

przechodzą w dwie dane rodziny: $\varphi'(u', v') = \text{const}$, $\psi'(u', v') = \text{const}$ na drugiej danej powierzchni. To dla rozwiązania tego zadania należałoby ułożyć pełny układ niezmienników różniczkowych. Ale widoczna, że w tym razie układ pełny stanowią funkcje: φ, ψ i L . Zrównań

$$\varphi'(u', v') = \varphi(u, v), \quad \psi'(u', v') = \psi(u, v)$$

otrzymujemy u' i v' jako funkcje ilości u i v , które jako warunek możebności takiego odkształcenia muszą spełniać równanie:

$$L'(u', v') = L(u, v).$$

Jest to warunek konieczny i dostateczny.

Wnioski, uzyskane tu dla teorii odkształceń, nie zmieniających pól powierzchni, można prościej uzyskać przez dyskusję znanego równania dla tych odkształceń:

$$\frac{\partial u'}{\partial u} \frac{\partial v'}{\partial v} - \frac{\partial u'}{\partial v} \frac{\partial v'}{\partial u} = \frac{H(u, v)}{H'(u', v')}.$$

Podajemy je jako prosty przykład traktowania zagadnień w teorii niezmienników różniczkowych.

O RÓWNANIACH STOPNIA TRZECIEGO I CZWARTEGO

NAPISZAŁ

J. SOCHOCKI.

Praca niniejsza ma stanowić wstęp do teorii funkcji eliptycznych, którą mamy zamiar wyłożyć w następstwie.

§ 1. Moduł i mnożnik równania stopnia 3-go.

Niechaj będzie równanie rzeczywiste postaci

$$(1) \quad 4x^3 - g_2x - g_3 = 0;$$

oznaczmy pierwiastki jego przez e_1, e_2, e_3 . Rozwiązującą, określoną wzorem

$$(2) \quad \frac{e_2 - e_3}{e_1 - e_3} = k^2,$$

nazywać będziemy modułem równania (1) i dla skrócenia oznaczać przez k^2 .

Wskutek wszelkich przestawień ilości e_1, e_2, e_3 we wzorze (2), moduł przybiera sześć wartości, z których dość jest mieć jedną, aby znaleźć pozostałe. i to przy pomocy działań bardzo prostych, wcale niezależnych od spółczynników g_2, g_3 .

luną znów rozwiązującą, mianowicie:

$$(3) \quad \frac{1}{e_1 - e_3} = \lambda.$$

nazywać będziemy mnożnikiem równania (1) i zawsze oznaczać przez λ .

Wskutek różnych przemian ilości e_1, e_2, e_3 , mnożnik przyjmuje także sześć wartości. Przez jedną którąkolwiek z nich inne wyrażają się sposobem wymiernym; ale w odpowiednich wzorach zachodzą będą g_2 i g_3 , jak to potem zobaczymy.

Widzimy więc, że moduł jak i mnożnik mogą być przyjęte, każdy z osobna, za rozwiązującą Galois'a.

Odpowiadające sobie wartości modułu i mnożnika układają się w pewien sposób, który warto zaznaczyć, a mianowicie:

$$\begin{array}{ll} \frac{e_2 - e_3}{e_1 - e_3} = k^2, & \frac{1}{e_1 - e_3} = \lambda; \\ \frac{e_2 - e_1}{e_3 - e_1} = 1 - k^2, & \frac{1}{e_3 - e_1} = -\lambda; \\ \frac{e_1 - e_2}{e_2 - e_3} = \frac{1}{k^2}, & \frac{1}{e_2 - e_3} = \frac{\lambda}{k^2}; \\ \frac{e_1 - e_2}{e_3 - e_2} = 1 - \frac{1}{k^2}, & \frac{1}{e_3 - e_2} = -\frac{\lambda}{k^2}; \\ \frac{e_3 - e_1}{e_2 - e_1} = \frac{1}{1 - k^2}, & \frac{1}{e_2 - e_1} = -\frac{\lambda}{1 - k^2}; \\ \frac{e_3 - e_2}{e_1 - e_3} = \frac{k^2}{k^2 - 1}, & \frac{1}{e_1 - e_2} = \frac{\lambda}{1 - k^2}. \end{array}$$

§ 2. Równanie rozwiązujące modułowe.

Tak nazywać będziemy równanie stopnia szóstego, którego pierwiastkami są sześć wartości modułu k^2 .

W celu otrzymania go rozpatrzmy następujący układ trzech równań:

$$(1) \quad 3\lambda e_1 = 2 - k^2; \quad 3\lambda e_2 = -1 + 2k^2; \quad 3\lambda e_3 = -1 - k^2,$$

które wynikają z (2) i (3) poprzedniego § i z tego, że $e_1 + e_2 + e_3 = 0$.

Z równania (1) znajdujemy:

$$\lambda (e_1 - e_3) = 1, \quad \lambda (e_2 - e_3) = k^2, \quad \lambda (e_1 - e_2) = 1 - k^2,$$

a zatem:

$$\lambda^3 (e_1 - e_2)(e_1 - e_3)(e_2 - e_3) = k^2(1 - k^2).$$

Lecz z drugiej strony, kładąc dla skrócenia

$$\Delta = g_3^3 - 27g_3^2,$$

mamy znany wzór na wyróżnik danego równania:

$$(e_1 - e_2)^2 (e_1 - e_3)^2 (e_2 - e_3)^2 = \frac{\Delta}{16};$$

w skutek tego równanie powyższe można napisać tak:

$$(2) \quad \lambda^6 \Delta = 16k^4(1 - k^2)^2.$$

Mnożąc przez siebie odpowiednie strony równań (1) i z uwagi, że $4e_1e_2e_3 = g_3$, otrzymujemy nowy związek pomiędzy λ i k^2 :

$$(3) \quad 27\lambda^3 g_3 = 4(2 - k^2)(1 - 2k^2)(1 + k^2),$$

Nareszcie podniósłszy do kwadratu obie strony w każdym z równań (1), i biorąc następnie sumę stron odpowiednich, znajdujemy:

$$9\lambda^2 (e_1^2 + e_2^2 + e_3^2) = 6(k^4 - k^2 + 1).$$

Wykonawszy skrócenie i z uwagi na to, że

$$e_1^2 + e_2^2 + e_3^2 = (e_1 + e_2 + e_3)^2 - 2(e_1e_2 + e_1e_3 + e_2e_3) = \frac{g_3}{2},$$

znajdujemy:

$$(4) \quad 3\lambda^2 g_2 = 4(k^4 - k^2 + 1).$$

Ze wzorów (2), (3), (4) otrzymujemy następujący szereg czterech równych stosunków:

$$(5) \quad \frac{g_2^3}{4(k^4 - k^2 + 1)^3} = \frac{27g_3^2}{(2 - k^2)^2(2k^2 - 1)^2(1 + k^2)^2} = \frac{\Delta}{27k^4(1 - k^2)^3} = \frac{16}{27\lambda^6}.$$

Trzy pierwsze z nich dają nam w dwóch różnych postaciach jedno i to samo równanie stopnia szóstego, które nazwalismy rozwiązującym modułowym.

Dajmy teraz, że pierwiastki tego równania są znane, to jest, że znana jest wartość modułu; wtedy odpowiednia wartość mnożnika otrzymuje się bezpośrednio z wzorów (3) i (4), mianowicie:

$$(6) \quad \lambda = \frac{(1+k^2)(1-2k^2)(2-k^2)g_2}{9(k^4-k^2+1)g_3}.$$

Jeśli zgodzimy się wprowadzić w rachunek, jako ilość pomocniczą, $k'^2 = 1 - k^2$, to wzór powyższy da się przedstawić tak:

$$(6') \quad \lambda = \frac{(1+k^2)(1+k'^2)(k'^2-k^2)g_2}{9(1-k^2k'^2)g_3}.$$

Wniosłszy to wyrażenie zamiast λ w równaniu (1), otrzymujemy wzory na pierwiastki równania

$$4x^3 - g_2x - g_3 = 0$$

w tym przypadku, kiedy moduł jest przyjęty za ilość znaną, mianowicie:

$$(7) \quad \left. \begin{aligned} e_1 &= \frac{3(1-k^2k'^2)g_3}{(1+k^2)(k'^2-k^2)g_2}, \\ e_2 &= \frac{-3(1-k^2k'^2)g_3}{(1+k^2)(1+k'^2)g_2}, \\ e_3 &= \frac{-3(1-k^2k'^2)g_3}{(1+k'^2)(k'^2-k^2)g_2}, \end{aligned} \right\}$$

W przypadku, jeśli $g_2 = 0$, równanie modułowe przyjmuje postać

$$(k^4 - k^2 + 1)^3 = 0;$$

wzory zaś (6) i (7) przyjmują postać nieoznaczoną $\frac{0}{0}$, i żadna z ilości λ , e_1 , e_2 , e_3 nie może wyrazić się sposobem wymiernym przez k^2 . W samej rzeczy, w przypadku tym k^2 przyjmuje tylko dwie różne wartości, λ posiada ich sześć, gdy tymczasem e_1 posiada trzy wartości.

Podobną anomalię przedstawia przypadek $g_3 = 0$.

§ 3. Równanie rozwiązujące mnożnikowe.

Przedstawmy wzory (2) i (4) poprzedzającego § tak:

$$\lambda^6 \Delta = 16k^4k'^4,$$

$$3\lambda^2 g_2 = 4 - 4k^2k'^2,$$

i wyrugujemy stąd iloczyn $k^2k'^2$, otrzymamy:

$$(1) \quad \Delta \lambda^6 = (3\lambda^2 g_2 - 4)^2.$$

Jest to właśnie równanie rozwiązujące mnożnikowe, t. j. równanie szóstego stopnia, którego pierwiastkami są sześć wartości λ .

Jeśli przyjmiemy jeden jakikolwiek z pierwiastków równania (1) za znany, to pozostałe pierwiastki tegoż równania, także trzy pierwiastki równania danego $4x^3 - g_2x - g_3 = 0$, a zatem i wartość k^2 wyrażą się przez ilości, znane za pomocą wzorów wymiernych.

