dwójkową zmiennych niejednorodnych a_n ⁶⁾. Jeżeli mamy szereg wyrazów głównych C_0, C'_0, C''_0, \dots formy pierwotnej f_n , to, według Sylwestera, każdy spółzmiennik ilości C , uważanych za formy ilości a_n , jest znowu wyrazem głównym spółzmiennika formy f_n . W tem znaczeniu każdy półniezmiennik C_0 posiada znowu wyraz pierwotny, którym jest spółzmiennik najwyższej potęgi ilości a_n . Te „zarodki“ (germs) spółzmienników formy f_n pozwalają, jak to wykazał Sylvester na przykładach form f_3 i f_6 , wnikać bliżej w budowę zupełnego układu formy f_n .

Wspominaliśmy już o stosowaniu półniezmienników stopnia drugiego i trzeciego względem ilości a do otrzymywania „układów stowarzyszonych“ oraz o zadaniu podstawowem wydzielenia z pomiędzy półniezmienników (dla nieograniczonego n) tak zwanych „perpetuantów“, t. j. półniezmienników „nieprzywiedlnych“, które nie dają się wyrazić jako funkcyce całkowite półniezmienników stopnia niższego względem elementów; wreszcie była już mowa o ścisłym związku pomiędzy półniezmiennikami a funkcyami symetrycznymi. D'Ocagne ⁷⁾ w r. 1886 doszedł sposobem bardzo prostym do nowego układu półniezmienników stowarzyszonych formy f_n . Uważajmy na chwilę a_0 jako funkcyę zmiennych ξ , zaś a_1, a_2, \dots jako jej pierwszą, drugą... pochodną względem ξ . Wtedy kolejno pochodne ilości $\log a_0$ względem ξ od pierwszej do $(n-1)$ -ej dają układ żądany: wszystkie inne półniezmienniki formy f_n dają się wyrazić za pomocą indywidualów tego układu wymiennie z potęgą ilości a_0 w mianowniku. D'Ocagne ⁸⁾ i Cesàro ⁹⁾ zbadali związek tego układu z układem Hermite'a. Różniczkowanie względem ξ jest oczywiście tylko symbolicznem skróceniem procesu

$$\frac{d}{d\xi} = a, \frac{\partial}{\partial a_0} + a_2 \frac{\partial}{\partial a_1} + \dots + a_n \frac{\partial}{\partial a_{n-1}},$$

a postępowanie powyższe pozwala z dwóch danych półniezmienników, np. z $a_0 a_2 - a_1^2$ i a_0^2 otrzymać nowy. W ten sposób D'Ocagne ¹⁰⁾, Perrin ¹¹⁾, Deruyts ¹²⁾ i Roberts ¹³⁾ zbudowali cały szereg podobnych procesów („generatorów różniczkowych“). Deruyts przyjął za podstawę cały szereg grup elementarnych $(a), (b), \dots$ i zbadał bliżej ściśle pokrewieństwo procesu

$$\frac{d}{d\xi} = \sum \left(a_1 \frac{\partial}{\partial a_1} + a_2 \frac{\partial}{\partial a_1} + \dots \right)$$

z poprzedniami procesami Cayleya D i Δ (w ich działaniach na półniezmienniki). Dla objaśnienia przytoczmy twierdzenie, według którego podstawięnie

$$x_1 = X_1 - X_2 \frac{\lambda}{S}, \quad x_2 = X_2,$$

wktórem wyrażenie λ posiada własność, że $D\lambda$ równa się półniezmiennikowi S , przekształca każdy spółzmiennik tak, że nowe spółczynniki mają w licznikach półniezmienniki. Biorąc tu w szczególności $S = a_0, \lambda = a_1$ otrzymujemy znane twierdzenie Hermite'a.

Deruyts rozciągnął naukę o półniezmiennikach na formy pierwotne z większą liczbą szeregów o n zmiennych i posunął przez to teorię nie-

zmienników takich ogólnych form pierwotnych. Rozprawy w tym przedmiocie, rozproszone w czasopismach, a przeto nie łatwo dostępne ¹⁴⁾, zebrał Deruyts w r. 1891 w monografii ¹⁵⁾, którą tu przyjmujemy za podstawę sprawozdania. Abstrakcyjność przedmiotu zmusza nas do zwrócenia uwagi tylko na niektóre punkty główne.

Deruyts ¹⁶⁾, podobnie jak Kronecker ¹⁷⁾, zestawia ogólne przekształcenie liniowe o n zmiennych x z dwóch odpowiednio dobranych przekształceń prostszych. Są to najprzód przekształcenia, przy których pojedyncza zmienna przybiera czynnik stały

$$(S_h) \quad x_h = \varepsilon X_h, \quad x_k = X_k, \quad (k \leq h)$$

z drugiej strony takie, przy których pojedyncza zmienna powiększa się o drugą, pomnożoną przez czynnik stały

$$(S_{h,l}) \quad x_i = X_i + \eta X_h, \quad x_k = X_k. \quad (k \leq l)$$

Rozpatrzmy funkcje całkowite F współczynników form pierwotnych, które, prócz tego, zależą mogą sposobem całkowitym od jednego lub kilku szeregów ilości zmiennych $(x), (y), (z) \dots$, które to funkcje, po wykonaniu podstawień $S_h, S_{h,l}$, mają się zmieniać tylko o potęgę wyznacznika podstawienia (ε lub 1).

Pierwsze żądanie odnośnie podstawień S_h orzeka tylko, że F , „względem pojedynczych składowych 1, 2, ..., n ” jest izobaryczne ¹⁸⁾; jest tedy F oraz jednorodnym co do pojedynczych współczynników i szeregów ilości zmiennych. Jeżeli F przy stosowaniu podstawienia S_h zmienia się o potęgę ε^{π_h} , to π_h nazywa się wagą formy F względem składowych h ; istnieje więc n takich wag: $\pi_1, \pi_2, \dots, \pi_n$. Z podstawień $S_{h,l}$ można przeto wydzielić $n-1$ takich, że liczby h, l ograniczają się do $n-1$ par wartości

$$h, l = (1, 2), (2, 3) \dots (n-1, n).$$

Dla następnego badania wystarcza stosowanie $n-1$ podstawień S_{n+i} . Warunek, by F było niezmiennie przy podstawieniach $S_{h,l}$, jest równoważny równaniu różniczkowemu liniowemu $[h, l] = 0$.

„Funkcją półniezmienniczą” nazywa się każda funkcja izobaryczna F współczynników i zmiennych, która czyni zadość $n-1$ równaniom $(i, j+1)F=0$ ¹⁹⁾. Jeżeli F nie zawiera zmiennych, to nazywa się „półniezmiennikiem”. Jeżeli zaś dołączymy jeszcze żądanie, by n wag $\pi_1, \pi_2, \dots, \pi_n$ formy F miały „wszystkie wartości równą ($=\pi$), to F przechodzi na zwykłą „funkcję niezmienniczą” (utwór niezmienniczy) lub na zwykły niezmiennik. Tak np. wyznacznik jedno, dwu, trzyszeregowy ²⁰⁾, wzięty ze schematu szeregów ilości zmiennych, jest funkcją półniezmienniczą.

Dla dalszego rozwinięcia swojej teorii Deruyts stosuje i do funkcji półniezmienniczych symbolikę Clebscha-Aronholda, która była dotychczas stosowaną tylko do funkcji niezmienniczych, ²¹⁾. Przytem okazuje się dogodnym nadanie wyrażeniom symbolicznym postaci kanonicznej ²²⁾ symetrycznej co do pojedynczych równoważnych elementów symbolicznych: przynosi to, między innymi, tę korzyść, że każdemu nieznikającemu utworowi symbolicznemu odpowiada nieznikający także utwór realny i odwrotnie. Przy takich założeniach nietrudno okazać, że funkcja niezmiennicza ψ ma za wyrażenie symboliczne, odnoszącą się do form liniowych funkcję półniezmienniczą ψ' tych samych wag. Te formy liniowe powinny być liniowemi nie tylko co do współczynników symbolicznych, lecz i co do szeregów ilości zmiennych; są więc wszystkie typu $a_x = a_1 x_1 + a_2 x_2 + \dots + a_n x_n$. Jeżeli z n pierwszych kolumn schematu współczynników symbolicznych utworzymy kolejno wszystkie możliwe wyznaczniki $\delta_n, \delta_{n-1}, \dots, \delta_1$ rzędów 1, 2, ..., n ; z drugiej zaś strony z n ostatnich kolumn schematu zmiennych utworzymy odpowiednio wyznaczniki $\delta'_n, \delta'_{n-1}, \dots, \delta'_1$ rzędów $n, n-1, \dots, 1$, to zachodzić będzie twierdzenie zasadnicze ²⁴⁾.

„Wyrażenie symboliczne ψ' funkcji półniezmienniczej ψ daje się przedstawić jako suma iloczynów z trzech grup czynników $\delta, \delta', (a_1, b_2, \dots)$ ” ²⁴⁾.

W szczególności przy funkcji niezmienniczej występują tylko szeregowe wyznaczniki δ_n, δ'_n i tym sposobem dochodzimy do zasadniczego twierdzenia symboliki Clebscha.

Dalsze uproszczenie teorii osiągamy, stosując z Capellim, proces Aronholda; Deruyts posługuje się tu jednocześnie współczynnikami (symbolicznymi) i szeregami zmiennych. Stąd ze wspomnianego przedstawienia symbolicznego funkcji półniezmienniczych otrzymujemy z jednej strony wyrażenie symboliczne dla jakiegokolwiek półniezmiennika o wagach $\pi_1, \pi_2, \dots, \pi_n$, a to poddając iloczyn

$$a_1^{\pi_1 - \pi_2} (a_1 b_2)^{\pi_2 - \pi_3} \dots (a_1 b_2 c_3 \dots b_{n-1})^{\pi_{n-1} - \pi_n} (a_1 b_2 c_3 \dots b_{n-1})^{\pi_n}$$

utworzony z głównych podwyznaczników schematu współczynników, dostateczną liczbę razy procesom takim, jak $D_{ab}, D_{ac}, D_{bc} \dots$ ²⁵⁾. Z drugiej strony ²⁶⁾, zastępując wszędzie szeregi współczynników $a, b \dots$ szeregami zmiennych, dochodzimy do nowego rodzaju funkcji niezmienniczych, do „półniezmienników tożsamościowych drugiego gatunku”.

Nie trudno widzieć, że wyraz główny ²⁷⁾ funkcji niezmienniczej o n szeregach ilości zmiennych rzędów $\pi_1, \pi_2, \dots, \pi_n$ jest półniezmiennikiem o wagach $\pi_1, \pi_2, \dots, \pi_n$ i że ten związek może być jednoznacznie odwrócony. W samej rzeczy ²⁸⁾ dość w wyrażeniu symbolicznym półniezmiennika ψ zastąpić elementy symboliczne $(a), (b) \dots$ tyłomaż szeregami form symbolicznych

liniowych, aby mieć funkcję półniezmienniczą ψ z wyrazem głównym φ . Funkcja ψ ma jako czynnik $\pi_n - a_n$ potęgę wyznacznika δ'_n . Jeżeli drugi czynnik oznaczmy przez χ , to χ będzie funkcją niezmienniczą, zawierającą tylko $n-1$ pierwszych szeregów ilości zmiennych w rzędach $\pi_1 - \pi_n, \pi_2 - \pi_n, \dots, \pi_{n-1} - \pi_n$, będącą wagi π_n i mającą ψ za wyraz główny. Te funkcje χ , które Deruyts nazywa „spółzmiennikami pierwotnymi”, są, jak to okazał Capelli²⁹⁾, właściwym fundamentem teorii niezmienników form o dowolnej liczbie współpodstawieniowych szeregów n zmiennych³⁰⁾. W samej rzeczy można je także określić jako funkcje wszędzie izobaryczne o $n-1$ szeregach ilości zmiennych, sprawdzające $n-2$ równań różniczkowych liniowych częściowych

$$D_{12} = 0, D_{23} = 0, \dots, D_{n-2, n-1} = 0.$$

Deruyts nietylko otrzymuje rezultaty Capelliego, mianowicie twierdzenie zasadnicze o rozwinięciu szeregowem³⁰⁾, lecz odkrywa także szereg nowych własności funkcji χ , a to przy pomocy swojego przejrzystego symbolicznego przedstawienia półniezmienników. Tu należy przedewszystkiem przeprowadzony według metody Hilberta³²⁾ dowód, że funkcje χ tworzą dziedzinę całkowalności o podstawie skończonej. Przy pomocy funkcji χ Deruyts mógł znacznie rozszerzyć twierdzenie Sylwester'a (II. C. b. c), tworząc z dwu funkcji półniezmienniczych trzecią przez zastąpienie współczynników jednej z nich pochodnymi pierwszymi drugiej funkcji względem jej współczynników.

Funkcje χ można sprawdzić do szeregu najprostszyc typów³²⁾ z których wyprowadzają się inne przy pomocy uogólnionych procesów Ω . W końcu dodajmy, że funkcje χ pozwalają badać przy pomocy teorii form takie specjalne³³⁾ formy pierwotne, pomiędzy współczynnikami których zachodzą pewne związki algebraiczne. Zakłada się tylko, że i te związki są same natury niezmienniczej, t. j. że postać ich nie zmienia się przy liniowym przekształceniu zmiennych.

Zdawałoby się na pozór, jakoby do takich form pierwotnych należały funkcje, które przyjmują własność niezmienniczą dopiero skutkiem tych związków. Jest w-zakże inaczej, gdyż można dowieść, że wszystkie funkcje χ dają się otrzymać z takich funkcji „foremnych”, które istnieją niezależnie od tych związków.

Do II D. b.

Kombinanty i apolarność.

Pomiędzy formami o większej liczbie szeregów ilości zmiennych, podanych³⁴⁾ różnym przekształceniom liniowym, wielokrotnie już wymienialiśmy³⁵⁾ kombinanty jako najcieśniej zachodzące,

Związek kombinatów z „teorią apolarności” jest tak ścisły, że nadaje się z nią do wspólnego omówienia. Nie będziemy wprawdzie mogli dać dokładnego wyobrażenia o znaczeniu tej gałęzi teorii form, ponieważ jej najważniejsze zastosowania należą do geometrii; tu właśnie występuje zjawisko, że twierdzenia, w algebrze prawie oczywiste lub mające znaczenie drugorzędne, są w geometrii źródłem daleko sięgających badań.

Niechaj f_1, f_2, \dots, f_p będą funkcje jednorodne n -tego stopnia zmiennych x_1, x_2, \dots, x_n . Pomiędzy utworami niezmienniczymi jednoczesnymi form f nazywamy te kombinantami, które przy podstawieniu liniowym form f zmieniają się tylko o potęgę wyznacznika podstawienia. Jeżeli przy pomocy nowych zmiennych u_1, u_2, \dots, u_p utworzymy formę liniową

$$F = u_1 f_1 + u_2 f_2 + \dots + u_p f_p,$$

to kombinanty form f będzie można określić, jako funkcje współczynników i zmiennych form f , nie zawierające u i nie zmieniające się przy dowolnych przekształceniach liniowych ilości u i x . Ta definicja jest o tyle odpowiedniejszą, że nietylko daje bezpośredni powód do specyficznej poprzednio już wspomnianej symboliki, lecz prowadzi i do ważnego uogólnienia; dochodzimy mianowicie do „kombinantów form f w znaczeniu rozleglejszem” jeżeli usuniemy podane ograniczenie co do ilości u .

Gordan³⁶⁾ położył podwaliny dzisiejszego rozwoju teorii przy pomocy twierdzenia: każdy kombinant form f daje się przedstawić jako twór niezmienniczy kombinantu wyróżnionego H , a mianowicie tego wyznacznika, którego elementy powstają, jeżeli formy f wypiszemy tyle razy z różnymi współpodstawieniami zmiennymi, ile wykazuje ich liczba.

Gordan³⁶⁾ dochodzi do tego, łącząc w pewien sposób właściwy twierdzenie zasadnicze symboliki—, każdy niezmiennik układu form liniowych jest formą wyznaczników, utworzonych ze współczynników form—z rozwinięciem szeregowem formy, zawierającej dwa szeregi zmiennych współpodstawieniowych. Kombinanty stanowią przeto układ zamknięty form, mający, według Hilberta, własność skończoności, ponieważ wyprowadzić one się dają z jedynej formy pierwotnej ze współpodstawieniomem szeregami zmiennych.

Daleko przejrzyściej układa się nauka o kombinantach, jeżeli uwzględnimy zasadę dualizmu. Jeżeli ze Strohlem ⁴², zbudujemy nowy wyznacznik Q , dopełniając p szeregów współczynników formy f odpowiednimi iloczynami potęg dostatecznej liczby szeregów ilości zmiennych $(x), (y), \dots$ spółpodstawieniowych z pierwotnymi zmiennymi, to Q może w zupełności zastąpić formę R , gdyż Q jest kombinantem form f ; R zaś utworem niezmienniczym wyznacznika Q . Jeżeli N jest liczbą współczynników ogólnej formy f , to $N-p$ jest liczbą nowych szeregów ilości zmiennych. Z podanego twierdzenia wynika przeciwstawienie p „formom rządowym“ f (napisanych ze współczynnikami wielomianowymi) $N-p$ „form klasowych“ φ (napisanych bez współczynników wielomianowych) w zmiennych przeciwstawieniowych. Wtedy kombinanty jednego układu przechodzą na kombinanty drugiego wprost w ten sposób, że we wszystkich formach, zamiast wyznaczników pierwszego układu współczynników, piszemy wyznaczniki dołączone drugiego.

Tu jest punkt, o której zaczyna teorya apolarności.

Nazywamy dwie formy, takie jak f i φ (gdzie więc rząd formy f jest klasą formy φ), „sprzężonemi“ (Rosanes) lub „polarnemi“ (Reye ³⁸), jeżeli znika ich niezmiennik dwulinowy.

Układowi p form f liniowo-niezależnych odpowiada właśnie układ $N-p$ form φ także liniowo-niezależnych, i odwrotnie tak, że każda forma f jest apolarna względem każdej formy φ . Dwa takie układy nazywają się „wzajemnie apolarnemi“. Jeżeli obierzemy układ φ apolarny względem układu f , to według twierdzenia, które pierwszy Brill udowodnił zupełnie ³⁹, każde dwa wyznaczniki dołączone obu układów współczynników są proporcjonalne, albo też są równe, jeżeli nie mający istotnego znaczenia współczynnik proporcjonalności uczynimy równym jedności.

Wynika stąd podstawowa „zasada kombinantów“: „kombinanty dwóch apolarnych układów form zgadzają się tak co do liczby jak i postaci ⁴⁰“. Tak np. można według tego trzy formy dwukwadratowe dwójkowe, jeżeli idzie o ich kombinanty, zastąpić tylko dwiema takimi formami; jeżeli pierwsze były formami ogólnymi, to i ostatnie będą takimi ⁴¹.

Szczególny interes przedstawiają kombinanty najprostsze układów form dwójkowych, ponieważ na ich podstawie budują się kombinanty wyższe. Dowiedł, jaki dla tego przypadku podał Brill ⁴², jest tem godniejszy uwagi, że występuje w nim istotnie nowy punkt widzenia. Z wyznacznika Gordana

R , napisanego w postaci niejednorodnej, wydziela Brill $\frac{p(p-1)}{2}$ różnic p zmiennych y , które są czynnikami wyznacznika, a potem zakłada, że wszy-

stkie ilości y są równe. Powstający w ten sposób prostszy kombinant $W(y)$ ⁴³ rzędu $p(n-p+1)$ co do zmiennej y może zastąpić formę Gordanaowską R o tyle, o ile nie wymagamy wymiernego przedstawienia utworów niezmienniczych; i w samej rzeczy dowodzi Brill, że każdy kombinant form f daje się przedstawić jako niezmiennik lub spółzmiennik formy dwójkowej W (porówn. II B. b.).

Z „ogólności“ form f wypływa znów ogólność formy W , t. j. te współczynniki tej ostatniej są od siebie niezależne.

Jeżeli, odwrotnie, chcemy ogólnej formie dwójkowej rzędu $p(n-p+1)$ nadać postać formy W , musimy dołączyć do niej funkcję niewymierną współczynników. Tak np. ta ostatnia funkcya dla formy szóstego rzędu jest pierwiastkiem równania rzędu piątego ⁴⁴; to dołączenie wystarczy do sprawdzenia formy danej za pomocą przekształcenia liniowego do dwóch pewnych postaci kanonicznych.

Do ugruntowania zasady kombinantów użyto pojęcia układów apolarnych. Pojęcie to występowało już dawniej: źródło jego tkwi w rozciągnięciu na układy przedstawienia kanonicznego Sylwestera a form dwójkowych przez sumy potęg. Pierwszy krok w tym kierunku uczynił w r. 1872 Rosanes ⁴⁵ dowiódłszy za pomocą symboliki prostego lecz doniosłego twierdzenia, że znikanie niezmiennika dwulinowego dwóch form dwójkowych równego rzędu jest koniecznem i wystarczającym na to, aby każda z nich dała się przedstawić jako suma potęg czynników liniowych drugiej. „Jeszcze dogodniej można wyrazić to w ten sposób: „jeżeli forma dwójkowa n -tego rzędu posiada czynnik $\lambda - a$, to jest apolarną względem n -ej potęgi tego czynnika, i odwrotnie“. Stąd wynika w szczególności, że n danych form dwójkowych n -tego rzędu można przedstawić jako połączenia liniowe potęg zupełnych tychże n form liniowych. Iloczyn tych ostatnich jest właśnie formą apolarną do form danych.

Wkrótce potem Rosanes rozciągnął w mowie będącą zasadę odpowiedniości apolarnych na formy wyższe ⁴⁶. Mamy tu analogicznie: „Jeżeli $f(x_1, x_2, \dots, x_r)$ jest formą n -tego rzędu r zmiennych i jeżeli u_1, u_2, \dots, u_r oznaczają zmienne spółpodstawieniowe, to forma f jest wtedy i tylko wtedy apolarną względem n -ej potęgi formy liniowej $u_1 y_1 + u_2 y_2 + \dots + u_r y_r$, jeżeli spełnia się równanie $f(y_1, y_2, \dots, y_r) = 0$ ⁴⁷. Na tem opiera się możliwość przedstawienia formy liniowej f za pomocą pewnej liczby potęg form liniowych; zadanie to poprzednio już było podjęte z powodzeniem przez Reye-go ⁴⁸ przy pomocy interpretacji mechanicznej. Lecz obecnie przybywa nowy moment, prowadzący do związku z własnościami biegunowemi form f . Utworzący pierwszą biegunową formę f względem układu wartości („punkt“) (y) ; tej formy znowu pierwszą biegunową względem drugiego punktu (z) i t. d., poki nie dojdziemy do formy liniowej w n punktach $(x), (y), (z), \dots, (w)$. Jeżeli ten ostatni utwór znika, to mówimy, że n punktów tworzy „ n -ką-

biegunowy" formy f^{46}). Wtedy łatwo widzieć, że n -kątem biegunowy formy f , t. j. iloczyn n form liniowych u_x, u_y, \dots, u_n jest formą klasową apolarną względem f , i odwrotnie. Pojęcie n -kąta biegunowego można rozszerzyć, tworząc pojęcie zupełnego $(n+1)$ kąta biegunowego, jeżeli każde n wierzchołków tego ostatniego tworzy n -kątem biegunowy. Stąd, w połączeniu z poprzedzającym, wynikają twierdzenia, takie jak następujące, w którym ograniczamy się do przypadku trzech zmiennych, i dla krótkości wybieramy wyśłowienie geometryczne:

„Krzywa ogólna C_n daje się za pomocą „boków“ zupełnego $(n+1)$ kąta biegunowego przedstawić jako sumę n -tych potęg $\frac{n(n+1)}{2}$ form liniowych“.

Jest rzeczą godną uwagi, iż doniosłość tych twierdzeń polega w istocie rzeczy na uczynionem założeniu, że z dwóch apolarnych form f, φ jedna jest przywiedlną t. j. jest iloczynem samych form liniowych.

Z kolei rzeczy pytać należy o znaczenie apolarności dwóch form nieprzywiedlnych. Faktycznie to ogólniejsze zadanie jest dawniejszem, tylko — że wtedy ograniczano się na przypadku rzędu drugiego oraz na przypadkach, dających się do tegoż sprowadzić⁵⁰). Tymczasem odpowiedź na to pytanie, tak ważna dla geometrów, była natury tak specjalno-algebraicznej, że mogła wyrzucić wpływ skuteczny na rozwój teorii form. Hesse⁵¹) dowiódł był już dawniej, że apolarność dwóch form drugiego rzędu lub klasy stanowi kryterium na to, aby przy pomocy przekształcenia liniowego (a wtedy i nieskończenie wielu sposobami) można było obie formy sprowadzić do postaci normalnej, tak by w jednej z nich zachodziły wyłącznie kwadraty, w drugiej wyłącznie iloczyny zmiennych. Stąd Rosanes i Reye, opierając się nadto na zasadzie wyżej wyłożonej, wyprowadzili daleko sięgające wnioski dla układów stożkowych, dla powierzchni 2-go rzędu (oraz dla krzywych przestrzennych 3-go rzędu).

Z zadaniem o sprowadzeniu w mowie będącego, zupełnie inaczej zbudowanego przedstawienia kanonicznego, do przedstawień dawniejszych łączy się zagadnienie charakteru ogólniejszego, dotyczący wyprowadzenia zjawisk apolarności w dziedzinie trzech, czterech zmiennych ze źródła czysto dwójkowego. Zagadnieniem tem zajmował się szczegółowo autor niniejszej pracy⁵²) i dowiódł, że należy dać odpowiedź twierdzącą na oba pytania, mianowicie: teoria apolarności i własności kombinantowe w dziedzin wyższych podporządkowują się pod teorię kombinantów dwójkowych. Można to osiągnąć za pomocą łańcucha zasad przeniesienia (lub jeżeli kto chce, odwrotnie, za pomocą łańcucha zasad redukcji). Jądro postępowania tkwi w tem, że gdy przyjmiemy za podstawę kanoniczną „układ współrzędnych“, to wymagane procesy biegunowe przechodzą na proste przekształcenia funkcji elementarnych symetrycznych.“

Ponieważ przy utworach w mowie będących nie ma znaczenia okoliczność, czy formy te przyrównujemy do zera czy też nie, to przyjmiemy przypadki pierwszy i zarazem dogodny geometryczny sposób wyrażenia. By nie wdawać się w objaśnienia bardziej skomplikowanych pojęć, wystarczy rozpatrzenie, dla przykładu, najprostszego przypadku dwóch strózkowych⁵⁴). Niechaj będą stożkowa rzędowa i klasowa:

$$\begin{aligned} f &= a_x^2 = \sum \sum a_{ik} x_i x_k = 0, \\ \varphi &= u_x^2 = \sum \sum a_{ik} u_i u_k = 0. \end{aligned} \quad (i, k = 0, 1, 2)$$

Drugą z nich sprowadźmy do „postaci normalnej“⁵⁵)

$$\varphi = u_0 u_2 - u_1^2 = 0,$$

lub, przez wprowadzenie parametru dowolnego λ , do postaci

$$u_0 : u_1 : u_2 = \lambda^2 : -\lambda : 1.$$

Związek apolarności między f i φ wyraża się teraz w ten sposób:

$$a_{02} = a_{11}$$

tak, że gdy ten związek się spełnia, można napisać:

$$a_{00} = a_0, \quad a_{01} = a_1, \quad a_{02} = a_1, \quad a_{10} = a_2, \quad a_{11} = a_3, \quad a_{12} = a_4.$$

Z punktu (x) przeprowadźmy styczne α, β do „stożkowej normalnej“ φ , wtedy x_0, x_1, x_2 będą związane z α i β za pomocą związków prostych:

$$\dot{x}_0 : x_1 : x_2 = 1 : \alpha + \beta : \alpha\beta.$$

Twierdzenie zasadnicze brzmi:

„Warunek na to, by dwa punkty $(x) = (\alpha, \beta), y = (\gamma, \delta)$ były sprzężonymi ze względu na stożkową, wyraża się w postaci symetrycznej względem $\alpha, \beta, \gamma, \delta$, następującej:

$$a_{xy} = a_x = a_0 s_0 + a_1 s_1 + a_2 s_2 + a_3 s_3 + a_4 s_4 = 0,$$

gdzie $\frac{s_1}{s_0}, \frac{s_2}{s_0}, \frac{s_3}{s_0}, \frac{s_4}{s_0}$ oznaczają funkcje elementarne trytyczne ilości $\alpha, \beta, \gamma, \delta$.