W samej rzeczy mamy:

$$\frac{1}{\lambda^2} = (e_1 - e_3)^2 = (e_1 + e_3)^2 - 4e_1e_3 = e_2^2 - 4e_1e_3;$$

mnożąc obie strony przez $4e_2$, otrzymujemy

$$\frac{4e_2}{\lambda^2} = 4e_2^3 - 4e_2g_3 = g_2e_2 - 3g_2;$$

stąd znajdujemy wartość

$$e_2 = \frac{3g_2\lambda^2}{g_2\lambda^2 - 4}.$$

Wartości na e_1 i e_3 otrzymać można z równań:

$$2e_1 = \frac{1}{\lambda} - e_2, \quad 2e_3 = \frac{-1}{\lambda} - e_2,$$

tak, że ostatecznie mamy następujące trzy wzory, wyrażające pierwiastki e_1 , e_2 , e_3 przez mnożnik:

$$(2) \quad \left\{ \begin{array}{l} 2e_1 = -\frac{3g_3\lambda^2}{g_2\lambda^2-4} + \frac{1}{\lambda}, \\ e_2 = \frac{3g_3\lambda^2}{g_2\lambda^2-4}, \\ 2e_3 = -\frac{3g_3\lambda^2}{g_2\lambda^2-4} - \frac{1}{\lambda}. \end{array} \right.$$

Co się tyczy modułu, to dość jest wziąć równanie $3\lambda e_2 = 2k^2 - 1$, skąd otrzymujemy:

$$2k^2 = 1 + 3\lambda e_2 = 1 + \frac{9g_3\lambda^3}{g_2\lambda^2-4},$$

albo

$$(3) \quad 2k^2 = \frac{9g_3\lambda^2 + g_2\lambda^2 - 4}{g_2\lambda^2 - 4}.$$

Pozostałe pięć pierwiastków równania (1) wyrażają się przez λ za pośrednictwem wzorów, wypisanych w końcu § 1, mianowicie:

$$(4) \quad -\lambda, \quad \pm \frac{2\lambda(g_2\lambda^2 - 4)}{9g_2\lambda^3 \pm (g_2\lambda^2 - 4)},$$

gdzie cztery kombinacje znaków \pm dają cztery pierwiastki.

Uwaga. Z równania (1) otrzymuje się bezpośrednio równanie z kwadratami różnic pierwiastków równania $4x^3 - g_2x - g_3 = 0$; należy wziąć $u = \frac{1}{\lambda^2}$ i podstawić w równaniu (1) $\frac{1}{u}$ zamiast λ^2 ; otrzymujemy:

$$(5) \quad \begin{aligned} u(4u - 3g_2) &= \Delta, \\ 16u^3 - 24g_2u^2 + 9g_2^2u - \Delta &= 0. \end{aligned}$$

§ 4. Wartość liczebna modułu i mnożnika.

Wszystkie równania trzeciego stopnia rozdzielamy na dwie kategorie stosownie do tego, czy $\Delta > 0$ lub < 0 ; przypadek $\Delta = 0$ pozostawimy na uboczu.

1° $\Delta > 0$. Wszystkie trzy pierwiastki równania

$$4x^3 - g_2x - g_3 = 0,$$

są rzeczywiste; zgodzmy się oznaczać je tak, aby było $e_1 > e_2 > e_3$; wtedy oczywiście mamy:

$$(1) \quad e_1 > 0, \quad e_2, g_3 \leq 0, \quad e_3 < 0.$$

Z pomiędzy sześciu wartości modułu dwie, mianowicie

$$\frac{e_2 - e_3}{e_1 - e_3} \quad \text{i} \quad \frac{e_1 - e_2}{e_1 - e_3},$$

są ułkami właściwymi i dodatnimi; pozostałe wartości są albo > 1 , albo < 0 .

Pierwszą z tych wartości, t. j.

$$k^2 = \frac{e_2 - e_3}{e_1 - e_3}$$

nazywać będziemy wartością główną modułu.

Za wartość główną mnożnika przyjmujemy tę, która odpowiada wartości głównej modułu, mianowicie:

$$\lambda = \frac{1}{e_1 - e_3};$$

jest ona zawsze dodatnią i może się zmieniać od 0 do ∞ .

Odtąd przez „moduł“ i „mnożnik“ rozumiemy wyłącznie ich wartości główne.

2° $\Delta < 0$. Jeden tylko pierwiastek rzeczywisty, dwa są urojone sprzężone. Zgodzimy się oznaczać je w sposób następujący:

$$e_1 = \alpha - \beta i, \quad e_2 = \alpha + \beta i, \quad (\beta > 0) \quad e_3 = -2\alpha;$$

a zatem

$$(2) \quad e_3 g_3 \geq 0.$$

Z pomiędzy sześciu wartości k^2 dwie, i tylko dwie będą takie, że ich wartość bezwzględna będzie równa 1, t. j. $[k^2] = 1$; wyjątek stanowi przypadek $k^2 = e^{\pm \frac{\pi i}{3}}$.

Za główną wartość modułu przyjmujemy następującą:

$$k^2 = \frac{e_2 - e_3}{e_1 - e_3} = \frac{3\alpha + \beta i}{3\alpha - \beta i},$$

przytem oczywiście mamy $|k^2| = 1$; uczyniwszy następnie

$$3\alpha + \beta i = \rho e^{i\frac{\varphi}{2}}, \quad (\rho > 0),$$

i dla zupełnego określenia ilości φ dołączysz warunek $0 < \frac{\varphi}{2} < \pi$, mieć będziemy:

$$(3) \quad k^2 = e^{i\varphi}.$$

Odpowiednia wartość mnożnika głównego jest:

$$(4) \quad \lambda = \frac{1}{e_1 - e_3} = \frac{1}{3\alpha - \beta i} = \frac{3\alpha + \beta i}{9\alpha^2 + \beta^2},$$

$$\lambda = \frac{1}{\rho} e^{i\frac{\varphi}{2}}.$$

A więc argument mnożnika głównego równa się połowie argumentu modułu głównego.

Wartość $|\lambda|$ może zmieniać się od 0 do ∞ .

§ 5. Moduł i mnożnik, jako zmienne niezależne.

W teorii funkcji eliptycznych dzieje się często, że dane są naprzód wartości modułu i mnożnika, a za ich pomocą trzeba znaleźć parametry g_2, g_3 , wyróżnik Δ , także pierwiastki e_1, e_2, e_3 i inne ilości od nich zależące. W tym celu służą wzory, podane w poprzednich paragrafach; postaramy się teraz bliżej je rozpatrzeć z nowego punktu widzenia i wyprowadzić wnioski, z których potem korzystać będziemy.

Z powyższego widać, że mamy dwa oddzielne przypadki.

Przypadek 1. $0 < k^2 < 1, 0 < \lambda < \infty$.

Pierwiastki e_1, e_2, e_3 otrzymują się z równań:

$$(1) \quad 3\lambda e_1 = 2 - k^2, \quad 3\lambda e_2 = -1 + 2k^2, \quad 3\lambda e_3 = -1 - k^2,$$

przyczem bezpośrednio wnosimy, że ilości e_1, e_2, e_3 są rzeczywiste i że ich suma równa się zeru; dalej

$$e_1 > e_2 > e_3, \quad e_1 > 0, \quad (k^2 - \frac{1}{2})e_2 > 0, \quad e_3 < 0.$$

Ze wzoru

$$\Delta = \frac{16k^4(1-k^2)^2}{\lambda^6}$$

widzimy, że $\Delta > 0$.

Przypadek 2-gi. $k^2 = e^{i\varphi}, 0 < \varphi < 2\pi, \lambda = re^{i\frac{\varphi}{2}}$.

Ze wzorów (1) bezpośrednio wnosimy, że e_1 i e_3 są ilościami urojonymi, że współczynnik przy i w wyrażeniu e_1 jest ujemny, że e_3 jest ilością rzeczywistą; nareszcie mamy oczywiście $\Delta < 0$.

§ 6. Znaki dwóch niezmienników w zależności od modułu.

W zastosowaniach do funkcji eliptycznych współczynniki g_2, g_3 noszą nazwę niezmienników: g_2 —pierwszego, g_3 —drugiego.

Przejdźmy do wzorów:

$$(1) \quad \begin{cases} 3\lambda^2 g_2 = 4(k^4 - k^2 + 1), \\ 27\lambda^3 g_3 = 4(2 - k^2)(1 - 2k^2)(1 + k^2), \end{cases}$$

dających wartości g_2 i g_3 .

Przypadek 1. $\Delta > 0$. Wartości λ i k^2 są rzeczywiste, a zatem z równań (1) wnosimy bezpośrednio:

$$g_2 > 0, \quad (\frac{1}{2} - k^2)g_3 \geq 0.$$

Niezmiennik pierwszy jest zawsze dodatni; drugi zaś jest dodatni lub ujemny, stosownie do tego, czy $k^2 < \frac{1}{2}$ lub $> \frac{1}{2}$.

W przypadku $k^2 = \frac{1}{2}$ mamy $g_3 = 0$.

Przypadek 2-gi. $\Delta < 0$. Na okręgu koła o promieniu jedność, mającego środek w początku współrzędnych osi, odłóżmy od punktu przecięcia okręgu z osią odciętych dodatnich dwa łuki AB i AD , każdy po 60° , i uważajmy na kole cztery odcinki: AB, BC , gdzie C jest punktem przecięcia okręgu z osią odciętych ujemnych, CD, DA . Oznaczmy te cztery odcinki przez I, II, III, IV.

Gdy punkt zmienny M , przedstawiający nam wartość k^2 , wyszedłszy z punktu A , opisze w kierunku dodatnim całkowity okrąg i powróci do A , wtedy k^2 przejdzie przez wszystkie możliwe wartości. Jedynie punkt A powinien być wykluczony, bo daje nam $\Delta = 0$.

Jeżeli wartość łuku AM oznaczymy przez φ , będzie:

$$k^2 = e^{i\varphi}, \quad \lambda = r e^{i\frac{\varphi}{2}},$$

gdzie r oznacza pewną ilość dodatnią. Podstawiając te wartości w (1) i podzieliwszy obie strony pierwszego równania przez $e^{i\varphi}$, obie strony drugiego przez $e^{i\frac{3}{2}\varphi}$, otrzymamy:

$$\begin{aligned} 3r^2 g_2 &= (1e^{i\varphi} + e^{-i\varphi} - 1) = 4(2 \cos \varphi - 1), \\ 27r^3 g_3 &= -4(2e^{-\frac{i\varphi}{2}} - e^{i\frac{\varphi}{2}})(2e^{i\frac{\varphi}{2}} - e^{-\frac{i\varphi}{2}})(e^{-\frac{i\varphi}{2}} + e^{i\frac{\varphi}{2}}), \\ &= -8(5 - 4 \cos \varphi) \cos \frac{\varphi}{2} \end{aligned}$$

co można napisać prościej tak:

$$(2) \begin{cases} 3r^2 g_2 = 4(1 - 4 \sin^2 \frac{\varphi}{2}), \\ 27r^3 g_3 = -8 \cos \frac{\varphi}{2} (1 + 8 \sin^2 \frac{\varphi}{2}). \end{cases}$$

Na mocy tych wzorów możemy odrazu powiedzieć, jakiego znaku będą g_2 i g_3 , jeżeli tylko zauważymy, na którym odcinku znajduje się punkt k^2 ; w ten sposób otrzymujemy tablicę:

k^2	A	I	B	II	C	III	D	IV	A
g_2	+	+	0	-	-	-	0	+	+
g_3	-	-	-	-	0	+	+	+	+

§ 7. Przebieg dwóch niezmienników, uważanych za funkcje ilości k^2 .