Stąd bezpośrednio wynikają wnioski:

„Wszystkie rozwiązania równania $a_x = 0$ przedstawiają pasmo (potrójnie nieskończone) opisanych na φ czworoboków biegunowych stożkowej f apolarnej względem φ “.

Jeżeli w a . położymy $\alpha = \beta = \gamma = \delta = \lambda$, otrzymamy równanie $ax^4 = 0$ czterech punktów przecięć stożkowych φ i f .

Stąd iż określenie apolarności dwójkowej wynika: „czworoboki biegunowe poprzedniego twierdzenia przedstawia na stożkowej f grupa apolarna względem dwójkowej czwórki a_i^4 punktów przecięcia stożkowych φ i f .”

Od czworoboków biegunowych stożkowej f można przejść do trójboków biegunowych, pozostawiając jeden ich bok nieoznaczonym. Jeżeli jednocześnie boki trójboku biegunowego mają być stycznymi α, β, γ do φ , to równanie $a_i = 0$ rozpada się na dwa następujące:

$$a_1\sigma_0 + a_1\sigma_1 + a_2\sigma_2 + a_3\sigma_3 = 0, \quad a_1\sigma_0 + a_2\sigma_1 + a_3\sigma_2 + a_4\sigma_3 = 0,$$

gdzie

$$\frac{\sigma_1}{\sigma_0} = \alpha + \beta + \gamma, \quad \frac{\sigma_2}{\sigma_0} = \alpha\beta + \alpha\gamma + \beta\gamma, \quad \frac{\sigma_3}{\sigma_0} = \alpha\beta\gamma.$$

W tem zawiera się całkowite wyjaśnienie twierdzenia Hessego, „gdyż opisane na φ trójboki biegunowe stożkowej f przedstawione są na φ przez grupę apolarną do grupy pierwszych biegunowych czwórki (f i φ) punktów przecięcia.”

Połączenie dziedziny dwójkowej i trójkowej staje się jeszcze ściślejszem przez dalszą zasadę przeniesienia, uzasadnioną przez pierwszy za pomocą rachunku symbolicznego przez O. Schlesingera⁵⁹⁾, a polegającą na tem, że jedną i tę samą stożkową można uważać raz za utwór rzędowy, drugi raz za utwór klasowy. Niechaj na stożkowej K dana będzie czwórka punktów a_i^4 oraz czwórka stycznych b_i^4 . Istnieje jedna tylko stożkowa rzędowa f apolarna do K , mająca z K wspólną czwórkę punktów a_i^4 i podobnie istnieje jedna tylko stożkowa klasowa Φ , apolarna względem K i mająca z K wspólną czwórkę stycznych b_i^4 . Wtedy—pomijając czynnik nieistotny—niezmiennik dwójkowy dwuliniiowy obu czwórek a_i^4, b_i^4 jest identyczny z niezmiennikiem trójkowym dwuliniiowym obu stożkowych f, Φ .

Przerzywamy tu dalsze wyjaśnienia i ograniczamy się na charakterystyce ogólnienia dla dziedzin wyższych, polegającej na tem, że rząd n formy dwójkowej $f_n = ax^n$ rozkłada się na dwa czynniki n_1, n_2 ⁶⁰⁾ pierwiastki zaś formy $f_n = 0$ uważa się za punkty rozmaitości jednowymiarowej w przestrzeni o n , wymiarach; spóhrgędnymi tych punktów są potęgi $1, \lambda_1, \lambda_2^2, \dots, \lambda_n^n$ zmiennej λ .

Jako zastosowanie omawianych tu zasad przeniesienia niechaj służą dwa następujące twierdzenia, rzucające nowe światło na naturę przedstawień

kanonicznych potęgowych. Pierwsze twierdzenie⁶¹⁾ orzeka na przykład, że dwa zadania: przedstawienie formy dwójkowej rzędu dziewiątego pod postacią sumy pięciu potęg dziewiątych, oraz przedstawienie formy czwórkowej sześcienniej, jako sumy pięciu sześciianów — że zadania te są równoważne; jedno sprowadza się do drugiego za pomocą procesów niezmienniczych.

Drugie twierdzenie⁶²⁾ orzeka znów równoważność dwóch zagadnień: kanonicznego przedstawienia układów form przez sumy potęgowe oraz szukania największego wspólnego dzielnika takich układów. Niechaj będą mianowicie dwie apolarne dwójkowe grupy form; wtedy każdej podgrupie jednej, której wszystkie indywidualna dają się przedstawić jako sumy tych samych potęg zupełnych, odpowiada oznaczona podgrupa drugiej, której wszystkie indywidualna mają jedną i tę samą formę jako czynnik wspólny, i odwrotnie.

W ostatnich czasach badano także wspomniane wyżej „rozszerzone kombinanty“ układu form dwójkowych f_1, f_2, \dots, f_n , które przeto, oprócz zmiennych λ , zawierają jeszcze jeden lub więcej szeregów wielkości u , przeciwstawieniowych z formami f . Okazuje się przytem dogodnym wprowadzenie, zamiast ilości u , szeregów zmiennych $(x), (y)$... spóhdstawieniowych z formami f . Do kombinantu tworzącego R Gordan a (wyznacznika ilości f , napisanych w rozmaitych zmiennych λ, μ, ν, \dots), można, według Brilla⁶³⁾ dodać kilka dalszych, powstających przez to, że jeden, dwa trzy ... p szeregów ilości / zastępujemy odpowiednio zmiennymi $(x); (x), (y); (x), (y), (z)$ i t. d. Te rozszerzone kombinanty służą geometrycznie do poznania niezmienniczych własności rozmaitości pojedynczej, którą przedstawiają formy f wewnątrz rozmaitości o $p-1$ wymiarach.

Zadaniem najważniejszym jest tworzenie rzutowe tej rozmaitości form f z innych rozmaitości rzędu niższego. Algebraicznie brzmi ono tak: „Znaleść $p-1$ szeregów form rzędów n_1, n_2, \dots, n_{p-1} ($n = n_1 + n_2 + \dots + n_{p-1}$), aby p zupełnych wyznaczników, utworzonych z $p-1$ szeregów, zlewało się z p danymi formami f rzędu n -go.”

Autor niniejszego⁶⁴⁾ rozwiązał to zadanie przy pomocy postulatów dowiedzionego, następnie ogólnie przez Hilberta⁶⁵⁾, traktując je jako przypadek szczególny zadania o podzielności⁶⁶⁾: „Znaleść dla funkcji całkowitej $F(\lambda, \mu)$ dwóch zmiennych niejednorodnych kryterium na to, aby ta funkcja dała się podzielić przez inną funkcję ilości λ, μ , zawierającą jedną z e zmiennych tylko w stopniu pierwszym”.

Rozwiązanie tego zadania uskutecznia się przy pomocy procesów nasunięcia i biegunowego W. Stahl dał bezpośrednio rozwiązanie tego

zadania dla szeregu przypadków $r=3$, $r=4$ przez wyraźne wzory wyznacznikowe.

Do II D. c.

Wypadkowe i wyróżniki.

Pomiędzy specjalnymi niezmiennikami wypadkowe (rugowniki) i wyróżniki zastępują na szczególną uwagę ze względu na liczne zastosowania. Naukę o wypadkowych i o wyróżnikach form algebraicznych możemy tu tylko o tyle uwzględnić, o ile natura niezmiennicza tych utworów występuje na plan pierwszy, choćby formalnie ⁶³⁾. W tym kierunku rozwój historyczny teorii form par przedewszystkiem ku rozwiązaniu zadania, polegającego na otrzymaniu wyrażenia symbolicznego dla tych utworów w przypadkach najprostszych. Nie przedstawiało to trudności dla wypadkowej formy dwójkowej f_n rzędu n -tego i dwójkowej liniowej f_1 . Rozwiązanie w przypadku form dwójkowych f_1, f_2 podał Salmon ⁶⁴⁾ za pomocą rachunku nadwyznaczyków i to w sposób, pozwalający na uogólnienie w przypadkach wyższych. Clebsch ⁷⁰⁾ uczynił krok dalszy, gdy na podstawie symboliki Aronholdowej przerobił wyrażenie wypadkowej form f_n i f_2 o tyle, że możliwem się stało sprowadzenie istotnie tego wyrażenia do szeregu niezmienników i spółzmienników pośrednich. Mniej przejrzyste wypadło u Clebscha uogólnienie w przypadku większej liczby zmiennych dla wypadkowej formy dowolnego rzędu, formy kwadratowej i szeregu form liniowych. Postępowanie Clebscha zastosował Jordan ⁷¹⁾ do wypadkowej R dwóch dowolnych form dwójkowych f_m i f_n . Przedewszystkiem udało się w przypadku wyróżnionym $m=n$, przez wprowadzenie symboli na pojedyncze „spółzmienniki elementarne”, Cayleyowsko - Bézoutowskiej formy rugownika i przy pomocy zasady rozwinięcia szeregowego, wyprowadzić rugownik form danych przez zastosowanie samego tylko procesu nasunięcia. Dalej analogicznie buduje się spółzmiennik, którego spółczyniki dla $R=0$ są równe potęgom wspólnych pierwiastków form f_m i f_n , potem spółzmiennik, którego znikanie tożsamościowe jest kryterium wspólności pierwiastku podwójnego i t. d. Jeżeli f_m i f_n są rzędów uierównych, to w symbolicznej swojej budowie rugownik występuje jako iloraz dwóch stosunkowo prostych utworów. Zresztą w każdym szczególnym przypadku dzielenie jest wykonalne i otrzymujemy wynik podobny do poprzedzającego. Przykłady wyrachowane obejmują wszystkie przypadki, w których żaden z rzędów m, n nie przekracza liczby 5. Dla przypadku n dowolnego oraz $m=3$ napisał Pascal ⁷²⁾ wypadkową w postaci symbolicznej tak, że i faktyczne przeprowadzenie na agregat nasunięć nie przedstawia istotnych trudności.

Na teraz ogólne rozwiązanie tego zadania wydaje się niemożliwem ⁷³⁾ i należy zadowolić się tem, by udoskonalic przedstawienie niezmiennicze wypadkowej w przypadkach niższych w ten sposób, aby w przedstawieniu występowały tylko formy odnośnego układu zupełnego. Por. up. u Brioschi'ego ⁷⁴⁾ przypadek $m=3, n=4$, u d'Ovidio ⁷⁵⁾ $m=4, n=4$ oraz $m=5, n \leq 5$.

Jeszcze mniej udoskonalonem jest odpowiednie przedstawienie wyróżnika. Jordan ⁷⁶⁾ podał dla form dwójkowych f_n postępowanie systematyczne dla dojścia do wyrażenia wyróżnika przez niezmienniki zasadnicze; przy wzrastającym rzędzie trudności rachunku (symbolicznego) piętrzą się do takiego stopnia, że zwalczono je dopiero dla przypadku $n=7$ ⁷⁷⁾.

Jeżeli daną jest pewna forma f_3 , to metoda Bézout - Cayley'a wyznaczenia czynnika podwójnego $a_x = a_1 x_1 + a_2 x_2$ formy f daje sześć równań jednorodnych stopnia piątego względem ilości a . Za pomocą odpowiedniego nasunięcia stron lewych i następnego dzielenia przez a_x otrzymujemy równania stopnia czwartego względem a . Postępując w ten sposób dalej, dochodzimy do równań kwadratowych, z których można wyrugować ilości a ; strona lewa rugownika jest wtedy wprost szukanym wyróżnikiem.

Na drodze pośredniej załatwił Maisano ⁷⁶⁾ przypadek następny $n=8$, badając najprzód specjalną funkcję f_8 , która jest hesyanem formy f_8 i wykazując następnie, że wyróżnik ogólnej formy f_8 ma budowę analogiczną.

Warunki istnienia czynnika wielokrotnego formy f_n otrzymano niedawno dla przypadku $n=6$. Odpowiednie spółzmienniki, które muszą wtedy znikać tożsamościowo, wyrazili Maisano ⁷⁹⁾ i d'Ovidio ⁸⁰⁾ przy pomocy form układu, jako wyróżniki biegunowych formy pierwotnej.

O utworach trójkowych można powiedzieć niewiele. Wypadkowa trzech form kwadratowych jest u Gundelfingera ⁸¹⁾ i Mertensa ⁸²⁾ funkcją całkowitą dwóch kombinantów zasadniczych. Jordan ⁸³⁾ przy pomocy spółzmiennika, występującego już u Derscha, wyraził wyróżnik formy trójkowej C_n w postaci wyznacznika, jako funkcję całkowitą spółczynników.

Przejdźmy teraz do pojedynczych własności rugowników i wyróżników form dwójkowych. Utwory te, jako funkcje spółczynników, czynią zadość pewnym specyficznym równaniom różniczkowym obok tych, którym czynią zadość niezmienniki. Pierwszy Brioschi ⁸⁴⁾ podał układ zupełny równań liniowo-niezależnych, Noether ⁸⁵⁾ zaś wykazał, że już jedno z tych równań, dowolnie wybrane, wystarczy do scharakteryzowania tych utworów. Godne uwagi zastosowanie równań wyróżnikowych Brioschi'ego wskazał Wiltheiss ⁸⁶⁾, nadając równaniu różniczkowemu funkcji hypereliptycznych taką postać, że wpływają one przez odpowiednią kombinację liniową z równań Brioschi'ego; odnośna forma dwójkowa jest tu właśnie pierwiastnikiem, znajdującym się pod znakiem całkowym.

Jordan ⁸⁷⁾ pierwszy wskazał ściśle związki wzajemne tak rugowników jak i wyróżników oraz związki pomiędzy jednymi i drugimi. Prosty

rachunek wykazał, że rugowniki pewnych wybitnych spóźmienników formy pierwotnej zawierały wyróżnik tej formy jako czynnik. Istotną przyczyną tego zjawiska odkrył niedawno Kohn⁸⁸⁾. Jeżeli mianowicie wprowadzimy pierwiastki przedstawienia wyróżnionego typowego formy f . (pochodzącego od Hermit'a) jako wielkości samodzielne, to dojdziemy prawie bezpośrednio do twierdzenia, że wszystkie spóźmienniki formy f , których wagi leżą poniżej pewnych granic, mają tę własność, że ich wypadkowe z formą f , a także ich wyróżniki zawierają wyróżnik formy f w pewnej potęgze. Odpowiednie twierdzenia stosują się do układów form pierwotnych. Autor niniejszego ustanowił⁸⁹⁾ dla formy dwójkowej f rzędu nieparzystego $n=2l+1$ szereg zamknięty spóźmienników f, f_1, f_2, \dots, f_n , których wyróżniki prócz, pierwszego i ostatniego, rozpadają się na dwa czynniki i są związane pomiędzy sobą łańcuchowo w ten sposób, że dwa następujące po sobie wyróżniki mają czynnik wspólny. Dla pewnych układów szczególnych form dwójkowych związek rugowników i wyróżników zbadano jeszcze dokładniej. Są to formy, które, przyrównane do zera, wyznaczają osobliwości (rzędowe) krzywej wymiernej na płaszczyźnie lub w przestrzeni. Rugowniki i wyróżniki tych form rozpadają się, jak to widzieć można z rozwiązań geom.-trycznych, na pewną liczbę czynników nieprzywiedlnych, te ostatnie zaś są w części, lubo w różnej wielokrotności, wspólnymi. Odnośne rozkłady wykonali w zupełności Brill⁹⁰⁾ dla płaszczyzny i dla pewnego kanonicznego układu równań, autor zaś niniejszego dla płaszczyzny i przestrzeni ogólnie⁹¹⁾. W szczególności wyróżnik wyznacznika funkcyjnego trzech lub więcej form dwójkowych równego rzędu rozkłada się na dwa czynniki; wynik ten już dawadziej uogólnił był Brill⁹¹⁾ dla dowolnej liczby takich form.

Poznanie innego, należącego tu zjawiska przywiedności zawdzięczamy Cayley'owi⁹²⁾. Jeżeli utworzymy wyróżnik pęku form dwójkowych $k_1f+k_2\varphi$, a następnie wyróżnik tej formy zmiennych k_1, k_2 , to rozłoży się on na iloczyn postaci $\Delta B^2 C^3$, gdzie znikanie niezmienników A, B, C ma łatwo określić się dające znaczenie dla danego pęku.

W dziedzinie większej liczby zmiennych istnieje w tym kierunku twierdzenie Brilla⁹⁴⁾. Jeżeli z n równań $f_i=0$ o n (niejednorodnych) zmiennych wyrugujemy $n-1$ zmiennych x_1, x_2, \dots, x_{n-1} , to wypadkowa form f będzie formą dwójkową pozostałej zmiennej x_n . Tej wyróżnik względem x_n jest podzielny przez wypadkową form f i ich wyznacznika funkcyjnego.

Wspomnijmy jeszcze o innej własności zasadniczej wyróżnika D formy F . Można oczekiwać, że i wszystkie zniekształcenia formy F dadzą się określić jedynie z wyróżnika. Dla form dwójkowych F rozwiązał odnośne zadanie najogólniej Hilbert⁹⁵⁾ za pomocą rozwinięcia potęgowego. Jeżeli dla pewnego układu wartości spóźmienników a_i formy F_a znika tożsamościowo nie tylko forma $D(a_i)$, lecz znikają też i wszystkie pierwsze biegunowe

w liczbie $n-k-1$, wtedy następna $(n-k)$ -ta biegunowa rozpada się na $n-k$ czynników liniowych. Jeżeli pomiędzy temi czynnikami jest np. μ_i-1 ($i=1, 2, 3, \dots, k$) równych, to i forma pierwotna F rozpada się w ten sposób, że jej czynniki liniowe jednoczą się po μ_i i odwrotnie.

Dla specjalnego gatunku biegunowych, zwanych „ewektantami” rezultat ten już znacznie dawniej otrzymał był Sylvester⁹⁶⁾.

Metoda Hilberta pozwala zawsze na wyznaczenie tak postaci jak i liczby wszystkich osobliwości utworu $D(a_i) = 0$.

Kończymy ten rozdział przytoczeniem niektórych postępów w rozważanej dziedzinie, jakkolwiek poglądom tym brak dotąd wyrobienia w duchu teorii niezmienników.

Aż do ostatnich czasów przez wypadkową n form F_i rozumiano stronę lewą równania (pozbawionego czynników zbytecznych), powstałego przez eliminację $n-1$ zmiennych. Wprawdzie już faktycznie Bézout utworzył wypadkową przez to, że przy pomocy odpowiednio dobranych „polynomies multiplicateurs” kombinował formy F_i liniowo w ten sposób, że powstałe wyrażenie redukowało się do stałej, mianowicie do rugownika Mertensa⁹⁵⁾ ma tę zasługę, że przez odwrócenie tego postępowania oddzielił pojęcie wypadkowej od procesu eliminacji: w założeniu, że równania $F_i=0$ nie mają wspólnego układu rozwiązań, dowodzi on, że istnieje kombinacja liniowa form F przepisane go rzędu względem spóźmienników i niezależna od zmiennych. Z drugiej strony, odpowiadało do najprostszyc zniekształceń form zasadniczych F , wprowadzono pojęcie wypadkowej „zredukowanej” R' . Jeżeli równania $F_i=0$ posiadają już pewną liczbę układów wspólnych rozwiązań, to istnieje zawsze funkcja całkowita R' spóźmienników, której znikanie daje kryterium na to, aby te równania miały jeszcze wspólne rozwiązania dalsze. Cayley pierwszy podał⁹⁸⁾ przykład tego rodzaju, Perrin⁹⁷⁾ i Brill⁹⁸⁾ przeprowadzili nad tem badania ogólniejsze.

Perrin wychodzi z zasady, według której wypadkowa pierwotna R ma być uważana jako funkcja wyrazów form F , które nie zawierają zmiennych, i dochodzi w ten sposób do wyrażenia formy R , jako funkcji całkowitej formy F , o spóźmiennikach niezależnych już od zmiennych. Przez skombinowanie tej zasady z metodą eliminacyjną Poissona⁹⁹⁾, Brill¹⁰⁰⁾ doprowadził to pytanie do zadawalającego algebraicznie zakończenia, tak że wypadkowa zredukowana występuje wyraźnie jako czynnik wspólny pewnych wyrazów rozwinięcia, dającego się obliczyć przy pomocy przejrzystego algorytmu.

Na końcu wspomnijmy jeszcze o tem, że teoria kombinantów i apolarności może być z powodzeniem stosowana do tworzenia wypadkowych w przypadkach bardziej złożonych

Do II. D. d.

Dalsze formy specjalne ¹⁰³⁾.II. D. d. a. *Formy ze znikającym wyznacznikiem Hessego* ¹⁰⁴⁾.

Jednym z najważniejszych pytań w teorii form jest pytanie, dotyczące kryterium, pozwalającego przekonać się, kiedy dana forma F on zmiennych może być za pomocą podstawienia liniowego przekształcona na formę o mniejszej liczbie zmiennych i —w razie jeżeli to zachodzi—pozwalającego wyznaczyć istotnie odpowiednie podstawienia.

Ogólne wywiązanie tego zadania zawdzięczamy Gordanowi ¹⁰³⁾ i Noetherowi. Oni to sprostowali zarazem twierdzenie Hessego ¹⁰⁴⁾, według którego wzmiankowane kryterium miało wyrażać się tożsamościowo znikaniem spólmziennika H (Hessego), t. j. wyznacznika funkcyjnego pierwszych biegunowych formy F . Okazało się, że twierdzenie Hessego nie jest ogólnie prawdziwe: że stosuje się ono tylko do form dwójkowych, trójkowych i czwórkowych oraz do ogólnych kwadratowych, gdyż już w dziedzinie pięciu zmiennych jednorodnych istnieją całe klasy form, których he-syan znika tożsamościowo, pomiędzy zaś ich biegunowymi nie zachodzą wcale związki liniowe. Badanie Gordana i Noethera opiera się na równaniu różniczkowym cząstkowym liniowym, któremu czynią zadość forma F i jego biegunowe, i którego spólcynniki zależą znowu od pewnego układu równań różniczkowych cząstkowych. Z liczby rozwiązań tego układu należy wydzielić te, które są funkcjami całkowitemi zmiennych. Staje się to przez to, że te ostatnie przekształcają się „niewłaściwie“ wymiennie, t. j. w ten sposób, że znika tożsamościowo wyznacznik podstawienia wraz z pewnym szeregiem jego minorów.

Do II D. d. β .

Formy specjalne, których natura określa się za pomocą równań różniczkowych algebraicznych.

Ponieważ nasunięcie dwóch form można zastąpić procesem różniczkowym, wszystkie zaś twory niezmiennicze sprowadzają się do nasunięcia, przeto jest teoretycznie jasnym, że gdy zniekształcenie niezmiennicze formy lub układu form jest dane przez znikanie niezmienników lub tożsamościowe znikanie spólmzienników, to i sama forma musi czynić zadość jednemu lub kilku równaniom różniczkowym algebraicznym. Otrzymanie tych równań na tej drodze jest wszakże połączone w praktyce z wielkimi trudnościami. Jeszcze

trudniejszym byłoby zadanie odwrotne: z danych równań różniczkowych dla form specjalnych wyprowadzić równoważne kryteria niezmiennicze.

Dla omawianego zadania ma znaczenie twierdzenie, dowiedzione najprzód przez Faà di Bruno dla form dwójkowych, które, według Hilberta i Perrina, daje się łatwo rozciągnąć na formy wyższe; twierdzenie to daje nam możliwość wykonania wzajemnego przeprowadzenia, o którym mowa.

Jeżeli $f(x) = f_0$ jest formą dwójkową w spólrzędnych niejednorodnych x :

$$f_0 = a_0 x^n + \binom{n}{1} a_1 x^{n-1} + \dots + a_n,$$

i jeżeli f_1, f_2, \dots są pochodnymi formy f względem x , podzielonymi przez proste czynniki liczbowe, t. j.

$$f_1 = \frac{1}{n} f'(x), \quad f_2 = \frac{1}{n(n-1)} f''(x), \dots,$$

to każdy spólmziennik formy f_0 można otrzymać bezpośrednio z jego wyrazu głównego (źródła), zastępując spólcynniki a_i formami f_i . Stąd wynika odrazu, że każda funkcja jednorodna i izobaryczna F form f_i jest spólmziennikiem formy $f(x)$, czyniącym zadość równaniu źródła:

$$f_0 \frac{\partial F}{\partial f_1} + 2f_1 \frac{\partial F}{\partial f_2} + 3f_2 \frac{\partial F}{\partial f_3} + \dots = 0.$$

Za pomocą tego środka pomocniczego pokazał Hilbert ¹⁰⁵⁾, jak ze stanowiska teorii niezmienników badać można n.p. funkcje kuliste i ogólniej te funkcje hypergeometryczne $F(a, \beta, \gamma, x)$, które są funkcjami całkowitemi wymiernymi względem x . Jeżeli F ma być formą dwójkową ilości x , to a (lub β) należy przyjąć za równe liczbie całkowitej ujemnej $-n$; wtedy n wyraża rząd formy f .

Jeżeli φ i ψ są funkcje sześciennie lub liniowe w postaci jednorodnej

$$\varphi = x_1^2 x_2 + x_1 x_2^2, \quad \psi = \frac{3\gamma + 2(n-1)}{3(n-1)} x_1 + \frac{3\beta + n - 1}{3(n-1)} x_2,$$

to równanie liniowe na F przerabia się wprost na równanie między nasunięciami

$$(\varphi, f)_2 + (\psi, f)_1 = 0$$

i odwrotnie, Znajomość form φ i ψ pozwala odrazu znaleźć te przekształcenia liniowe, które sprowadzają formę f do postaci szeregu hypergeome-

trycznego F . Są to właśnie te sześć przekształceń, przez które forma sześcienna φ przyjmuje powyższy typ kanoniczny. Bardziej szczegółowe badanie pozwala jeszcze na wyeliminowanie form φ i ψ . Wypada mianowicie, że dla scharakteryzowania formy specjalnej koniecznym i dostatecznym jest znikanie pewnego niezmiennika, który znów prostym sposobem wyrazić się daje za pomocą czterech znanych spółzmienników zasadniczych.

Do II D. e.

Pytania. odnoszące się do rzeczywistości.

Istnieją liczne, co do istoty swej bardzo odmienne, zastosowania teorii niezmienników, zwłaszcza dwójkowych, do pytań o rzetelności pierwiastków równań algebraicznych i układów takich równań.

Do okresu dawniejszego należą tu badania klasyczne ¹⁰⁶⁾ Hermite'a i Sylvestera, w których wszystkie różnice, jakie co do rzeczywistości mogą przedstawiać pierwiastki równania rzędu 5-go, scharakteryzowane są za pomocą kryteriów niezmienniczych. Poprzednio już Cayley zbadał był przypadek równań rzędu 3-go i 4-go ¹⁰⁷⁾. Wspomnieliśmy już także o „prawie bezwładności” Sylwestera Jacobiego ¹⁰⁸⁾. Na początku nowego okresu wystąpił Schramm ¹⁰⁹⁾ z dwiema godnymi uwagi pracami. Stare, rozstrzygnięte zupełnie przez Sturm'a pytanie o liczbie pierwiastków rzeczywistych pomiędzy danymi granicami, weszło w nowe stadyum z punktu widzenia teorii form. Funkcje Sturm'a, których zmiana znaku stanowi tu rzecz główną, zastąpić można szeregiem już to spółzmienników, już to niezmienników. W szczególności zachodzi twierdzenie, że gdy wszystkie pierwiastki równania $f=0$ są rzeczywiste, to pierwiastek spółzmiennika Hessego, przyrównanego do zera, są urojone; i odwrotnie. Sylvester ¹¹⁰⁾ dowiódł w inny sposób tego twierdzenia i zarazem rozszerzył je na wszystkie spółzmienniki stopnia 2-go (co do spółczynników formy f). Z drugiej strony Laguerre ¹¹¹⁾ znacznie uogólnił znane procesy oddziaływania i przybliżonego obliczania pierwiastków przez wprowadzenie środków pomocniczych z teorii form (spółzmiennika Hessego itp.). W ostatnim czasie Fr. Meyer ¹¹²⁾ podał pewne prawo bezwładności dla równań algebraicznych $f_{2n+1}=0$ stopnia nieparzystego. Istnieje szereg zamknięty spółzmienników f_1, f_2, \dots, f_n taki, że układ tych $n+1$ równań $f=0$ — jeżeli odwrócimy uwagę od przypadków przejściowych — posiada liczbę pierwiastków rzeczywistych, niezawisłą od wyboru spółczynników.