Przypadek 1. $\Delta > 0$. Przyjąwszy λ za ilość stałą, chcemy dowiedzieć się, jak zmieniają się ilości g_2 i g_3 , gdy k^2 przechodzi przez wszelkie wartości od 0 do 1. Wzory (1) w poprzedzającym paragrafie pokazują, że dość jest zbadać przebieg funkcji

$$\varphi(k^2) = k^4 - k^2 + 1,$$

$$\psi(k^2) = (2 - k^2)(1 - 2k^2)(1 + k^2)$$

Jeśli pierwszą z tych funkcji napiszemy tak:

$$\varphi(k^2) = 1 - k^2(1 - k^2),$$

to stanie się widocznym, że gdy k^2 wzrastając, przechodzi przez wszystkie wartości od zera do $\frac{1}{2}$, to jednocześnie $\varphi(k^2)$, ciągle malejąc, przechodzi przez wszystkie wartości od 1 do $\frac{3}{4}$; gdy następnie k^2 , dalej wzrastając, przechodzić będzie przez wszystkie wartości od $\frac{1}{2}$ do 1, wówczas funkcja

$\varphi(k^2)$ będzie wzrastała i przechodziła przez wszystkie wartości od $\frac{3}{4}$ do 1. Zresztą, na mocy tożsamości

$$\varphi(k^2) = \varphi(1 - k^2),$$

albo, co na jedno wychodzi, tożsamości

$$\varphi(\frac{1}{2} + k^2) = \varphi(\frac{1}{2} - k^2),$$

stanie się oczywistym, że przebieg funkcji $\varphi(k^2)$ w przypuszczeniu, iż k^2 zmienia się od $\frac{1}{2}$ do 1, jest ten sam co i w przypuszczeniu, iż k^2 zmienia się od $\frac{1}{2}$ do 0.

Co się tyczy funkcji $\psi(k^2)$, to naprzód należy zwrócić uwagę na tożsamość

$$\psi(1 - k^2) = -\psi(k^2),$$

albo, co na jedno wynosi, na tożsamość

$$\psi\left(\frac{1}{2} + k^2\right) = -\psi\left(\frac{1}{2} - k^2\right),$$

na mocy czego wolno nam ograniczyć się na zbadaniu przedziału dla k^2 od $\frac{1}{2}$ do 1. W tym celu wprowadzamy zamiast k^2 nową zmienną x , kładąc

$$k^2 = \frac{1}{2} + x;$$

będzie

$$\varphi(k^2) = \varphi\left(\frac{1}{2} + x\right) = 2x\left(x^2 - \frac{9}{4}\right),$$

$$0 < x < \frac{1}{2}.$$

Lecz łatwo się przekonać wprost drogą elementarną, że, gdy x wzrasta od 0 do $\frac{1}{2}$, iloczyn

$$x\left(x^2 - \frac{9}{4}\right)$$

ciągle maleje od 0 do -1 ; zatem gdy k^2 przechodzi od $\frac{1}{2}$ do 1, $\varphi(k^2)$, ciągle malejąc, przechodzi od 0 do -2 . Nareszcie, gdy k^2 przechodzi od 0 do $\frac{1}{2}$, wartość $\psi(k^2)$, ciągle malejąc, przechodzi od 2 do 0. Wynik naszego badania wyrazimy w tablicy następującej:

k^2	0	$\frac{1}{2}$	1	
$\frac{3}{4} g_2 \lambda^2$	1	$\frac{3}{4}$	1	(jedno minimum)
$\frac{27}{4} g_3 \lambda^2$	2	0	-2	(nieustanne ubywanie).

Dla dwóch szczególnych wartości modułu, dopełniających się wzajemnie do 1, odpowiednie wartości g_2 są równe i jednakowych znaków, a wartości g_3 są także równe lecz znaków przeciwnych.

Przypadek 2. $\Delta < 0$. W tym przypadku mamy:

$$k^2 = e^{i\varphi}, \quad \lambda = r e^{i\frac{\varphi}{2}},$$

$$\frac{3}{4} r^2 g_2 = 1 - 4 \sin^2 \frac{\varphi}{2}, \quad \frac{27}{64} r^3 g_3 = -\cos \frac{\varphi}{2} \left(\frac{9}{8} - \cos^2 \frac{\varphi}{2} \right).$$

Przyjmijmy tu r za ilość stałą, φ za zmienną niezależną, zawartą w granicach $0 < \varphi < 2\pi$.

Z powyższych wzorów jest widocznym, że dla dwóch szczególnych wartości φ i $2\pi - \varphi$, dopełniających się wzajemnie do 2π , odpowiednie wartości g_2 są równe i jednakowych znaków, a wartości g_3 są równe, lecz znaków przeciwnych. I dla tego dość jest znać przebieg ilości g_2 i g_3 dla połowy okręgu koła, t. j. od $\varphi=0$ do $\varphi=\pi$.

Najprzód, we wzorze na g_2 mamy funkcję $1 - 4 \sin^2 \frac{\varphi}{2}$, która widać ciągle maleje, gdy φ przechodzi od 0 do π .

Dalej, we wzorze na g_3 mamy funkcję $f = -\cos \frac{\varphi}{2} \left(\frac{9}{8} - \cos^2 \frac{\varphi}{2} \right)$, której przebieg łatwo daje się zbadać nawet przy pomocy środków elementarnych. Jeśli oznaczymy przez φ_0 kąt rozwarty, czyniący zadość warunkowi

$$\sin \varphi_0 = \frac{\sqrt{15}}{4}, \quad \text{albo} \quad \cos \varphi_0 = -\frac{1}{4},$$

a którego wartość przybliżona jest

$$\varphi_0 = 103^\circ 23' 39'',$$

następnie oznaczwszy przez φ_1 kąt $\varphi_1 = 2\pi - \varphi$, mamy następujące prawo:

1) w przedziale od $\varphi=0$ do $\varphi=\varphi_0$ funkcja f ciągle maleje; 2) w przedziale od $\varphi=\varphi_0$ do $\varphi=\varphi_1$ taż funkcja ciągle wzrasta; 3) w przedziale od $\varphi=\varphi_1$ do $\varphi=2\pi$ ciągle maleje.

Odpowiednio przebieg ilości g_2 i g_3 otrzymuje się wprost z wyżej podanych wzorów; wyrażamy go tu w następującej tablicy:

φ	0	$\frac{\pi}{3}$	φ_0	π	φ_1	$\frac{5}{3}\pi$	2π ,
$\frac{3}{4} r_2 g_2^2$	1	0	-3	0	1	(1 minim.)		
$\frac{27}{4} r_3 g_3^2$	-2	-3\sqrt{6}	0	3\sqrt{6}	2	(1 minim. i 1 max.)		

gdzie wykazaliśmy wszystkie szczególne wartości φ , przy których jeden z dwóch niezmienników osiąga maximum lub minimum, lub też zamienia się na zero.

§ 8. Niezmiennik bezwzględny

Tak nazywamy funkcję wymierną ilości g_2, g_3 , jeśli w jej wyrażeniu przez zmienne niezależne λ i k^2 zmienna λ odpada. Najprostszą z takich funkcji jest:

$$\frac{g_2^3}{g_3^2},$$

lecz dla pewnych względów dogodniej rozważać inny niezmiennik bezwzględny, niewiele zresztą różniący się od poprzedniego, mianowicie:

$$(1) \quad J = \frac{g_2^3}{\Delta} = \frac{g_2^3}{g_2^3 - 27g_3^2};$$

postaramy się zbadać jego przebieg, gdy k^2 przechodzi przez wszystkie możebne wartości.

Przypadek 1-y. $\Delta > 0$. Mamy wzór, (§ 2, (5)),

$$J = \frac{4(1 - k^2 + k^4)^2}{27k^4(1 - k^2)^2},$$

gdzie k^2 przechodzi przez wszelkie wartości od 0 do 1. Dla łatwiejszego zbadania, w jaki sposób ilość J zmienia swe wartości, wprowadzamy nową zmienną $t = k^2(1 - k^2)$, która widocznie wzrasta od 0 do $\frac{1}{4}$ w przedziale

od $k^2=0$ do $k^2=\frac{1}{2}$, a następnie, przy dalszem wzrastaniu ilości k^2 , maleje od $\frac{1}{4}$ do 0.

Z drugiej strony niezmiennik J można napisać tak:

$$J = \frac{4}{27} \frac{(1-t)^3}{t^2},$$

stąd wnioskujemy bezpośrednio, że gdy t wzrasta od 0 do $\frac{1}{4}$, odpowiednia wartość J ciągle maleje. Łącząc ze sobą zauważone sposoby zmiany ilości t i J , przychodzimy ostatecznie do wniosku, który wyrażamy za pomocą następującej tablicy:

k^2	0	...	$\frac{1}{2}$...	1
J	$+\infty$...	1	...	$+\infty$, (jedno minimum).

Przypadek 2-gi. $\Delta < 0$. Kładąc, jak poprzednio, $k^2(1-k^2) = t$, mamy znowu:

$$J = \frac{4}{27} \frac{(1-t)^3}{t^3}.$$

Lecz teraz należy wziąć $k^2 = e^{i\varphi}$, przyczem φ przyjmuje wszelkie wartości od 0 do 2π ; a więc

$$t = e^{i\varphi} (1 - e^{i\varphi}),$$

$$J = -\frac{1}{27} \frac{(2 \cos \varphi - 1)^3}{\sin^2 \frac{\varphi}{2}}.$$

albo lepiej

$$J = -\left(\frac{4}{3}\right)^3 \frac{\left(\frac{1}{4} - \sin^2 \frac{\varphi}{2}\right)^3}{\sin^2 \frac{\varphi}{2}},$$

skąd bezpośrednio wnosimy, że

$$J(2\pi - \varphi) = J(\varphi).$$

Zatem dość jest zbadać przebieg niezmiennika J w przypuszczeniu, że φ przebiega wartości w granicach od 0 do π .

Uczyniwszy następnie $\sin^2 \frac{\varphi}{2} = x$, otrzymujemy:

$$J = -\left(\frac{4}{3}\right)^3 \frac{\left(\frac{1}{4} - x\right)^3}{x},$$

przyczem x przechodzi przez wartości od 0 do 1. Z ostatniego wzoru jest widocznem, że dopóki x pozostaje w przedziale od 0 do $\frac{1}{4}$, wartość J ciągle wzrasta, przechodząc od $-\infty$ do 0. Pozostaje więc do zbadania tylko przedział od $x = \frac{1}{4}$ do $x = 1$.