Wspomniemy jeszcze krótko o pewnych pytaniach, tego rodzaju dla szczególnych utworów algebraicznych; wzięły one początek z pytań geometrycznych. Te wypadki zachodzą zawsze z konieczności, jeżeli dziedzinę zmiennych danej formy przeniesiemy do dziedzin zesp-

lonej. Należy tu przedewszystkiem interpretacja zmiennej zespolonej $z=x+iy$ na powierzchni kuli, wprowadzona przez Kleina ¹¹³⁾ na podstawie faktu, że przekształcenie liniowe zmiennej z znajduje swe wyrażenie w rzutowej geometrii miarowej na kuli. Jeżeli utworzymy grupę przekształceń liniowych zmiennej z , które bryłę foremną przekształcają na samą siebie, i jeżeli poddamy temu przekształceniu dowolny punkt z kuli, to łatwo poznać, które z tych wartości z są rzeczywiste; np. w przypadku dwudziestosciannu takich pierwiastków jest ich zawsze cztery ¹¹⁴⁾.

Wedekind badał w tym sensie dwustosunek czterech punktów na kuli; okazuje się znowu, że dwustosunek ten wtedy tylko może być rzeczywisty, gdy te cztery punkty leżą jednocześnie na płaszczyźnie ¹¹⁵⁾.

Szczególność ważność dla geometrii krzywych płaskich i przestrzennych mają równania (dwójkowe), od których zależą miejsca osobliwe krzywych. Brill ¹¹⁶⁾ rozłożył wyróżnik takich równań na czynniki nieprzywiedlne, i stosownie do tego, czy wielokrotność tych ostatnich jest parzysta lub nieparzysta, podał zmiany rzeczywistości pierwiastków przy przejściu wyróżnika przez zero; tym sposobem na drodze czysto algebraicznej sprawdził pewien związek algebraiczny pomiędzy liczbami osobliwości, znaleziony poprzednio przez Kleina ¹¹⁷⁾ za pomocą rozważań geometrycznych. Fr. Meyer uogólnił to twierdzenie do krzywych w przestrzeni ¹¹⁸⁾.

Do II D. f.

O zastosowaniu teorii form do teorii grup przekształceń skończonych ciągłych.

Teoria niezmienników pozostaje w licznych związkach z teorią grup przekształceń ciągłych i skończonych, jak to wielokrotnie okazał Lie. Typowy przypadek tego rodzaju zbadał Engel ¹¹⁹⁾. Idzie w nim o wyznaczenie wszystkich „zestawień” grup r -parametrowych. Taka grupa określa się przy pomocy związku:

$$(X_i X_k) = X_i (X_k f) - X_k (X_i f) = \sum_s c_{iks} X_s f,$$

gdzie stałe c mają wyłącznie czynić zadość warunkom:

$$c_{iks} = -c_{kis}, \quad C_{ijks} \equiv \sum_r (c_{ikr} c_{rjs} + c_{kjr} c_{ris} + c_{jir} c_{rks}) = 0,$$

$$(i, k, j, s = 1, \dots, r)$$

$X_i = X_i / s_i$ są (liniowo-niezależnym i) nieskończenie małymi przekształceniami grupy, mogącemi się przekształcać dowolnie liniowo, bez zmiany zestawienia grupy.

Jeżeli napiszemy równania, określające zestawienie grupy dla dwóch dowolnych kombinacji liniowych ilości X :

$$F(x, y; X) = \left(\sum_1^r x_i X_i, \sum_1^k y_k X_k \right) = \sum_{iks}^{1,r} c_{iks} x_i y_k X_s,$$

to forma trójliniowa F lub równanie $F=0$ przedstawia zestawienie grupy w tem znaczeniu, że wszystkie formy, powstające z formy F przez przekształcenie liniowe ilości $x, y; X$ (gdzie ilości X są przeciwpodstawieniowe względem współpodstawieniowych x, y) dają to samo zestawienie. Dość tedy zbadać formę F ze stanowiska teorii form, aby otrzymać jej układ zupełny i t. d.

Na podstawie związków pomiędzy ilościami c , forma F charakteryzuje się jako najogólniejsza trójliniowa, dla której znikają tożsamościowo oba spółzmienniki:

$$\sum_{iks}^{1,r} (c_{iks} + c_{kis}) x_i y_k X_s, \quad \sum_{ihs}^{1,r} c_{ihs} x_i y_k z_j X_s.$$

Pierwszy warunek orzeka wprost, że F względem ilości x i y jest funkcją naprzemienną dwuliniową. Aby zrozumieć znaczenie warunku drugiego, uważajmy na chwilę $F=0$ jako „symbol“ nieskończenie małej kolineacji:

$$\sum_1^r (x_i X_i) + \delta t F = 0.$$

Wtedy te ostatnie tworzą tak nazwaną grupę „dołączoną“, t. j. grupę rzutową, izomorficzną z daną. Znikanie drugiego spółzmiennika pozyskuje obecnie treść taką, że przy każdym nieskończenie małym przekształceniu grupy dołączonej forma F pozostaje niezmienną. Najważniejsze zastosowanie tej interpretacji jest to, że każda rozmierność liniowa ilości x , będąca spółzmiennikiem formy F , przedstawia podgrupę „niezmienną“ grupy pierwotnej.

Dalsze wnioski ze stanowiska teorii grup znajdzie czytelnik w cytowanej nocie Engela.

PRZYPISY.

¹⁾ W dziele Liego-Scheffersa „Vorlesungen über Differentialgleichungen mit bekannten infinitesimalen Transformationen“ t. III, wyznaczone wszystkie podgrupy skończone ciągle grupy rzutowej o 2, 3, 4 zmiennych. Do każdej z tych podgrup należy osobna teoria niezmienników, wymagająca oddzielnego opracowania. Phr. Knothe, Dissert., Lipsk 1892.

W tekście — oprócz kilku wzmianek o wyznacznikach ortogonalnych — mowa jest o półniezmiennikach.

²⁾ Niektóre własności półniezmienników rozpatrzyliśmy już wyżej.

³⁾ Niechaj dla prostoty będzie pojedyncza forma pierwotna f_n ze współczynnikami a_0, a_1, \dots, a_n , i niechaj $a_0^{\alpha_0}, a_1^{\alpha_1}, a_2^{\alpha_2}, \dots, a_n^{\alpha_n}$ będzie jednym z wyrazów należących do C_n , to, w istocie, przy wykonaniu podstawienia (A) wynika bezpośrednio, że tak suma $0 \cdot \alpha_0 + 1 \cdot \alpha_1 + 2 \cdot \alpha_2 + \dots + n \alpha_n$ jak i suma $n \alpha_0 + (n-1) \alpha_1 + (n-2) \alpha_2 + \dots$, musi posiadać wartość stałą. Dodając obie sumy, widzimy, że także $\alpha_0 + \alpha_1 + \dots + \alpha_n$ jest stałe, że więc C_0 jest jednorodna. Toż samo stosuje się do form trójkowych i t. d.

⁴⁾ Au. J. V s. 79—96 (1882) s. 97—137 (1883). W drugiej części pracy autor zajmuje się wyznaczeniem półniezmienników (perpetuantów) „nieprzywiedlnych“, t. j. takich, które dają się przedstawić jako funkcje wymierne całkowite półniezmienników niższych. Tu także otrzymuje dla pojedynczych przypadków funkcję tworzącą, która daje nam liczbę perpetuantów liniowo-niezależnych danego stopnia i wagi; rząd należącej tu formy pierwotnej nie ma znaczenia. Odnosny wzór ogólny podał MacMahon. Por. też tablice Cayleya, Quart. J. XIX. s. 131—138 (1883).

⁵⁾ S. M. F. Bull. XI, s. 88—107 (1883).

⁶⁾ Dalsze rozwinięcie obu zasad zawdzięczamy Petersenowi. Zeuthen Tidsskr. (4), IV, s. 177—190 (1880), V s. 33—40 (1881), (5) VI s. 152—156 (1888). W ostatniej pracy są zastosowania do tworzenia układów zupełnych.

⁷⁾ C. R. CII s. 916—917, Brux. S. sc. X s. 75—78, XI s. 314—319 (1887). Byłoby pożądanym zbadać związek ścisły pomiędzy metodą O'Cağne'a a metodą Brunna i MacMahona.

⁸⁾ S. M. F. Bull. XVI s. 183—187 (1888), Brux. S. sc. XII s. 185—189.

⁹⁾ Nouv. Ann. (3), VII s. 464—467 (1888).

¹⁰⁾ C. R. CIV s. 961—964, 1364—1365 (1887). Por. Cayley, Quart. J. XXI, s. 212—213 (1855). MacMahon także s. 362—365. Tenże podał także generatory dla klasy „specjalnej“ półniezmienników „asyzygetycznych“, Am. J. VIII s. 1—18 (1885).

¹¹⁾ C. R. CIV s. 1097—1099, 1258—1260 (1887).

¹²⁾ Belg. Bull. (3) XIII s. 226—236 (1887).

¹³⁾ Lond. M. S. Proc. XXI s. 219—233 (1889).

¹⁴⁾ Belg. Bull. (3) XIV s. 53—79 (1887), tamże XV, s. 951—980 (1888), XVI s. 207—215, 576—589 (1889). Liège Mém. (2) XV, dwie noty (1888), Belg. Mém. S. E. LI, trzy rozprawy, LI. Le Paige rozciągnął pojęcie półniezmiennika na formy dwójkowe o większej liczbie szeregów ilości zmiennych, które mogą być też poddane różnym przekształceniom. Belg. Bull. (3), II s. 40—53 (1881).

¹⁵⁾ Essai d'une théor. e générale etc. Dalszy ciąg badań w Belg. Bull. od 1862 r.

¹⁶⁾ l. c. Chap. II.

¹⁷⁾ Różnica zasadnicza pomiędzy obu przedstawieniami jest ta. Kronecker zestawia ogólne podstawienia liniowe z pewnej liczby specjalnych, które razem wzięte zastąpić mogą pierwsze, a odpowiednio do każdej z nich otrzymuje równanie różniczkowe dla utworów niezmienniczych. Deruyts korzysta tylko z części specjalnych przedstawicieli, aby utworzyć równania różniczkowe dla funkcji półniezmienniczych; zamiast reszty występuje szereg różności arytmetycznych (mianowicie wag $\pi_1, \pi_2, \dots, \pi_n$) prowadzący do utworu niezmienniczego.

¹⁸⁾ Aby wyjaśnić to pojęcie, pomylimy formę trójkową C_n z szeregiem zmiennych x_0, x_1, x_2, \dots ; spółczynnik wyrazu $x_i^a x_j^b \dots$ ($i+j+\dots=n$) niechaj będzie a_{ijk} . Niechaj będzie dana funkcja całkowita F ilości a jako agregat wyrazów $\Pi a_{ijk}^{a_{ijk}}$, gdzie znak iloczynny rozciąga się na wszystkie ilości a , a wykładniki są ≥ 0 . Wtedy funkcja F nazywa się względem

skaznika 0 izobaryczną. Jeżeli suma $\sum_i a_{i1i1}$, rozciągnięta na wszystkie spółczynniki a posiada wartość stałą (t. j. wagę π_1^2); podobnie nazywa się izobaryczną względem skaznika 1, 2, ..., gdy to samo stosuje się do $\sum_k k a_{k1k1}$, $\sum_l l a_{l1l1}$, Różnica pomiędzy tem znakowaniem, używanem w geometrii analitycznej, okazuje się wyraźnie na przykładzie. Krzywą C_4 według pierwszej reguły przedstawiamy w ten sposób:

$$x_0^4 a_{0000} + x_1^4 a_{1111} + x_2^4 a_{2222} + 4 x_0^3 x_1 a_{0001} + \dots;$$

wędlug drugiej zaś prościej:

$$x_0^4 a_{100} + x_1^4 a_{010} + x_2^4 a_{004} + 4 x_0^3 x_1 a_{310} + \dots,$$

gdzie suma skazników każdego spółczynnika jest ta sama, co suma wykładników.

¹⁹⁾ Dowodzi się, że gdy spełnia się $n-1$ równań $[i, k, l] = 0$ ($i=1, 2, \dots, n-1$) dla funkcji izobarycznej, wtedy zarazem spełniają się równania $[h, l] = 0$, w których skaznik h jest mniejszy od skaznika l .

²⁰⁾ Są to te same, zmienne pośrednie p_{ik}, p_{ikl}, \dots , które występują w ogólnych badaniach Clebscha.

²¹⁾ Postępu Deruytsa polega właśnie na tem, że operuje się na daleko ogólniejszych funkcjach późniemienniczych, zamiast na specjalnych wielkościach p. l. c. Cap. III.

²²⁾ l. c. s. 13—14.

²³⁾ l. c. s. 55.

²⁴⁾ l. c. s. 57.

²⁵⁾ l. c. s. 64.

²⁶⁾ l. c. s. 65.

²⁷⁾ Jeżeli x_{ik} ($i, k=1, 2, \dots, n$) oznacza n szeregów po n zmiennych; m_1, m_2, \dots, m_n odpowiednie rzędy form, a przez wyraz główny należy rozumieć spółczynniki przy $x_1^{m_1} x_2^{m_2} \dots x_n^{m_n}$.

²⁸⁾ l. c. s. 71.

²⁹⁾ Patrz wyżej H C. b. z.