Dla tego napiszemy wzór na J tak:

$$J^{-1} = \left(\frac{3}{4}\right)^3 \left[\frac{1}{\left(x - \frac{1}{4}\right)^3} + \frac{1}{4 \left(x - \frac{1}{4}\right)^3} \right];$$

stąd wnosimy wprost, że gdy x wzrasta od $\frac{1}{4}$ do 1, wartość J^{-1} maleje od ∞ do 1; a zatem wartość J wzrasta od 0 do 1.

Na mocy powyższych uwag przychodzimy do następującej tablicy, która objaśnia charakter przebiegu ilości J , gdy argument φ przechodzi po kolei przez wszystkie wartości od 0 do 2π .

φ	0	...	$\frac{\pi}{3}$...	π	...	$\frac{5}{3}\pi$...	2π
J	$-\infty$...	0	...	1	...	0	...	$-\infty$. (jedno maximum).

§ 9. Równanie rozwiązujące modułowe.

Równanie modułowe jest szóstego stopnia, lecz łatwo sprowadza się do trzeciego przez wprowadzenie pewnej rozwiązującej pomocniczej, którą nazwiemy półmodułem.

Na pierwszy rzut oka przedstawiają się dwie formy dla podobnej rozwiązującej. Pierwszą jest:

$$(1) \quad z = k^2(1 - k^2).$$

Napisawszy równanie modułowe tak:

$$\frac{4[1 - k^2(1 - k^2)]^3}{9^3} = \frac{27[k^2(1 - k^2)]^2}{\Delta},$$

i podstawivszy z zamiast $k^2(1 - k^2)$, otrzymujemy:

$$(2) \quad (z - 1)^3 + \frac{27}{4} J z^2 = 0.$$

Tak przedstawia się równanie, którego pierwiastkami są ilości

$$k^2(1-k^2), \quad \frac{k^2-1}{k^4}, \quad \frac{-k^2}{(1-k^2)^2}$$

Inną znów rozwiązującą półmodułową jest:

$$z' = k^2 + \frac{1}{k^2}.$$

Napiszemy równanie modułowe tak:

$$\frac{4[1-k^2+k^4]^2}{g_2^2} = \frac{27[k^4-2k^6+k^8]}{\Delta};$$

stąd, dzieląc z obu stron przez k^6 i biorąc pod uwagę (3), otrzymujemy:

$$(4) \quad (z' - 1)^2 = \frac{27}{4} J(z' - 2).$$

Tak przedstawia się równanie z pierwiastkami

$$k^2 + \frac{1}{k^2}, \quad 1 - k^2 + \frac{1}{1-k^2}, \quad 2 + \frac{1}{k^2(k^2-1)}.$$

A zatem równanie (4) powinno się otrzymać z równania (2) przy pomocy podstawienia

$$(5) \quad z' = 2 - \frac{1}{z}.$$

Równanie uprości się, jeśli zamiast z' wprowadzimy nową rozwiązującą, określoną tak:

$$(6) \quad z'' = z' - 1 = 1 - \frac{1}{z};$$

otrzymujemy wtedy:

$$(7) \quad 4z''^3 = 27J(z'' - 1).$$

Tak przedstawia się równanie, którego pierwiastki są:

$$k^2 - 1 + \frac{1}{k^2}, \quad -1^2 + \frac{1}{1-k^2}, \quad 1 + \frac{1}{k^2(k^2-1)}.$$

Określając odpowiednio przez Δ' i J' wyróżnik i niezmiennik bezwzględny dla równania (7), znajdujemy:

$$(8) \quad \Delta' = 27^2 J^2 (J-1) = \frac{27^4 g_2^6 g_3^2}{\Delta^3},$$

$$J' = 1 + \frac{1}{J-1}.$$

albo

$$(9) \quad (J-1)(J'-1) = 1.$$

Więc jeżeli J zawierać się będzie na zewnątrz przedziału $0, \infty$, to J' zawierać się będzie wewnątrz, i naodwrot.

§ 10. Związek pomiędzy pierwiastkiem równania 3go stopnia i odpowiednim pierwiastkiem równania rozwiązującego półmodułowego.

Pokażemy teraz, że każdy pierwiastek równania

$$(1) \quad 4x^3 - g_2x - g_3 = 0$$

jest funkcją wymierną odpowiedniego pierwiastka równania rozwiązującego półmodułowego

$$(2) \quad 4z''^3 - 27Jz'' + 27J = 0,$$

tak, iż (2) otrzymuje się z (1) za pomocą przekształcenia Tschirnhausa.

W samej rzeczy, mamy:

$$z'' = k^2 + \frac{1}{k^2} - 1 = \frac{e_2 - e_3}{e_1 - e_3} + \frac{e_1 - e_3}{e_2 - e_3} - 1,$$

$$z'' = \frac{(e_1 - e_3)^2 + (e_2 - e_3)^2}{(e_1 - e_3)(e_2 - e_3)} - 1 = \frac{(e_1 - e_3 + e_2 - e_3)^2 - 3(e_3 - e_1)(e_3 - e_2)}{(e_3 - e_1)(e_3 - e_2)},$$

$$z'' = \frac{9e_3^2 - \frac{3}{4}X'(e_3)}{\frac{1}{4}X'(e_3)},$$

gdzie

$$X(x) = 4x^3 - g_2x - g_3;$$

a zatem:

$$z'' = \frac{3g_2}{12e_3^3 - g_2},$$

$$\frac{1}{z''} = \frac{4e_3^2}{g_2} - \frac{1}{3} = \frac{2}{3} + \frac{g_3}{g_2 e_3},$$

$$(3) \quad \frac{2g_2}{3g_3} e_3 = -1 - \frac{3}{2z'' - 3}.$$

Tak się wyraża w najprostszym sposobie związek między odpowiednimi pierwiastkami równań (1) i (2).

Z powyższego wyniku wniosek, że wszelkie równanie trzeciego stopnia daje się sprowadzić przy pomocy przekształcenia liniowego do postaci

$$4x^3 - 27Jx + 27J = 0,$$

w której zawiera się jeden tylko parametr J , przyczem założyć można, że $0 < J < 2$. W samej rzeczy, jeśli wartość niezmiennika bezwzględnego J zawiera się między 0 i 2, wtedy równanie (2) czyni zadość wymaganiu; w przeciwnym razie równanie pierwotne (1) należy przekształcić za pomocą podstawienia

$$\frac{g_2}{g_3} x = -y;$$

otrzymujemy:

$$4y^3 - \frac{g_2^3}{g_3^2} y + \frac{g_2^3}{g_3^2} = 0,$$

albo:

$$(4) \quad 4y^3 - 27J'y + 27J' = 0,$$

gdzie J' określa się według wzoru

$$(J' - 1)(J - 1) = 1,$$

a zatem J' zawiera się między 0 i 1 i równanie (4) zadość czyni wymaganiu.

Należałoby się z tem liczyć, gdybyśmy chcieli układać tablicę dla znajdowania pierwiastków jakiegobądź równania stopnia trzeciego. Na tem kończymy nasze studium o równaniach stopnia trzeciego i przechodzimy do teorii równań stopnia czwartego.

§ 11. Równanie stopnia 4-go. Rozwiązująca Lagrange'a. Wyróżnik.

Ogólne równanie stopnia czwartego oznaczajmy tak:

$$(1) \quad p_0 t^4 + 4p_1 t^3 + 6p_2 t^2 + 4p_3 t + p_4 = 0,$$

a pierwiastki przez t_0, t_1, t_2, t_3 .

Lagrange rozważał rozwiązującą

$$(2) \quad z = t_0 t_1 + t_1 t_2,$$

posiadającą trzy wartości, i znalazłszy równanie stopnia trzeciego, którego pierwiastkami są trzy wartości z , amianowicie:

$$(3) \quad p_0^3 z^3 - 6p_0^2 p_2 z^2 + 4p_0(4p_1 p_3 - p_0 p_4) z - 8(2p_1^2 p_4 - 3p_0 p_2 p_4 + 2p_0 p_3^2) = 0;$$

wyłożył następnie metodę, przy pomocy której pierwiastki równania (1) dają się wyrazić przez pierwiastki równania (3). Można było oczekiwać, że ostateczne wzory będą skomplikowane. dla tego ani Lagrange ani późniejsi autorowie rachunku do końca nie doprowadzali.

Aby jednak łatwiej powiązać rezultaty, otrzymane przez późniejszych autorów, uważam za najważniejsze wziąć za punkt wyjścia rozwiązującą (2) i iść dalej drogą, wskazaną przez Lagrange'a; tylko trzeba będzie wprowadzić niektóre zmiany i rachunki doprowadzać do końca.

Naprzód, rozwiązująca Lagrange'a ma tę niedogodność, że suma jej trzech wartości nie jest zerem; więc równanie (3) nie jest takim, do którego można bezpośrednio zastosować wzór Cardana. Rozwiązującą z należy zastąpić przez nową x , różniącą się od z o pewną ilość stałą a , przytem wolno nam jeszcze wprowadzić mnożnik dowolny; korzystając z tego, zakładamy

$$\frac{4}{p_0} x = a - (t_0 t_1 + t_1 t_2),$$

gdzie a musi być dobrane tak, aby suma trzech wartości x była zerem, t. j.

$$3a - \frac{6p_2}{p_0} = 0,$$

skąd znajdujemy:

$$a = \frac{2p_2}{p_0}.$$

Więc nowa rozwiązująca x jest taka:

$$\frac{4}{p_0} x = \frac{2p_2}{p_0} - (t_0 t_1 + t_1 t_2),$$

albo

$$\frac{4}{p_0} x = \frac{1}{3} \sum t_0 t_1 - (t_0 t_1 + t_1 t_2),$$

$$\frac{12}{p_0} x = (t_0 - t_1)(t_2 - t_3) - (t_0 - t_2)(t_3 - t_1).$$

Dla skrócenia zgodzimy się oznaczać przez D_0, D_1, D_2 , następujące trzy wartości jednej i tej samej rozwiązującej:

$$(4) \quad D_0 = (t_0 - t_1)(t_2 - t_3), \quad D_1 = (t_0 - t_2)(t_3 - t_1), \\ D_2 = (t_0 - t_3)(t_1 - t_2);$$

rozwiązująca x może być napisana w postaci:

$$(5) \quad \frac{12}{p_0} x = D_0 - D_1.$$

Pozostałe dwie wartości x przedstawiają się tak:

$$\frac{12}{p_0} x_1 = D_1 - D_2, \quad \frac{12}{p_0} x_2 = D_2 - D_0;$$

stąd znowu staje się oczywiste, że

$$x_0 + x_1 + x_2 = 0.$$

Równanie rozwiązującej x otrzymuje się z równania (3) przy pomocy wzoru

$$z = 2 \frac{p_2}{p_0} - 4 \frac{x}{p_0},$$

i przedstawia się w sposób następujący:

$$(6) \quad 4x^3 - g_2x - g_3 = 0,$$

gdzie g_2 i g_3 oznaczają wielomiany:

$$(7) \quad \begin{cases} g_2 = p_0 p_4 - 4 p_1 p_3 + 3 p_2^2, \\ g_3 = p_0 p_2 p_4 + 2 p_1 p_2 p_3 - p_0 p_3^2 - p_1^2 p_4 - p_2^3. \end{cases}$$

Zresztą wielomian g_3 można przedstawić dogodnie pod postacią wyznacznika trzeciego rzędu:

$$g_3 = \begin{vmatrix} p_0 & p_1 & p_2 \\ p_1 & p_2 & p_3 \\ p_2 & p_3 & p_4 \end{vmatrix}.$$

Oba te wielomiany odgrywają w teorii równań czwartego stopnia szczególnie ważną rolę; znane są także z ogólnej teorii niezmienników jako dwa niezmienniki zasadnicze formy dwójkowej czwartego stopnia; w dalszym ciągu nazywać będziemy g_2 niezmiennikiem pierwszym równania (1), a g_3 —drugim. Pierwiastki równania (6) oznaczać będziemy przez e_1 , e_2 , e_3 z tem samym zastrzeżeniem, jakie było uczynione w § 4. Zwróćmy tu uwagę na nader prosty dowód znanego twierdzenia Cayley'a, wynikający z rozpatrywania rozwiązującej (5).

Twierdzenie. Wyróżnik równania (1) równa się wyróżnikowi rozwiązującej (6), pomnożonemu przez $\left(\frac{4}{p_0}\right)^6$.

Istotnie, oznaczwszy odpowiednio przez D i D' wyróżniki równań (1) (6), będziemy mieli:

$$\begin{aligned} D' &= \frac{p_0^6}{12^6} [D_0 - D_1 - D_1 + D_2]^2 [D_1 - D_2 - D_2 + D_3]^2 [D_2 - D_3 - D_1 + D_1]^2 \\ &= \frac{p_0^6}{12^6} [D_0 + D_2 - 2D_1]^2 [D_1 + D_0 - 2D_2]^2 [D_2 + D_1 - 2D_0]^2. \end{aligned}$$

Lecz na mocy równania (4) oczywiście mamy

$$D_0 + D_1 + D_2 = 0,$$

a zatem:

$$D' = \frac{p_0^6}{12^6} 3^6 D_0^2 D_1^2 D_2^2,$$

$$D' = \frac{p_0^6}{4^6} (t_0 - t_1)^2 (t_0 - t_2)^2 \dots (t_2 - t_3)^2,$$

$$D' = \frac{p_0^6}{4^6} D,$$

co było do okazania.

Jeśli teraz przypomnimy sobie, że

$$D' = \frac{1}{16} (g_2^3 - 27 g_3^2),$$

i dla skrócenia oznaczymy $g_2^3 - 27 g_3^2$ przez Δ , otrzymamy wzór Cayley'a

$$(8) \quad D = \frac{4^4}{p_0^6} \Delta.$$

§ 12. Moduł i mnożnik równania stopnia czwartego.

Oznaczając, jak wyżej, przez t_0 , t_1 , t_2 , t_3 pierwiastki danego równania

$$(1) \quad p_0 t^4 + 4 p_1 t^3 + 6 p_2 t^2 + 4 p_3 t + p_4 = 0.$$

a przez e_1, e_2, e_3 pierwiastki odpowiedniej rozwiązującej Lagrange'a

$$(2) \quad 4x^3 - g_2x - g_3 = 0,$$

łatwo przekonać się można, że przemiany pierwiastków t_0, t_1, \dots wywołują w szeregu e_1, e_2, e_3 wszystkie sześć przemian, powtórzonych po cztery razy każda; stąd wynika, że różne wartości jakiegokolwiek funkcji ilości e_1, e_2, e_3 są jedne i te same, bez względu na to, czy ta funkcja będzie uważana jako rozwiązująca równania (2), czy jako rozwiązująca równania (1).

Rozważmy dwie rozwiązujące równania (2), o których była mowa w § 1, mianowicie moduł i mnożnik, i uważając je teraz, jako funkcje pierwiastków t_0, t_1, \dots , będziemy je nazywali modulem i mnożnikiem równania (1). Zobaczymy, jak się one wyrażają przez t_0, t_1, \dots ,

1. Wyrażenie modułu jest takie:

$$k^2 = \frac{e_2 - e_3}{e_1 - e_3} = \frac{D_1 - D_2 - D_2 + D_0}{D_0 - D_1 - D_2 + D_0} = -\frac{3D_2}{3D_0},$$

$$k^3 = -\frac{D_2}{D_0}.$$

Rezultat ten pokazuje nam, że moduł równania stopnia czwartego jest stosunkiem anharmonicznym jego pierwiastków.

2. Wyrażenie mnożnika jest następujące:

$$\lambda = \frac{1}{e_1 - e_3} = \frac{\frac{12}{p_0}}{D_0 - D_1 - D_2 + D_0} = \frac{12}{3p_0 D_0},$$

$$\lambda = \frac{4}{p_0 D_0};$$

a więc iloczyn z mnożnika równania stopnia czwartego przez współczynnik $\frac{1}{4} p_0$ równa się rozwiązującej:

$$\frac{1}{D_0} = \frac{1}{(t_0 - t_1)(t_2 - t_3)}.$$

Wróćmy jeszcze do modułu; możemy go napisać tak:

$$k^2 = \frac{e_3 - e_2}{e_3 - e_1} : \frac{\infty - e_2}{\infty - e_1};$$

co pokazuje, że moduł jest stosunkiem anharmonicznym czterech pierwiastków równania $0x^4 + 4x^3 - g_2x - g_3 = 0$, a zatem stosunek anharmoniczny czterech pierwiastków funkcji

$$T = p_0 t^4 + 4p_1 t^3 + 6p_2 t^2 + 4p_3 t + p_4,$$

równa się stosunkowi anharmonicznemu czterech pierwiastków funkcji

$$X = 0x^4 + 4x^3 - g_2x - g_3$$

czyli, innymi słowy, funkcje $T(t)$ i $X(x)$ są kolinearnymi; jedna z nich otrzymuje się z drugiej przy pomocy podstawienia liniowego:

$$t = \frac{\alpha x + \beta}{\gamma x + \delta}.$$

Pozostaje teraz znaleźć w samej rzeczy takie podstawienie; zadanie to rozwiązuje się za pomocą metody współczynników nieoznaczonych, lecz dla ułatwienia rachunku wyprowadzimy naprzód wzory pomocnicze.

§ 13. Związki między funkcjami pochodnymi pierwiastka t_3 .

Oznaczmy, jak wyżej, przez T funkcję

$$T = p_0 t^4 + 4p_1 t^3 + \dots + p_4,$$

połóżmy następnie dla skrócenia

$$T_1 = \frac{1}{4} \frac{dT}{dt}, \quad T_2 = \frac{1}{12} \frac{d^2T}{dt^2}, \quad T_3 = \frac{1}{24} \frac{d^3T}{dt^3},$$

i dajmy, że t ma wartość równą jakiegokolwiek z pierwiastków równania $T=0$. W takim razie między różnymi związkami, zachodzącymi między ilościami T_1, T_2, T_3 , wyróżniają się dwa, na które koniecznie należy nam zwrócić uwagę, a mianowicie:

$$(1) \quad 4T_1 T_3 = 3T_2^2 - g_2.$$

$$(2) \quad 2p_3 T_1^2 = T_2^2 - g_2 T_2 - 2g_3.$$

Sprawdzenie podobnych wzorów nie przedstawia trudności, więc ograniczymy się na wypisaniu równości pośrednich. Najprzód, po wykonaniu wskazanych działań, otrzymujemy:

$$\begin{aligned} 4T_1T_3 - 3T_2^2 &= p_0(p_0t^4 + 4p_1t^3 + 6p_2t^2 + 4p_3t) + 4p_4p_3 - 3p_5^2 \\ &= p_0(T - p_4) + 4p_1p_3 - 3p_5^2; \end{aligned}$$

lecz $T=0$, przeto:

$$4T_1T_2 - 3T_2^2 = -p_0p_4 + 4p_1p_3 - 3p_5^2 = -g_2.$$

Dalej, szukając reszty z dzielenia funkcji $T_3^2 - 2p_0T_1^2$ przez T , otrzymujemy równość:

$$T_3^2 - 2p_0T_1^2 = QT + p_0g_3t^3 + 2p_1g_3t + p_2g_2 + 2g_2,$$

gdzie Q oznacza pewną funkcję całkowitą ilości t . Dla wartości t , równej pierwiastkowi równania $T=0$, otrzymujemy:

$$\begin{aligned} T_3^2 - 2p_0T_1^2 &= g_2(p_0t^2 + 2p_1t + p_2) + 2g_2 \\ &= g_2T_2 + 2g_2. \end{aligned}$$

Tym sposobem oba wzory są sprawdzone. W dalszym ciągu przytoczymy inne dowody tychże warunków.

§ 14. Przekształcenie funkcji T na funkcję X .

Oznaczywszy, jak zwykle, przez t_0 jeden z pierwiastków równania $T=0$, rozważmy podstawienie liniowe

$$(1) \quad t = t_0 + \frac{b}{x-a},$$

w którym a i b są współczynniki tymczasem dowolne; wprowadziwszy to podstawienie do wyrażenia funkcji $T(t)$, postaramy się sprowadzić rezultat do postaci najprostszej. Według wzoru Taylora mamy:

$$\begin{aligned} T(t) &= T(t_0) + \frac{b}{x-a} T'(t_0) + \frac{b^2}{2(x-a)^2} T''(t_0) + \frac{b^3}{6(x-a)^3} T'''(t_0) \\ &\quad + \frac{b^4}{(x-a)^4} p_0; \end{aligned}$$

lecz $T(t_0)=0$, zatem:

$$\begin{aligned} (x-a)^4 T(t) &= bT'(t_0)(x-a)^3 + \frac{b^2}{2} T''(t_0)(x-a)^2 \\ &\quad + \frac{b^3}{6} T'''(t_0)(x-a) + b^4 p_0, \end{aligned}$$

albo

$$\begin{aligned} (x-a)^4 T(t) &= bT'(t_0)x^3 + \frac{1}{2}[bT''(t_0) - 6aT'(t_0)]bx^2 \\ &\quad + \frac{1}{6}[18T'(t_0)a^2 - 6abT''(t_0) + b^2T'''(t_0)]bx \\ &\quad - [T'(t_0)a^3 - \frac{1}{2}a^2bT''(t_0) + \frac{1}{6}b^2aT'''(t_0) - b^3p_0]b. \end{aligned}$$

Możemy dobrać współczynniki a i b w ten sposób, aby wyraz, zawierający x^2 z prawej strony był zerem; dla tego należy uczynić

$$a = \frac{\lambda}{6} T''(t_0), \quad b = \lambda T'(t_0),$$

gdzie λ oznacza ilość dowolną; przytem rozumie się samo przez się, że wartość $T'(t_0)$ nie powinna być zerem, gdyż wtedy mielibyśmy $b=0$, co być nie powinno; więc przypuszczamy, że t_0 jest pierwiastkiem pojedynczym równania $T=0$.