³⁰⁾ l. c. Chap. IV. Wyżej już omawiano zastosowanie do wyznaczenia liczby utworów niezmienniczych liniowo-niezależnych danych rzędów i stopni.

³¹⁾ l. c. s. 116 i nast. Uogólnienie przy funkcjach niezmienniczych znajduje się już na str. 23 i nast.

³²⁾ l. c. Chap. VI.

³³⁾ l. c. Chap. VIII; Bull. Belg. (3) XVIII, s. 152—167 (1892). Porówn. wyżej badania Mauera. Study (Methoden etc; § 10) stosuje też takie ogólne „układy niezmiennicze równań” w celu rozwiązania zagadnienia o równoważności; znajdujemy już tu twierdzenie, że niezmienniczy układ równań można zastąpić szeregiem znikających niezmienników oraz tożsamościowo znikających spółzmienników.

³⁴⁾ Szczególnie ważnemi (także dla teorii funkcji eliptycznych) są funkcje dwójkowe kwadratowo-kwadratowe. Oba jej wyróżniki posiadają równe niezmienniki (Cayley, Quart. J. XI, s. 83—91, 1870; Capelli, Batt. G. XVII, s. 69—148, 1879; Zeuthen, Proc. L. M. S. X, s. 196—204, 1879. Frobenius (Journ. f. M. OVI, s. 125—138, 1890) bada szczegółowo równość takich form. Le Paige zbadal, że własność powyższa występuje także w odpowiedni sposób w formach wielokrotnie liniowych o trzech i czterech szeregach zmiennych dwójkowych.

³⁵⁾ Kombinantami w znaczeniu najogólniejszem są takie utwory niezmiennicze pomiędzy wymienionemi formami, w których jeden ze szeregów ilości zmiennych występuje tylko liniowo. Literaturę tego przedmiotu aż do r. 1833 znaleźć można w dziele Fr. Meyera „Apolarität etc.” Dodać tu należy: Clifford, Proc. L. M. S. II, s. 116—117 (1869);

Darboux, Bull. I (1870). Jednym z najważniejszych kombinantów jest wyznacznik funkcyjny n funkcyj n zmiennych, zbadany już szczegółowo przez Jacobiego (patrz Gordan, Vorlesungen I). Wyznaczniki funkcyjne wyznaczników funkcyjnych są proporcjonalne do form pierwotnych (Clebsch, Journ. f. Math. LXIX, s. 355—358 (1864); LXX, s. 175—181 (1869), Rosanes, tamże LXXV, s. 166—172 (1872); Pasch, tamże LXXX, Przedstawienie wyznacznika funkcyjnego dwójkowego, a także iloczynu dwóch takich wyznaczników przez formy pierwotne. (które zawdzięczamy Clebschowi uogólnili: d'Orville, Att. Tor. XIY, s. 963—972 (1899); Le Paige, Bull. Belg. (2) XLIX, s. 113—135 (1880), 3) I, s. 440—499 (1881); C. R. XCH, s. 688—690 (1881); Torelli, Nap. Rend. XXV, s. 125—144 (1886).

²⁶⁾ Math. Ann. V, s. 95—122 (1872), zwłaszcza str. 116. Por. też Voas. Münch. Ber. 1888, s. 15—19. W § 11 kombinanty R dla form dwójkowych redukują się do utworów prostszych.

²⁷⁾ Math. Ann. XXII, s. 393—405 (1883). W przypadku form dwójkowych autor otrzymuje bardzo przejrzyste wyrażenie symboliczne na wszystkie kombinanty stopnia pierwszego, należące do p form n -tego stopnia (l. c. str. 403). Dalsze badanie w Progr. Münchs 1864. Por. White, Ann. I. XVII, s. 235—265 (1895).

²⁸⁾ Patrz H B. a, H C. b. z.

²⁹⁾ Math. Ann. IV, zwi. s. 530 (1871). Porówn. Grassmann Ausdehnungslehre, 1862 Nr. 112. Toż samo twierdzenie stanowi też podstawę badań Clebscha nad niezmiennikami form n zmiennych (Gött. Abh. XVII, s. 1—62, 1872) i badań Gordana nad największym wspólnym czynnikiem (Math. Ann. VII, s. 433—448, 1874), oraz cytowanych wyżej prac W. Stahla.

³⁰⁾ Stéphanos, Sav. étr. 1883 (przedstawione w grudniu 1881, patrz referat Gordana z grudnia 1881). Brill prowadzi dowód tego twierdzenia w ten sposób, że można je wprost rozszerzyć na układ form o dowolnej liczbie zmiennych (Math. Ann. XX, zwi. s. 335, 1882, z datą kwiecień 1882). Por. co do form dwójkowych przedstawienie w dziele referenta „Apolarität etc.” § 11.

³¹⁾ Porówn. Stéphanos (l. c.), Brill l. c.; Fr. Meyer (l. c. Rozdz. II) rozprawy Friedricha (Giessen 1886, Grossa (Tybinga 1887, także Math. Ann. XXXI, s. 136—150, 1885), E Meyera (Królewiec 1888); Berzolari, Ann. di mat. 1892; Rend. di Pal. (1893).

³²⁾ l. c.

³³⁾ Ten „wyznacznik funkcyjny” form f , albo „kombinant główny”, badał Igel co do zależności jego od form f' (w pismach Akad. Wiedeńskiej) i podał metody tworzenia kombinantów.

³⁴⁾ Co do związków pomiędzy pierwiastkami równań rzędu szóstego i piątego porów. Stéphanos (l. c.), Fr. Meyer l. c.

³⁵⁾ Journ. f. M. LXXV, s. 172—176. Dalsze zastosowania Fr. Meyera „Apolarität etc.” W. Stahl jeszcze głębiej wniknął w związki pomiędzy układami dwójkowemi apolarnemi i poczynił interesujące zastosowania do teorii powierzchni rozwijalnych: Journ. f. Math. CI s. 73—98 (1876), s. 300—315 (1887); CIV s. 38—61 (1888), s. 302—320 (1889). Por. Study, Leipz. Ber. 1886, t. 3—9. Czysto-geometryczną teorię apolarności dwójkowej zawiądzł H. Wienerowi (Rozprawa habilitacyjna, Darmstadt 1885). Porów. Thieme, Schlim. Zeitsch. XXIV, s. 221—229, 276—284 (1879); Math. Ann. XXIII, str. 596—598 (1884).

³⁶⁾ Journ. f. Math. LXXV, s. 312—330 (1873).

³⁷⁾ P. Serrat w r. 1879 zbadal już szczegółowo znaczenie geometryczne związków liniowych pomiędzy jednakowemi potęgami form liniowych (Géométrie de direction, Paryż).

³⁸⁾ Journ. f. Math. LXXII, 293—326 (1870).

³⁹⁾ Porówn. Grassmann. Gött. Nachr., grud. 1872, s. 567—577.

⁵⁰⁾ Przypadek rzędu 3-go badał niedawno O. Schlesinger dla dziedziny trójkowej. Rezultat główny tego badania brzmi geometrycznie w ten sposób: jeżeli krzywa trzeciego rzędu jest sprężona z krzywą klasy trzeciej, wtedy pierwsza zawiera nieskończenie wiele pięciokątów biegunowych drugiej. (Por. też de Paolis, Acc. L. 1886). Dla tych pięciokątów biegunowych istnieje prosta konstrukcja (Math. Ann. XXX, s. 453—477, 1881). Ogólniejsze pojęcie apolarności rozwija tenże autor (Math. Ann. XXXI, s. 183—219, 1888), na tej zasadzie, że na krzywych elipsoidalnych można rachować z agregatami liniolemi pewnych iloczynów funkcji Φ , podobnie jak na krzywych wymiernych z funkcjami algebraicznymi. W szczególności wynika stąd, że wyżej podany warunek sprężoności nie tylko jest konieczny ale jest i dostateczny. London (Math. Ann. XXXVI, s. 525—584) na tej postawie przedstawił jedną lub więcej form trójkowych sześciennych pod postacią sześciianów form liniowych F . Co się tyczy redukcji, wspomnianie w tekście, to krzywa klasy 2-jej k_2 jest apolarna do krzywej rzędu trzeciego C_3 , t. j. do wszystkich stożkowych biegunowych krzywej C_3 , lub jeżeli powierzchnia klasy 2-jej Φ_2 jest apolarna do krzywej przestrzennej rzędu 3-go φ_3 , t. j. do wszystkich powierzchni rzędu 2-go, przechodzących przez φ_3 .

⁵¹⁾ Jour. f. Math. XLV, s. 82—100 (1853).

⁵²⁾ Rosanes badał w dalszym ciągu zastosowania do układów punktowych linio-zależnych. Journ. f. M. LXXXVIII, s. 241—273 (1880), XC s. 303—321 (1881), XCV s. 248—255 (1883), C. s. 311—316 (1887). Niedawno Reye wzbegacił geometryę nową gałęzią, mającą wiele punktów styczności z apolarnością, mianowicie teorią rozmai-tości liniowych pęków rzutowych płaszczyzn oraz kolinearnych wiązek i przestrzeni, oraz stosujących się tu zasad dualistycznych. Berl. Ber. 1889, s. 833—839; Journ. f. Math. CIV s. 211—340 (1889), CVI s. 30—47, 315—329, CVII s. 262—178 (1890), CVIII, str. 89—124 (1891). Por. W. Stahl, Journ. f. Math. CVII, s. 179—188 (1890).

⁵³⁾ Fr. Meyer, „Aparität i t. d.“, Tybinga 1883. Te zasady przeniesienia (także dla utworów nieapolarnych) podał dalej Study, Leips. Ber. 1890, s. 172 i nast.

⁵⁴⁾ l. c. § 18.

⁵⁵⁾ Stosowanie tej postaci normalnej ma znaczenie zasadnicze dla przejrzystości całego postępowania. Oczywiście, pewne pojedyncze czynniki można też wyprowadzić i dalej rozwijać przy przyjęciu za podstawę ogólnych form pierwotnych, jak to za pomocą rachunku symbolicznego okazali: Schlesinger dla dziedziny trójkowej, Lindemann dla czwórkowej. Por. O. Schlesinger, rozprawa ogłoszona we Wrocławiu 1882 lub Math. Ann. XXII s. 520—568; Lindemann, Math. Ann. XXIII, s. 111—142 (1884); tenże wychodził dawniej z „typowego“ przedstawienia form dwójkowych.

⁵⁶⁾ Rozprawa z r. 1882 lub Math. Ann. XXII, s. 520—568 (1883). Niezależnie doszedł do tej samej zasady Fr. Meyer (Math. Ann. XXI, s. 528—564, 1883), rozwiązał ją ogólnie za pomocą środków niesymbolicznych w dziele „Aparität“.

⁵⁷⁾ W przypadku, gdy rząd formy pierwotnej jest liczbą pierwszą, wprowadzamy jej biegunowe rzędu rozkładalne. Zresztą czyni się tu obszerny użytek z „zasady rzutu“, co do której patrz podstawową pracę Veronesego, Math. Ann. XIX, str. 161—214 (1882).

⁵⁸⁾ Fr. Meyer, „Aparität i t. d.“ § 32.

⁵⁹⁾ Gross, Rozprawa z r. 1887, Tybinga 1887, lub wyciąg w Math. Ann. XXXII, s. 136—130, Wstęp. Berzolari, Ann. di mat. XX (1892), XXI (1893).

⁶⁰⁾ Math. Ann. XXX, s. 30—74 (1887). Co do przypadków szczególnych patrz Math. Ann. XXIX, s. 548—467 (1887); XXXI, s. 96—133 (1888).

⁶¹⁾ Gött. Nachr. 1889, zwł. str. 30; Math. Ann. XXXVI, s. 516 (1890). Postulat ten wymaga uprzednio przyjęcia możliwości żadanego „tworzenia“. Powinno być zatem możliwym wyznaczenie dla danego układu $d+1$ form $f^{(i)}$ rzędu n -tego takich d ukła-dów $d+1$ form $\varphi(\mu)$ rzędów $\nu_1, \nu_2, \dots, \nu_d$, aby każda suma $\sum f^{(i)}\varphi(\mu)$ była podzielna

przez $i-\mu$, oraz aby suma ilości ν była równa n . Dla przypadku $p=3$ postulat ten uod-wodnił Fr. Meyer, l. c.

⁶²⁾ Zasadę tę znajdujemy w najprostszej jej postaci w pracy Brilla, Math. Ann. XXXVI, s. 240—238 (1890), przedruk z dodatkami z Münch. Ber. 1885. Przedstawienie utworów końcowych jako kombinantów podał Fr. Meyer.

⁶³⁾ Math. Ann. XXXVIII, s. 561—585 (1891), XL s. 1—54 (1892). Wywód polega tu przeważnie na wymienionych wyżej twierdzeniach o wyznacznikach. Porówn. też Schumacher, Math. Ann. XXXVIII, s. 298—306 (1892); Jolles, rozprawa habilitacyjna, Aachen, 1886.

⁶⁴⁾ Nie podajemy tedy pięknych zastosowań wyróżników w teorii równań róż-niczkowych i w teorii arytmetycznej wielkości algebraicznych.

⁶⁵⁾ Patrz np. Salmon-Fiedler, Nr. 302, 310.

⁶⁶⁾ Journ. f. Math. LVIII, s. 273—291 (1861). Porówn. Jordan, Journ. f. Math. LXXI, s. 164—194 (1870). Clebsch podał kryterium podzielności formy f_n przez formę f_2 za pomocą znikającego tożsamościowo spółzmiennika (Binäre Formen, s. 81). Patrz uogólnienie u Igela, Wien. Ber. 1890, w którym zamiast f_2 jest funkcją rzędu wyższego.

⁶⁷⁾ Math. Ann. III, s. 355—414 (1871). W pracy ogłoszonej w Gött. Nachr. 1870, s. 426 i nast., Jordan podał układ równań różniczkowych cząstkowych dla wypadkowej form f_n i f_m ($n \geq m$). Jeżeli φ_n ($\mu \leq n$) oznacza spółzmiennik jednoczesny form f_n i f_m , zawierający zarazem wspólnie czynniki form danych, to nasuniecie μ -te formy φ na ewektant wypadkowej R jest podzielną przez R . Stąd wypływają równania żądane. Kryteria niezmiennicze istnienia pewnej liczby wspólnych pierwiastków dwóch form rownego rzędu podał dla różnych przypadków Pascal według metody Jordana, Napoli Rend. (2) II, s. 402—409, Annali di Mat. (2) XVI, s. 85—99. Por. też Perrin, C. R. CVII, s. 23—24 (1888).