Powyższy wzór na $T(t)$ przedstawia się teraz tak:

$$\begin{aligned} (x-a)^4 T(t) &= \lambda T'(t_0)^2 x^3 + \frac{\lambda^3}{12} T'(t_0)^2 [T''(t_0)^2 - 2T'(t_0)T'''(t_0)] x \\ &\quad + \lambda^4 T'(t_0)^2 \left[\frac{1}{3 \cdot 6^2} T''(t_0)^3 - \frac{1}{6^2} T'(t_0)T'''(t_0)T''(t_0) + T''(t_0)^2 p_0 \right], \end{aligned}$$

wprowadziwszy z prawej strony zamiast T' , T'' , T''' odpowiednio T_1 , T_2 , T_3 otrzymujemy:

$$\begin{aligned} (x-a)^4 T(t) &= 4\lambda T_1^2 [4x^3 - 4^2 2^2 (3T_2^2 - 4T_1T_3)] x \\ &\quad + 4^2 \lambda^3 (T_2^3 - 2T_1T_2T_3 + p_0T_1^2). \end{aligned}$$

Przy pomocy wzorów (1) i (2) § 13 znajdujemy:

$$\begin{aligned} 3T_2^2 - 4T_1T_3 &= g_2, \\ T_2^3 - 2T_1T_2T_3 + p_0T_1^2 &= T_2^3 - 2T_1T_2T_3 + \frac{1}{2}T_2^3 - \frac{1}{2}g_2T_2 - g_3 \\ &= \frac{1}{2}T_2(3T_2^2 - 4T_1T_3 - g_2) - g_3, \\ &= -g_3, \end{aligned}$$

a zatem

$$(x-a)^4 T(t) = 4\lambda T_1^2 [4x^3 - (4\lambda)^2 g_2 x - (4\lambda)^2 g_3].$$

Uczyńmy na koniec $\lambda = \frac{1}{4}$, otrzymujemy wtedy:

$$(x-a)^4 T(t) = T_1^2 [4x^3 - g_2x - g_3].$$

Przekonaliśmy się tedy w samej rzeczy, że funkcja $T(t)$ za pomocą podstawienia liniowego przechodzi na odpowiadającą jej funkcję $X(x)$, co nadto przywodzi nas do twierdzenia następującego:

Twierdzenie. Niech $T(t)$ przedstawia dowolną funkcję całkowitą stopnia czwartego, a $X(x)$ odpowiednią funkcję dla rozwiązującej Lagrange'a to jest:

$$X(x) = 4x^3 - g_2x - g_3.$$

Jeśli t_0 oznacza jakikolwiek z pierwiastków pojedynczych równania $T=0$, to za pomocą podstawienia liniowego

$$(1) \quad t = t_0 + \frac{6 T'(t_0)}{24x - T''(t_0)}$$

funkcja T przechodzi na X , mianowicie mamy:

$$(2) \quad (x-a)^4 T(t) = \frac{1}{4^2} T'(t_0)^2 X(x),$$

gdzie dla skrócenia nazwano

$$a = \frac{1}{24} T''(t_0).$$

Ze wzoru (2) wynika, jako wniosek, że dla wartości zmiennej x , różnych pierwiastkom e_1, e_2, e_3 , odpowiednie wartości t są równe pierwiastkom równaniu $T=0$, różnym od t_0 ; mamy zatem taki wzór:

$$(3) \quad t_i = t_0 + \frac{6 T'(t_0)}{24e_i - T''(t_0)}, \quad (i=1, 2, 3)$$

Jeżeli więc pierwiastki rozwiązującej Lagrange'a będą przyjęte za ilości znane, to równanie $T(t)=0$ będzie w takim razie normalnem, to jest przez każdy z jego pierwiastków pozostałe wyrażać się będą sposobem wymiernym.

§ 16. Zastosowanie do redukcji całki.

Skorzystamy z ostatniego twierdzenia w celu rozwiązania zadania o przekształceniu całki

$$\int f(t, \sqrt{T(t)}) \frac{dt}{\sqrt{T}},$$

gdzie f oznacza daną funkcję wymierną, na podobną całkę, w którejby tylko zamiast funkcji stopnia czwartego T występowała funkcja stopnia trzeciego nowej zmiennej x , i aby przytem współczynnik przy x^2 w wyrażeniu tej drugiej był zerem. Rozumie się, że zakładamy, iż $T(t)$ nie dzieli się przez żaden kwadrat.

W tym celu wprowadzimy nową zmienną niezależną x za pomocą podstawienia:

$$(1) \quad t = t_0 + \frac{b}{x-a},$$

przyczem t_0 oznacza jakikolwiek z pierwiastków równania $T(t)=0$, prócz tego

$$a = \frac{1}{24} T''(t_0), \quad b = \frac{1}{4} T'(t_0).$$

Według powyższego twierdzenia mamy:

$$(2) \quad T(t) = \frac{b^2}{(x-a)^4} X(x),$$

gdzie

$$X(x) = 4x^3 - g_2x - g_3;$$

stąd widać, że, gdy t_0 jest pierwiastkiem rzeczywistym, odpowiadające sobie wartości T i X są jednakowego znaku; w takim razie możemy napisać:

$$(3) \quad \sqrt{T} = \frac{(b)}{(x-a)^2} \sqrt{X},$$

przyczem oba pierwiastki kwadratowe są wzięte ze znakiem $+$, a (b) oznacza wartość bezwzględną współczynnika b . Z równania (1) otrzymujemy:

$$dt = - \frac{b dx}{(x-a)^2},$$

a zatem

$$(4) \quad \frac{dt}{\sqrt{T}} = \varepsilon \frac{dx}{\sqrt{X}},$$

gdzie ε oznacza jedność, wziętą ze znakiem przeciwnym znakowi spólczynika h .

Z wzorów (3), (4) wnosimy, że rozważana całka za pomocą podstawienia (1) przechodzi na następującą:

$$\int F(x, \sqrt{X}) \frac{dx}{\sqrt{X}},$$

gdzie F oznacza funkcję wymierną. Tylko w przypadku, gdy wszystkie pierwiastki równania $T=0$ są urojone, powyższa metoda redukcji całki nie ma praktycznego znaczenia, bo podstawienie (1) jest urojone przy każdym pierwiastku t_0 .

W przypadku szczególnym, gdy $f=1$, mamy:

$$\int \frac{dt}{\sqrt{T}} = \varepsilon \int \frac{dx}{\sqrt{X}}, \quad \varepsilon = \pm 1.$$

§ 16. Parametry zasadnicze równania stopnia czwartego.

Dla uproszczenia wzorów będziemy w dalszym ciągu przypuszczali, że w równaniu danem stopnia czwartego spólczynnik $p_0 = 1$.

W pewnych badaniach, dotyczących pierwiastków równania

$$(1) \quad t^4 + 4p_1 t^3 + 6p_2 t^2 + 4p_3 t + p_4 = 0,$$

okazuje się dogodnym wprowadzenie, zamiast spólczynników p_1, p_2, \dots , nowych parametrów, pozwalających na lepsze wyświetlenie różnych stron przedmiotu. Dwa takie parametry wprowadziliśmy już poprzednio: są nimi niezmienniki g_2 i g_3 , lecz te nie wystarczają do dostatecznego scharakteryzowania równania. Wprowadzimy tedy dwa nowe parametry, które dla skrócenia oznaczać będziemy przez x_0 i y_0 , mianowicie:

$$(2) \quad x_0 = p_1^2 - p_2, \quad y_0 = 2p_1^3 - 3p_1 p_2 + p_3.$$

Mamy więc cztery parametry, wyrażone przez spólczynniki równania

(1). Z łatwością możemy wyrazić je przez pierwiastki tegoż równania:

$$48x_0 = \sum (t_0 - t_1)^2, \quad 32y_0 = - \sum (t_0 - t_1)(t_0 - t_2)(t_0 - t_3),$$

$$24g_2 = D_0^2 + D_1^2 + D_2^2, \quad 432g_3 = (D_0 - D_1)(D_1 - D_2)(D_2 - D_0),$$

skąd widać, że parametry nasze zależą tylko od różnic $t_0 - t_1, t_1 - t_2, \dots, t_2 - t_3$; a więc przy dowolnych wartościach na h każdy z parametrów równania

$$T(t+h) = t^4 + \frac{1}{6} T'''(h)t^2 + \dots + T(h) = 0,$$

nie zależy od h i posiada tę samą wartość, co odpowiedni parametr równania $T(t) = 0$.

Wszystkie równania, otrzymane ze wzoru $T(t+h)=0$, przy różnych szczególnych wartościach na h , uważać będziemy jako stanowiące jeden układ równań równoważnych. Cały układ określa się jednym równaniem, dowolnie wybranym, które przyjmijemy za przedstawiciela układu. W dalszym ciągu za przedstawiciela wybierać będziemy to równanie, w którym brakuje drugiego wyrazu.

I tak, wszystkie równania, należące do jednego i tego samego układu, mają odpowiednie parametry jednakowe. Łatwo sprawdzić i odwrotnie twierdzenie, że dwa równania

$$T(t) = 0, \quad T_1(t) = 0,$$

mające odpowiednio też same cztery parametry, należą do jednego i tego samego układu. W samej rzeczy, niech

$$U(t) = t^4 + 6q_2 t^2 + 4q_3 t + q_4 = 0$$

przedstawia równanie bez drugiego wyrazu, równoważne z równaniem $T(t) = 0$; a

$$T_1(t) = t^4 + 6q'_2 t^2 + 4q'_3 t + q'_4 = 0,$$

równanie podobne, równoważne z równaniem $T_1(t) = 0$. Według założenia mamy:

$$x_0 = -q_2 = -q'_2,$$

$$y_0 = q_3 = q'_3,$$

$$g_2 = q_4 + 3q_2^2 = q'_4 + 3q'^2_2,$$

$$g_3 = q_2 q_4 - q_2^3 - q_2^3 = q'_2 q'_4 - q'^3_2 - q'^3_2,$$

skąd bezpośrednio otrzymujemy:

$$q_2 = q'_2, \quad q_3 = q'_3, \quad q_4 = q'_4;$$

a zatem funkcje $U(t)$ i $U_1(t)$ są identyczne, a to dowodzi nam, że równania

$$T(t) = 0 \quad \text{i} \quad T_1(t) = 0.$$

są równoważne.

§ 17. Rozwiązująca geometryczna równania stopnia czwartego.

Każdemu równaniu stopnia czwartego

$$T(t) = t^4 + 4p_1t^3 + 4p_2t^2 + 6p_3t^2 + p_4 = 0,$$

odpowiada równanie z dwiema zmiennymi x i y :

$$(1) \quad y^2 = 4x^3 - g_2x - g_3,$$

określające pewną krzywą stopnia trzeciego, którą nazwiemy rozwiązującą geometryczną danego równania $T(t) = 0$.

Wszystkie równania równoważne między sobą posiadają oczywiście tę samą krzywą sześcienną C_3 . Postać krzywej zależy od tego, czy $\Delta > 0$, czy też $\Delta < 0$. W pierwszym przypadku krzywa składa się z owalu i oddzielnej nieskończonej gałęzi (fig. 1); w drugim, stanowi jedną nieskończoną gałąź (fig. 2). Odcięte punktów przecięcia rozwiązującej geometrycznej z osią X są pierwiastkami rozwiązującej Lagrange'a $4x^3 - g_2x - g_3 = 0$, t. j. pierwiastkami, które wyżej oznaczyliśmy przez e_1, e_2, e_3 .

Zwróćmy się teraz do dwóch pierwszych parametrów równania $T(t) = 0$, oznaczonych wyżej przez x_0 i y_0 , i zgodźmy się uważać je jako współrzędne pewnego punktu (x_0, y_0) na płaszczyźnie rozwiązującej geometrycznej. Punkt ten nazwiemy biegunem równania $T(t) = 0$.

Twierdzenie. Biegun równania leży zawsze na rozwiązującej geometrycznej tegoż równania. Dość jest dowieść tego twierdzenia dla przypadku szczególnego, w którym $p_1 = 0$, bo dla wszystkich równań równoważnych tak biegun jak i rozwiązująca geometryczna są wspólne. Lecz uczyniwszy $p_1 = 0$, mamy:

$$x_0 = -p_2, \quad y_0 = p_3, \quad g_2 = p_4 + 3p_2^2, \quad g_3 = p_2p_4 - p_2^3 - p_3^2.$$

Rugując p_4 z dwóch ostatnich wzorów, otrzymujemy:

$$g_3 = p_2(g_2 - 4p_2^2) - p_3^2 - p_2^3 = p_2g_2 - 4p_2^3 - p_3^2,$$

albo

$$g_3 = -x_0g_2 + 4x_0^3 - y_0^2, \quad y_0^2 = 4x_0^3 - g_2x_0 - g_3,$$

co było do okazania.

W przypadku $\Delta > 0$ biegun równania może znajdować się na owalu, albo też na gałęzi nieskończonej. Aby dowiedzieć się, który z tych przypadków w danym razie ma miejsce, należy przede wszystkim zauważyć, że pierwiastki równania pochodnego

$$\frac{d(4x^3 - g_2x - g_3)}{dx} = 12x^2 - g_2 = 0,$$

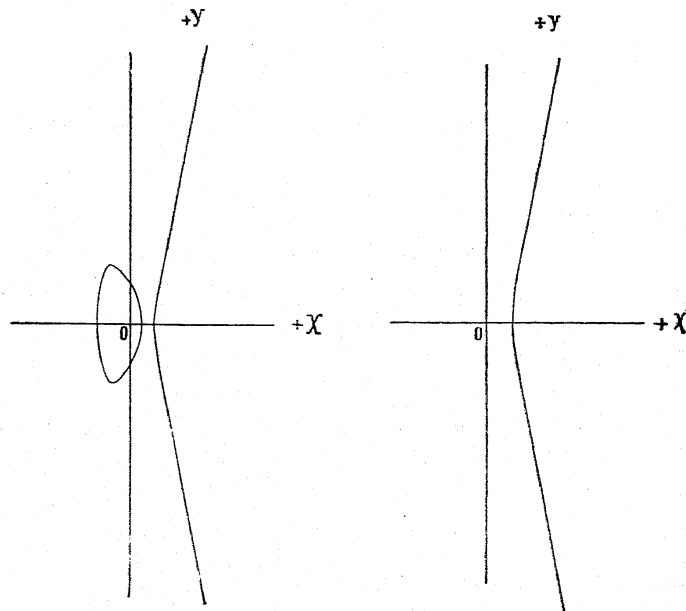


Fig. 1.
($y^2 = 4x^3 - 7x + 3$)

Fig. 2.
($y^2 = 4x^3 - 4$)

są zawarte między pierwiastkami e_1, e_2, e_3 , jak uczy twierdzenie Rollego, a więc mamy taką podwójną nierówność:

$$e_2 < \frac{1}{2} \sqrt{\frac{g_2}{3}} < e_1;$$

stąd zaś wypływa, jako wniosek, twierdzenie następujące:

Twierdzenie. Jeżeli dla równania stopnia czwartego z wyróżnikiem dodatnim zachodzi nierówność

$$x_0 < \frac{1}{2} \sqrt{\frac{g_2}{g_3}},$$

to biegun równania leży na owalu; w przeciwnym razie, jeżeli

$$x_0 > \frac{1}{2} \sqrt{\frac{g_2}{g_3}},$$

biegun leży na gałęzi nieskończonej.

§ 18. *Dane są krzywa sześcienna i biegun, znaleźć odpowiednie równanie.*

Niech dane będą szczególne wartości niezmienników g_2 i g_3 ; a tem samem dana odpowiednia krzywa sześcienna

$$(1) \quad y^2 = 4x^3 - g_2x - g_3;$$

niech, dalej, dany będzie na krzywej (1) punkt (x_0, y_0) , który przyjmujemy za biegun. Za pomocą tych danych postaramy się znaleźć odpowiadające im równanie. Przez punkt (t_0, y_0) poprowadźmy sieczną

$$(2) \quad y - y_0 = 2t(x - x_0),$$

której współczynnik kątowy pozostaje dowolnym. Oprócz punktu (x_0, y_0) sieczna przecina krzywą C_3 jeszcze w dwóch punktach (x_1, y_1) , (x_2, y_2) , przyczem x_1 i x_2 są pierwiastkami równania stopnia drugiego

$$(3) \quad x^2 + (x_0 - t^2)x - ty_0 + t^2x_0 + x_0^2 - \frac{1}{4}g_2 = 0,$$

którego wyróżnik wyraża się wzorem:

$$(4) \quad (x_1 - x_2)^2 = t^4 - 6x_0t^2 + 4y_0t + g_2 - 3x_0^2.$$

W przypadku, gdy sieczna (2) jest styczną do C_3 w punkcie (x_1, y_1) , mamy $x_1 = x_2$, a zatem:

$$(5) \quad t^4 - 6x_0t^2 + 4y_0t + g_2 - 3x_0^2 = 0.$$

Pierwiastki tego równania określają cztery styczne, które można przeprowadzić do C_2 z punktu (x_0, y_0) ; dla tego nazywać je będziemy równaniem czterech stycznych.

Oznaczmy teraz cztery parametry równania (5) przez x'_0, y'_0, g'_2, g'_3 , i szukajmy ich wartości przy pomocy znanych nam wzorów ogólnych; znajdujemy:

$$x'_0 = x_0, \quad y'_0 = y_0, \quad g'_2 = g_2, \quad g'_3 = g_3.$$

A zatem równanie (5) czyni zadość postawionym przez nas warunkom i przyszedliśmy do następującego twierdzenia.

Twierdzenie. Daną jest rozwiązująca geometryczna

$$(1) \quad y^2 = 4x^3 - g_2x - g_3,$$

i na niej punkt (x_0, y_0) . Równanie czterech stycznych dla punktu (x_0, y_0) , mianowicie:

$$t^4 - 6x_0t^2 + 4y_0t + g_2 - 3x_0^2 = 0,$$

jest właśnie takie, że rozwiązującą jego geometryczną jest krzywa (1), a biegunem punkt (x_0, y_0) .

Równanie czterech stycznych jest najprostszym przedstawicielem układu równań równoważnych, bo brakuje w nim drugiego wyrazu.

Wniosek 1. Wszelkie równanie stopnia czwartego bez drugiego wyrazu może być uważane jako równanie czterech stycznych, wyprowadzonych z odpowiedniego bieguna do odpowiedniej rozwiązującej geometrycznej.

Wniosek 2. Jeśli wyróżnik Δ danego równania stopnia czwartego posiada wartość dodatnią, to równanie będzie miało wszystkie pierwiastki rzeczywiste, albo wszystkie urojone. Stosownie do tego, czy biegun leży na gałęzi nieskończonej krzywej C_3 , czy też na owalu. Jeśli zaś $\Delta < 0$, to równanie ma dwa tylko pierwiastki rzeczywiste.

Toż samo można przedstawić inaczej tak:

$$\Delta > 0 \quad \left\{ \begin{array}{l} x_0 > \frac{1}{2} \sqrt{\frac{g_2}{g_3}}, \text{ cztery pierwiastki rzeczywiste,} \\ x_0 < \frac{1}{2} \sqrt{\frac{g_2}{g_3}}, \text{ cztery pierwiastki urojone.} \end{array} \right.$$

$$\Delta < 0, \quad \text{dwa pierwiastki rzeczywiste, dwa urojone.}$$

Do tegoż samego rezultatu przyjdziemy później bez pomocy przedstawienia geometrycznego.

§ 19. *Punkt styczności stycznej, przeprowadzonej z bieguna do krzywej C_3 .*

Niech będzie dane równanie czwartego stopnia bez drugiego wyrazu

$$(1) \quad T(t) = t^4 + 6p_2 t^2 + 4p_3 t + p_4 = 0;$$

niech (x_0, y_0) przedstawia jego biegun, a

$$(2) \quad y^2 = 4x^3 - g_2 x - g_3$$

rozwiązującą geometryczną.

Równanie każdej ze stycznych do (2), przeprowadzonych z punktu (x_0, y_0) , przedstawia się tak:

$$(3) \quad y - y_0 = 2t(x - x_0),$$

gdzie t oznacza jeden z pierwiastków równania (1).