⁶⁸⁾ Batt. G. XXV, s. 257—280 (1887), Napoli Rend. (2) II, s. 67—72 (1888). Por. Berzolari Rend. Pal. 1897.

⁶⁹⁾ Jak dotąd, nie mają dla teorii niezmienników znaczenia kombinatoryjno-symboliczne przedstawienie wypadkowej przez Schendela, Schöm. Z. XXXII, s. 46—65, 83—90 (1887), XXXIII s. 1—13, 65—77 (1888), oraz przedstawienie Mac-Mahona za pomocą funkcji symbolicznych, Quart. J. XXIII, s. 133—143 (1888).

⁷⁰⁾ Chelini Coll. Medyolan 1861, s. 221—223.

⁷¹⁾ Atti Tor. XV, s. 385—389, 1880 ($m=4, n=4$; Nap. Mem. XI, 1883 ($m=5, n=2, 3$); Mem. Soc. I. d. sc. IV (1888) lub Rom. Acc. L. Mem. (4), IV s. 607—622, 1888 ($m=5, n=2, 3, 4, 5$). Atti Tor. XXVIII 1882 ($m=6, n=5$).

⁷²⁾ Vorlesungen II Nr. 99. Za pomocą niezmienników zasadniczych wyrażono już poprzednio:

wyróżnik formy f_4 , Boole 1845 (u Cayley'a, Papers, I, s. 94).

wyróżnik formy f_5 , Salmon 1854, Camb. u. Dubl. M. J. IX, s. 32.

wyróżnik formy f_6 , Brioschi 1867, Annali di Mat. (2), I, s. 159.

Ostatni wynik otrzymał Maisano, Math. Ann. XXX, s. 442—452 (1885; za pomocą metody Jordana.

Strukturę wyróżników dwójkowych badali Joachimsthal, Journ. f. M. XXXIII, s. 371—376 (1846); Cayley, tamże XXXIV, s. 30—45 (1847); Pasch, tamże LXXIV, s. 1—6 (1872); Bauer, Münch. Ber. 1886, s. 183—191. Odpowiednie badania wypadkowej dwójkowej i trójkowej znajdujemy u Nöthera, Math. Ann. XXIII, s. 311—358 (1884), zwł. s. 315 i nast. Stahl (Math. Ann. XXXV, s. 395—400, 1899) przedstawił wypadkową dwóch form dwójkowych rzędu n -tego, jako wyznacznik $(n-1)^2$ elementów, związany z teorią kombinantów.

⁷³⁾ Math. Ann. XXXI, s. 566—600 (1888).

- ⁷⁵⁾ Pal. Rend. III, s. 53—59 (1889), IV, s. 1—8 (1890).
- ⁷⁶⁾ Math. Ann. XXXI, s. 493—506 (1888).
- ⁷⁷⁾ Torino Atti XXIV, s. 164—176 (1898).
- ⁷⁸⁾ Journ. f. Math. LXXX, s. 73—83 (1875).
- ⁷⁹⁾ Wien. Ber. XCIII, s. 62—67 (1886).
- ⁸⁰⁾ Münch. Ber. XVII (1887). Co do przypadku $n=4$ patrz Klein, Math. Ann. XXXVI, zwł. s. 56.
- ⁸¹⁾ Journ. f. Math. LIII, s. 372—376. Wypadkowa odnosi się do dwu form dwójkowego równego rzędu. Dla form rzędu nierównego podał później Gordan odpowiednie równania różniczkowe, Gött. Nachr. 1870, s. 427 i nast.
- ⁸²⁾ Bruno-Walter, „Binäre Formen etc.“ § 25.
- ⁸³⁾ Math. Ann. XXXIII, zwł. s. 279 (1888).
- ⁸⁴⁾ Math. Ann. III, s. 169—161 (1871).
- ⁸⁵⁾ Wien. Ber. lipiec 1891, październik 1891.
- ⁸⁶⁾ Gött. Nachr. 1891, s. 279—286.
- ⁸⁷⁾ Math. Ann. XVI, s. 345—308, zwł. s. 388. Por. Math. Ann. XII, s. 90—122 (1877).
- ⁸⁸⁾ Dla płaszczyzny w Gött. Nr. 1888, s. 7—77, Math. Ann. XXXVIII, s. 369—404 (1891); dla przestrzeni w Gött. X. 1890, lipiec, grudzień, s. 493—501, 1891, styczeń, s. 1—12. W dziedzinie funkcji algebraicznych jednej zmiennej istnieje zjawisko podobne „Wyróżnik” formy $C(x, y, z)$, t. j. wypadkowa form C i $\frac{\partial C}{\partial s}$ rozpada się na dwa czynniki wymierne, z których jeden daje rozgałęzienia krzywej $C=0$, druga zaś jej osobliwości (Kronecker, Journ. f. Math. XCI, s. 331—334, 1881). Por. uogólnienie rzutowe u Noethera, Math. Ann. XXIII, s. 341—358 (1884).
- ⁸⁹⁾ Math. Ann. XX, zwł. s. 336 i nast. (1882).
- ⁹⁰⁾ Patrz Russell, Quart. J. XXI, s. 373—375 (1886); Hilbert, Math. Ann. XXXI, s. 489—492 (1888).
- ⁹¹⁾ Gött. N. 1892, s. 89—92.
- ⁹²⁾ Math. Ann. XXX, s. 437—441 (1881). Zastosowaniem oddzielnym jest uogólnienie twierdzenia o tożsamościach pomiędzy jednakowymi potęgami form dwójkowych, podane przez Fr. Meyera w „Apolaritäl” s. 350 i nast.
- ⁹³⁾ Phil. Mag. (4), III 1852.
- ⁹⁴⁾ Metodę Bézouta rozciągnął End na funkcje o trzech zmiennych, które, prócz dla skończonej liczby układów wartości zmiennych, znikają jeszcze dla pojedynczo nieskończonego układu wartości (Rozprawa, Tybinga 1888 lub w wyciągu w Math. Ann. XXXV, s. 82—90, 1889).
- ⁹⁵⁾ Wiener Ber. XCVII, s. 618—622 (1898). Dla form dwójkowych odpowiednie traktowanie wypadkowej znajdujemy już u Kroneckera, Berl. Ber. 1881, s. 535—600.
- ⁹⁶⁾ Quart. J. XI, s. 211—213 (1871); porówn. też Journ. J. Math. XXXIV, str. 30—45 (1847).
- ⁹⁷⁾ C. R. CVI, s. 1789—1791; CVII, s. 22—24, 219—221 (1888).
- ⁹⁸⁾ Math. Ann. IV, s. 510—526, 527—549 (1871); Münch. Abh. XVII, s. 91—101.
- ⁹⁹⁾ l. c. Brill podał jeszcze uogólnienie inne, polegające na rozciągnięciu pojęcia wypadkowej na dwa szeregi potęgowe (Math. Ann. XXXIX, s. 129—141, zwł. 138, 1891); O. Schlesinger zaś rozpatrywał wcześniej wypadkowe i wyróżniki funkcji § (Math. Ann. XXVI, s. 411—445, 1887).
- ¹⁰⁰⁾ Stéphanos. Thèse. 1883, Fr. Meyer Gött. N. 8⁹⁰ Nr. 10, Math. Ann. XXXVIII, s. 369—404, zwł. § VIII, 1891; Verhandl. der Bremer Naturforscherversammlung 1891, s. 9—11. Mówiąc geometrycznie, postępowanie to jest równoważne z pewnymi rzutami.
- ¹⁰¹⁾ Z rozległego szeregu dalszych form specjalnych wydzielono w dalszym ciągu jeszcze dwie klasy, mające szersze znaczenie: patrz co do tego szereg not na końcu tego rozdziału.

¹⁰²⁾ Wspomnijmy o dwu innych jeszcze własnościach hesyanu H . Voss dowiódł ogólnie, że dla form sześciennych F o n zmiennych forma Hessego wysnacza H jest kombinacją liniową formy pierwotnej F i hesyanu H (Math. Ann. XXVII, s. 515—546, 1888). Dla $n=4$ twierdzenia tego dowiódł był wcześniej Bauer (Münch. Abh. 1883, s. 1—14) i zastosował je do geometrii powierzchni rzędu trzeciego. Z drugiej strony Brill, w celu zbadania krzywej Hessego $H=0$ w punktach osobliwych krzywej $C=0$, zbudował formę H z pewnych spółzmienników dwójkowych (Math. Ann. XIII, s. 175—182, 1878), według zasady, którą później rozwinął Forsyth. Toż samo zadanie geometryczne pobudziło Wölffinga do utworzenia formy H funkcji euklidesowej form trójkowych z najprostszymi spółzmiennikami jednoczesnych tych ostatnich form. (Rozprawa Tybinga 1890, albo Math. Ann. XXXVI, s. 97—120). Porówn. Gerbaldi, Pal. Rend. III, s. 60—66 (1889).

¹⁰³⁾ Gordan, Erl. Ber. 1876, s. 89—95; Noether, Erl. Ber. 1876, s. 51—56; Gordan i Noether, Math. Ann. X, str. 547—568 (1876). Moment główny dowodu znajduje się w ostatniej pracy na str. 561. Pasaż przy pomocy związków wyznacznikowych wykazał, że twierdzenie to jest prawdziwe dla form trójkowych sześciennych i czwórkowych sześciennych. Gordan w pierwszej* z wymienionych tu prac rozwiązał całkowicie zadanie dla form trójkowych przez rozważanie hesyanu formy przywiedlniej ze względu na jej czynniki oraz związków, zachodzących pomiędzy biegunowami. Można, według Gordana i Noethera, podać całe klasy form f o r ($r > 4$) zmiennych, do których nie stosuje się twierdzenie Hessego. Utwórzmy $r-s$ ($s < \frac{r}{2}$) form

$$P_1, P_2, \dots, P_{r-s}$$

o s zmiennych x_1, x_2, \dots, x_s i złączmy z nich nową formę:

$$Q = x_{s+1} P_1 + x_{s+2} P_2 + \dots + x_r P_{r-s};$$

wtedy szukane formy f dają się przedstawić w postaci:

$$f = \varphi(Q, x_1, x_2, \dots, x_s).$$

gdzie φ jest funkcją jednorodną względem x_1, x_2, \dots, x_s (l. c. s. 564). W szczególności otrzymujemy wszystkie formy piątkowe, nie spełniające twierdzenia Hessego, w postaci:

$$f = \varphi(x_1 P_1 + x_2 P_2 + x_3 P_3, x_1, x_2),$$

gdzie P są formy dwójkowe jednakowego rzędu względem x_1, x_2 .

¹⁰⁴⁾ Journ. f. Math. XLII, str. 117—124, (1851); LVI, s. 263—269 (1859).

¹⁰⁵⁾ Rozprawa, Królewiec 1885; Math. Ann. XXX, s. 15—29 (1887). Co do innych specjalnych form i grup podstawień, nie uwzględnionych w tekście, wspomnijmy jeszcze o następujące:

Najprostsze formy dziedziny dwójkowej, trójkowej i czwórkowej ze szczególnem uwzględnieniem interpretacji geometrycznej na układach pierwszego i drugiego rzędu badał systematycznie Battaglini: formy dwójkowe pierwszych czterech rzędów Rend. Acc. Napoli 1864, 1865, 1866; piątego rzędu Batt. G. XIV, s. 54—66 (1876), dowolnego rzędu Batt. G. IX, s. 1—18, 78—86 (1871). Zastosowanie form kwadratowych dwójkowych do przekształcenia różniarki elipsoidalnej znajduje się w Rend. Acc. Linc. (4) I, s. 653—657 (1885); Batt. G. XXIV, s. 128—140 (1883). Formy dwuliniowe dwójkowe: Rom. Acc. L. (4) I, s. 691—699 (1885); Batt. G. XXV, s. 2—1—297 (1887). Też formy oraz ich zastosowania do obrótu przestrzeni około punktu stałego badał szczegółowo Stéphanos, Math. Ann. XXV, s. 299—368, 1883. Formy trójkowe rzędu drugiego: Atti di Napoli III 1867 dwie rozprawy; Batt. G. VII s. 38—59, s. 129—156 (1870); trzeciego rzędu: Chelini Coll. Mat. s. 27—51 (1881) (kombinanty formy i jej hesyanu w traktowaniu dwój-

kowemu rzędu dowolnego: Batt. G. X, s. 152—169, 193—205 (1872);—dwuliniowe: Rom. Acc. L. Mem. IX (1880); Acc. L. (3) V, 24—26 (1881), Batt. G. XXI, s. 40—68 (1883); koneksy trójkowe pierwszego rzędu i pierwszej klasy: Atti di Napoli IX, (1880); Nap. Rend. XIX, s. 110—112 (1881); drugiego rzędu i drugiej klasy: Atti di Napoli VIII (1879), Nap. Rend. XIX s. 316—328 (1881). Formy czwórkowe dwuliniowe: Rom. Acc. L. Mem. XII (1882); Acc. L. (3) VI, s. 40—42 (1882); Batt. G. XXI, s. 293—323 (1883).

Wspomniamy jeszcze krótko o formach sześciennych trójkowych C_3 . Poincaré całkowicie zbadał równoważność algebraiczną (i zarazem arytmetyczną) tych form (a także form sześciennych czwórkowych) Éc. Pol. s. 199—253, LI s. 45—91, 1883. Stosownie do zachowania się dwu niezmienników S i T , formy C_3 dzielą się na siedem klas; dla każdej z tych klas ustanawia się podstawienia, które przekształcają formę na samą siebie. Na tem opiera się równoważność dwu form C_3 i C'_3 , którą rozpatruje się jeszcze osobno dla przypadku rzeczywistych współczynników i podstawień. W późniejszej pracy (Éc. Pol. LVI, s. 79—142, 1886) poddał Poincaré podobnemu badaniu rozpadające się formy C_3 . Gundelfinger już poprzednio pokazał był, w jaki sposób ze stanowiska teorii niezmienników można scharakteryzować wszystkie zniekształcenia formy C_3 (Math. Ann. IV, s. 561—571, 1871; Annali di Mat. (2), V s. 223—236, 1 872; porówn. Jordan, Math. Ann. III, s. 631—632, 1871); wyniki te dla przypadku, w którym forma C_3 rozpada się na trzy czynniki liniowe, uprościli: Brioschi (Annali di Mat. (2) VII, s. 189—192, 1879) i Thaeer (Math. Ann. XIV, s. 545—556, 1871). Brioschi (Annali di Mat. (2), VII s. 52—60, 1875) badał paralelizm pomiędzy formami C_3 i f_3 ; por. Hilbert, Journ. de Math. (4), IV s. 246—256 (1888), gdzie zasada istotna jasniej występuje. Brioschi zastosował to badanie do przekształcenia trzeciego rzędu funkcji eliptycznych, należących do I_4 lub C_3 , rozważanego już poprzednio przez Cayleya (Quart. J. XIII s. 211—216, 1874).

Dingeldey podał proste przekształcenie formy C_3 ze znikającym wyróżnikiem na postać kanoniczną (Math. Ann. XXX, s. 1777—182, 1888); Gross badał tworzenie się takich form C_3 . Harnack badał równanie różniczkowe, związane z pewnymi formami pośrednimi Clebscha dla form C_3 (Math. Ann. IX, s. 218—240, 1875).

Do poznania pojedynczych utworów niezmienniczych przyczynili się nato: Borsdorff (Helsingfors, 1876), Gerbaldi (Atti Tor. XV, s. 707—714, 1880); Maisano (Pal. Rend. IV s. 153—158, 1880) i inni.

Wyjaśnienie znaczenia geometrycznego najważniejszych utworów, należących do formy C_3 , znaleźć można w dziele Clebscha—Lindemanna, t. I, cz. 2-ga, dział 1; gdzie zarazem wskazana jest dalsza literatura. Najprostsze utwory niezmiennicze formy sześcienniej czwórkowej wraz z interpretacją geometryczną podane są w geometrii przestrzeni Salmona—Fiedlera Rozdz. V, s. 318—324.

Co do specjalnych grup podstawień (patrz I A i H Da) można do poprzednich uwag o grupach ortogonalnych dodać jeszcze wiadomości następujące:

Prym (Gött. Abh. 1892) rozciągnął na podstawienia inwolucyjne, podane przez Cayleya, przedstawienie wymierne współczynników ogólnego podstawienia ortogonalnego n -tego rzędu przez $\frac{1}{2} n(n-1)$ parametrów niezależnych. Równanie „charakterystyczne”

ma wtedy pierwiastki $+1$ i -1 ; jeżeli m jest liczbą pierwiastków równania, to liczba parametrów wynosi $2m$. Prym wyprowadza wzór wyrażający na całkowitą liczbę inwolucyjnych, a w szczególności inwolucyjno-ortogonalnych układów współczynników, należących do danej liczby m (Porówn. cytowane w rozdziale o równoważności form różniczkowych, Część I, prace Lipschitz'a i Kroneckera). Inną metodę wyprowadzania i formułowania tych wyników podał Cornely (Rozprawa, Würzburg, wydana w Getyndze 1892), który pokazał nadto, w jaki sposób przejść można od jego wzorów do wzorów Pryma.

Hofmann (Hoppe Arch. (2), VII, s. 225—268, 1889) stara się podać ogólne wyrażenie parametrowe dla podstawień charakteru inwolucyjnego, przekształcających na samą siebie funkcję całkowitą stopnia drugiego i trzeciego.

H. Wiener badał ogólnie przy pomocy środków geometrycznych grupy pokrewieństw inwolucyjnych „odzwierciadłań”. Leipz. Ber. 1890, s. 13—21, 71—87, 245—267 1891, s. 424—447.

Nie możemy tu bliżej omawiać teorii pojedynczych inwolucyj, badanych geometrycznie przez Bertiniego, Weyra i innych, a także interpretacji geometrycznej form dwójkowych na układach wymiernych, mającej już rozległą literaturę.

¹⁰⁵⁾ Porówn. zwł. Hermite, C. R. Math. 1813 I; Jacobi J. für. Math. LIII, s. 275—280; Sylvester, Phil. Trans. Lond. 1864, s. 579—666; Cayley, VIII Mem. tamże, 1867 s. 513—554.

¹⁰⁷⁾ Pozostawioną tu lukę wypełnił Nöther, który—okazał, w jaki sposób przy pomocy kryteriów niezmienniczych można dokładnie rozdzielić oba przypadki czterech pierwiastków zespolonych i czterech pierwiastków rzeczywistych.

Modele Rohna (patrz niżej) przedstawiają poglądy wszystkie kryteria rzetelności pierwiastków równania rzędu czwartego.

¹⁰⁸⁾ Dodajmy tu, że Weierstrass, Lipschitz, Stickelberger i Voss zajmowali się także przekształceniem rzeczywistym form rzeczywistych dwuliniowych i kwadratowych.

¹⁰⁹⁾ Annali di Mat. (2), I, s. 256—279 (1867); III, s. 41—55 (1869).

¹¹⁰⁾ Journ. f. Math. LXXXVII, s. 217—219 (1879). Co do spółzmiennika Hessego patrz Gerbaldi, Pal. Rend. III, s. 22—26; Schoute, tamże s. 170—164 (1889).

¹¹¹⁾ Badania Laguerre'a z C. R. 1879, 1880, 1881, 1882, zebrane są w rozprawie w Journ. de Math. (3), IX s. 99—147 (1883).

¹¹²⁾ Gött. Nachr. 1891, s. 272—286.

¹¹³⁾ Patrz Program erlangeniski Kleina 1872 (Prace mat. fiz. V). Segre i J. Uel badali systematycznie własności rzutów najprostszych utworów na płaszczyźnie i w przestrzeni w założeniu, że tak spółrzedne punktów, jak i współczynniki podstawień są ilościami zespolonymi. Segre (Atti di Torino XXV, 1890, styczeń, marzec, kwiecień, listopad; Math. Ann. XL, s. 413—467, 1892); Juel, Acta Mat. XIV, s. 1—30 (1890).

¹¹⁴⁾ Math. Ann. IX, s. 183—20 (1875).

¹¹⁵⁾ Math. Ann. IX, s. 209—217 (1871).

¹¹⁶⁾ Math. Ann. XVI, s. 345—408, zwł. § 7.

¹¹⁷⁾ Math. Ann. X, s. 189—209 (1876). Poprzednio już Zeuthen zbadał był szczegółowo stosunki rzetelności 28 stycznych podwójnych krzywej płaskiej rzędu 4-go oraz jej 24 stycznych zwrotnych (Math. Ann. VII, s. 410—432, 1874; liczba maksymalna zwrotów rzeczywistych wynosi osm. Inne rozważanie rzetelności odnosi się do liczby gałęzi rzeczywistych krzywej algebraicznej rzędu n -tego. Harnack (Math. Ann. X, str. 189—

198, 1876) wykazał, że dla płaszczyzny liczba ta wynosi najwyższej $p+1 = \frac{1}{2}(n-1)(n-2)+1$

i że to maximum daje się osiągnąć. Hilbert wykazał, że dla krzywych przestrzennych liczbę powyższą należy zastąpić przez $\frac{1}{2}(n-2)^2+1$ lub $\frac{1}{4}(n-1)(n-3)+1$ stosownie do tego, czy n jest parzyste lub nieparzyste, oraz że krzywe o takiej liczbie gałęzi rzeczywistych istnieją.

Klein w odczytach swych (semestr letni 1864) o powierzchniach Riemanna, badał rzeczywistość tak zwanych „linij symetrii”. Porówn. F. Klein „Odczyty o matematyce”, przekład polski, Warszawa, 1899. Dalsze twierdzenia o liczbie i uporządkowaniu gałęzi rzeczywistych krzywych płaskich algebraicznych z punktami podwójnymi pu-

dał Hulburt (Ann. J. XIV, s. 246—260, 1892). Za pomocą przejścia ciągłego od krzywej n -tego rzędu do krzywej rzędu $(n+1)$ -go można wykażać, że istnieje krzywa algebraiczna rzędu n -tego z $\frac{1}{2}(n-1)(n-2)$ punktami podwójnemi i rzeczywistemi (i nie odosobnionemi).

Zresztą stosunki rzetelności pierwiastków równań, dających osobliwości, są jeszcze mało znane.

¹¹⁸⁾ Gött. N. 1897, s. 1—13 Fr. Meyer badał przykładowo krzywą wymierną przestrzenną 4-go rzędu pod względem stosunków rzetelności jej osobliwości. Rohn zbudował modele nitkowe, ilustrujące te stosunki, zwłaszcza dla odpowiedniej powierzchni rozwijalnej. Porówn. dwie noty w Leipz. Ber. 1891, 1892.

¹¹⁹⁾ Leipz. Ber. 1886, s. 83—96. Byłoby bardzo pożądanem dalsze rozwinięcie badań, poruszonych przez Engela.

SPIS RZECZY

Słowo od tłómacza Tom VII, str. 15—16

WSTĘP.

1. Rzut oka na okres dawniejszy od 1841 do 1867 17—24
2. Przejście do nowego okresu od r. 1868 do chwili obecnej 24
3. Ograniczenie materiału 25—27
4. Stopniowy rozwój pojęcia niezmiennika 27—29
5. Przypisy do Wstępu 29—41

Część I.

Równoważność.

A. Formy kwadratowe i dwulinowe.

- a) Przekształcenie liniowe form i gromad form wzajemne i samych na siebie 42—46
- b) Równoważność form różniczkowych. Zagadnienie Paffa 47—49
- c) Formy kanoniczne. Charakter grupy podstawień 49

B. Formy dalsze.

- a) Przekształcalność liniowa form jednych na drugie 50—52
- b) Formy z liniowemi przekształceniami na siebie same. Związek z teorią równań algebraicznych i teo-

ryą równań różniczkowych o całkach algebraicznych	VII	52—59
Przypisy do Części I.	,,	59—68

Część II.

Pokrewieństwo form.

A. Pytania, odnoszące się do skończoności.

a) Wiadomości ogólne o obszarach całkowitości. Najważniejsze dowody skończoności	VIII	139—150
b) Szczegóły o układach zupełnych	,,	150—153
c) Układy stowarzyszone i przedstawienia typowe	,,	153—158
d) Syzygie	,,	158—151
e) Kierunek liczący. Funkcje tworzące. Wyznaczenie przybliżone i dokładne liczb form zasadniczych, syzygij, perpetuantów i utworów liniowo-niezza- leżnych	,,	161—167
Przypisy do A	,,	167—177

B. Pytania, odnoszące się do niewymierności.

a) Formy kanoniczne	IX	223—225
b) Powrót od spółzmienników do form pierwotnych. Niezmienniki i spółzmienniki niewymierne. Kanoniczne przedstawienie całek eliptycznych i abelowych	,,	225—227
Przypisy do B.	,,	227—250

C. Metodyka, symbolika i procesy niezmiennicze.

a) Symbolika i przedstawienie graficzne:		
a) Kierunek niemiecki	IX	230—235
b) Kierunek angielski. Późniezmienniki i funkcyjne symboliczne	,,	335—338
Przypisy do C. a. α i β	,,	238—241
b. Procesy niezmiennicze niesymboliczne	X	193
a) Proces Aronholda	,,	194—198
b) Proces nasunięcia i proces Ω	,,	198—202
c) Podstawienie pochodnych niejednorodnych	,,	202—204
d) Rozwinięcia szeregowo	,,	204—208
e) Podstawienie pochodnych jednorodnych	,,	209—210
f) Równania różniczkowe	,,	210—212
Przypisy do C. b. α , β , γ , δ , ϵ , ζ	,,	212—216

Dopełnienia do części II.

Do C. c. a.	Uogólnienia. Przekształcenia wyższe	„	X	„	217—220
„ C. c. β.	Niezmienniki rozszerzonej grupy rzutowej. Wzajemniki i niezmienniki różniczkowe	„	„	„	221—225
„ C. c. γ.	Niezmienniki różniczkowe rzutowe. Występujące w teorii krzywizny	„	„	„	225—227
„ C. c. δ.	Przekształcenia wyższe form różniczkowych w teorii powierzchni. Parametry różniczkowe	„	„	„	227—231
Przypisy		„	„	„	231—235
Do D. a.	Specjalne grupy podstawień i formy. Półniezmienniki i funkcyje półniezmiennicze	„	„	„	235—240
„ D. b.	Kombinanty i apolarność	„	„	„	241—248
„ D. c.	Wypadkowe i wyróżniki	„	„	„	248—251
„ D. d. a.	Dalsze formy specjalne. Formy ze znikającym wyznacznikiem Hessego	„	„	„	252
„ D. d. β.	Formy specjalne, których natura określona się za pomocą równań różniczkowych algebraicznych	„	„	„	252—254
„ D. d. e.	Pytania. odnoszące się do rzeczywistości	„	„	„	254—255
„ D. d. f.	O zastosowaniu teorii form do teorii grup przekształceń skończonych ciągłych	„	„	„	255—256
Przypisy		„	„	„	256—266

Dodatek do artykułu:

„UWAGI O RÓWNANIU GAUSSA W TEORII FUNKCYI
GAMMA“.

PODAŁ

M. LERCH.

W wymienionym artykule na str 5 tomu niniejszego mowa jest o funkcji skończonej i ciągłej $\varphi(w)$, mającej własność:

$$\sum_{a=0}^{m-0} \varphi\left(\frac{w+a}{m}\right) = m\varphi(w).$$

Że funkcja ta redukuje się koniecznie do ilości stałej, dowodzi się najprościej tak. Z równania poprzedzającego mamy:

$$\varphi(w) = \sum_{a=0}^{m-0} \varphi\left(\frac{w+a}{m}\right) \frac{1}{m},$$

a przechodząc do granicy dla $m=\infty$, otrzymujemy:

$$\varphi(w) = \int_0^1 \varphi(x) dx,$$

t. j.

$$\varphi(w) = A.$$