Oznaczając punkt styczności przez (x_1, y_1) , mamy dla x_1 następujące równanie (§ 18):

$$x_1^2 + (x_0 - t^2)x_1 - ty_0 + t^2x_0 + x_0^2 - \frac{1}{4}g_2 = 0,$$

którego dwa pierwiastki są równe, a więc otrzymujemy:

$$x_1 = \frac{1}{2}t^2 - \frac{1}{2}x_0,$$

$$y_1 = y_0 + 2t(x_1 - x_0) = y_0 + t^3 - 3x_0t.$$

Podstawivszy następnie zamiast x_0 i y_0 odpowiednie wartości, otrzymujemy:

$$x_1 = \frac{1}{2}(t^2 + p_2), \quad y_1 = t^3 + 3p_2t + p_3,$$

czyli

$$x_1 = \frac{1}{24}T''(t), \quad y_1 = \frac{1}{4}T'(t).$$

Tak wyrażają się spólrzędne punktu styczności stycznej do rozwiązującej geometrycznej, przeprowadzonej z bieguna.

Zważywszy teraz, że żadna z ilości $T'(t)$, $T''(t)$ nie zmienia swej wartości w skutek zamiany równania $T(t) = 0$ na równanie równoważne $T(t+h) = 0$, przychodzimy do następującego twierdzenia:

Twierdzenie. Niech będzie jakiegokolwiek równanie stopnia czwartego

$$T = t^4 + 4p_1 t^3 + 6p_2 t^2 + 4p_3 t + p_4 = 0.$$

Cztery punkty, określone wzorami

$$x_i = \frac{1}{24}T''(t_i), \quad y_i = \frac{1}{4}T'(t_i)$$

są punktami styczności stycznych, przeprowadzonych z bieguna równania $T = 0$ do jego rozwiązującej geometrycznej.

Wniosek. Uczynivszy dla skrócenia

$$\frac{1}{12}T''(t) = T_2, \quad \frac{1}{4}T'(t) = T_1$$

i z uwagi, że punkt (x_i, y_i) leży na rozwiązującej geometrycznej, otrzymujemy

$$T_1^2 = \frac{1}{2}T_2^3 - \frac{1}{2}g_2T_2 - g_3,$$

co stanowi dowód wzoru (2) § 13.

Uwaga. Wzory (1) i (2) § 13 można też udowodnić w sposób następujący:

Niech t_0 oznacza jakiegokolwiek z pierwiastków danego równania $T(t)=0$; uczynivszy dla skrócenia

$$\frac{1}{4}T'(t_0) = T_1, \quad \frac{1}{12}T''(t_0) = T_2, \quad \frac{1}{24}T'''(t_0) = T_3,$$

mamy nowe równanie, równoważne z poprzednim:

$$T(t_0 + t) = t^4 + 4T_3t^3 + 6T_2t^2 + 4T_1t = 0.$$

Parametry zasadnicze ostatniego równania są odpowiednio też same co i danego, a zatem:

$$x_0 = T_3^2 - T_2, \quad y_0 = 2T_3^3 - 3T_2T_3 + T_1,$$

$$g_2 = 3T_2^2 - 4T_1T_3, \quad g_3 = -T_1^2 - T_2^3 + 2T_1T_2T_3.$$

Z ostatnich dwóch wzorów otrzymujemy bezpośrednio dwa wzory § 13.

Uczynivmy tu jeszcze jedną uwagę, a mianowicie, że parametry a i b w równaniu (1) § 15, przedstawiają spólrzędne x_1, y_1 , którymi zajmowaliśmy się w paragrafie niniejszym.

§ 20. *Nowe wzory na redukcyę całki.*

Niech dane będzie równanie stopnia czwartego bez drugiego wyrazu:

$$(1) \quad T = t^4 + 6p_2 t^2 + 4p_3 t + p_4 = 0.$$

i odpowiadająca mu krzywa sześcienna:

$$(2) \quad y^2 = 4x^3 - g_2x - g_3$$

z biegunem (x_0, y_0) .

Przez biegun przeprowadźmy dowolną sieczną

$$(3) \quad y - y_0 = 2t(x - x_0)$$

i oznaczmy punkty jej przecięcia z krzywą przez (x, y) (x', y') ; przyjmijmy następnie ilość t za zmienną niezależną; każda z ilości x, y, x', y' jest funkcją zmiennej t ; szukajmy wzoru na nie i na ich pochodne.

Na zasadzie równania (2) § 18 mamy:

$$(4) \quad x + x' = t^2 - x_0; \quad x - x' = \sqrt{T},$$

a stąd i z równania (3) otrzymujemy:

$$x = \frac{1}{24} T'' + \frac{1}{2} \sqrt{T}; \quad y = \frac{1}{4} T' + t \sqrt{T}.$$

Oznaczmy dla skrócenia $4x^3 - g_2x - g_3$ przez X , to ostatnie dwa równania można tak napisać:

$$(5) \quad \begin{cases} x = \frac{1}{24} T'' + \frac{1}{2} \sqrt{T}, \\ \sqrt{X} = \frac{1}{4} T' + t \sqrt{T}; \end{cases}$$

Równania te przedstawiają pewne podstawienie, na mocy którego ilości x i \sqrt{X} wyrażają się sposobem wymiernym przez t i \sqrt{T} . Lecz łatwo spostrzedz, że i odwrotnie, ilości t, \sqrt{T} wyrażają się sposobem wymiernym przez x, \sqrt{X} . W samej rzeczy, z równań (3) i (4) otrzymujemy, po wyrugowaniu ilości x' :

$$(6) \quad \begin{cases} t = \frac{1}{2} \frac{\sqrt{X} - y_0}{x - x_0}, \\ \sqrt{T} = 2x + x_0 - \frac{1}{4} \left(\frac{\sqrt{X} - y_0}{x - x_0} \right)^2 \end{cases}$$

We wzorach (5) i (6) zamiast \sqrt{T}, x, y można podstawić odpowiednio $-\sqrt{T}, x', y'$, przyczem

$$\sqrt{X(x)} = y, \quad \sqrt{X(x')} = y'.$$

Przechodząc teraz do pochodnych względem x i x' , z równań (4) znajdujemy:

$$2 dx = \left[2t + \frac{T'}{2\sqrt{T}} \right] dt = \frac{4t\sqrt{T} + T'}{2\sqrt{T}} dt.$$

co na mocy wzorów (4) i (5) można napisać tak:

$$dx = \frac{y}{x-x'} dt,$$

a podstawivszy tu po obu stronach zamiast x, y , odpowiednio x', y' , otrzymujemy nowy wzór na pochodną względem x' . Otrzymane wzory napiszemy w ten sposób:

$$(7) \quad y dt = (x - x') dx, \quad y' dt = (x' - x) dx';$$

z wielu względów wzory te są nadzwyczaj ważne.

Jeśli pierwsze z równań (7) napiszemy pod postacią proporcji

$$\frac{dt}{x-x'} = \frac{dx}{y}$$

i zauważymy, że $y = \sqrt{X}, x - x' = \sqrt{T}$, otrzymamy równanie:

$$(8) \quad \frac{dt}{\sqrt{T}} = \frac{dx}{\sqrt{X}},$$

które wraz ze wzorami (5) i (6) daje nam możność przekształcenia całki eliptycznej

$$\int f(t, \sqrt{T}) \frac{dt}{\sqrt{T}}$$

ze zmienną t na nową całkę ze zmienną x . Okazuje się przytem, że nowa całka będzie miała postać

$$\int F(x, \sqrt{X}) \frac{dx}{\sqrt{X}},$$

gdzie znak F , podobnie jak i f , wyraża funkcję wymierną.

Podane tu przekształcenie całki eliptycznej zasługuje na uwagę z tego względu, że wcale nie wymaga znajomości pierwiastków równania $T=0$ *)

*) Halphen, Traité des fonctions elliptiques, str. 120.

i daje się dogodnie przedstawić geometrycznie. Największą jednak usługę przedstawia nam przekształcenie (5), (8) w przypadku, gdy $\Delta > 0$, a biegun równania $T=0$ leży na owalu krzywej C_3 , bo wtedy przekształcenie liniowe, podane w § 15, nie daje się stosować bez użycia ilości urojonych.

§ 21. Rozwiązanie ogólnego równania stopnia czwartego.

Założmy z początku, że równanie stopnia czwartego jest bez drugiego wyrazu:

$$(1) \quad t^4 + 6p_2 t^2 + 4p_3 t + p_4 = 0,$$

i oznaczmy jego pierwiastki przez t_0, t_1, t_2, t_3 .

Pierwiastki odpowiedniej rozwiązującej Lagrange'a

$$(2) \quad 4x^3 - g_2 x - g_3 = 0$$

oznaczymy, jak zwykle, przez e_1, e_2, e_3 , i tymczasowo nie będziemy robili między nimi żadnej różnicy tak, że, naprzykład, e_1 może nam przedstawiać jakikolwiek z pierwiastków e_i . Nadto, ponieważ umiemy wyrazić e_i przez g_2, g_3 , uważać będziemy ilości e_1, e_2, e_3 , jako znane.

Rozważmy teraz funkcję $(t_0 + t_1)^2$ dwóch pierwiastków równania (1) i przedstawimy ją w sposób następujący:

$$(t_0 + t_1)^2 = -(t_0 + t_1)(t_2 + t_3) = -\sum t_0 t_1 + t_0 t_1 + t_2 t_3,$$

albo tak:

$$(t_0 + t_1)^2 = -6p_2 + t_0 t_1 + t_2 t_3.$$

Suma $t_0 t_1 + t_2 t_3$ stanowi pierwotną rozwiązującą Lagrange'a, tę, którą zajmowaliśmy się w § 11; dowiedliśmy tam, że

$$3(t_0 t_1 + t_2 t_3) = \sum t_0 t_1 - (D_0 - D_1),$$

czyli

$$t_0 t_1 + t_2 t_3 = 2p_2 - 4e_1.$$

Wniósłszy tę wartość w poprzednie równanie, otrzymujemy:

$$(t_0 + t_1)^2 = -4(p_2 + e_1),$$

albo, lepiej, wprowadzając parametr x_0 ,

$$(t_0 + t_1)^2 = 4(x_0 - e_1).$$

Podstawiając w tym wzorze zamiast t_1 kolejno t_2, t_3 , otrzymujemy bezpośrednio jeszcze nowe dwa wzory analogiczne:

$$(t_0 + t_2)^2 = 4(x_0 - e_2),$$

$$(t_0 + t_3)^2 = 4(x_0 - e_3).$$

Zgodziwszy się teraz przez każde z wyrażeń

$$\sqrt{x_0 - e_1}, \quad \sqrt{x_0 - e_2}, \quad \sqrt{x_0 - e_3}$$

rozumieć określoną wartość, i wyciągając pierwiastki kwadratowe z obu stron każdego z trzech powyższych równań, otrzymujemy:

$$(3) \quad \begin{cases} t_0 + t_1 = 2\varepsilon \sqrt{x_0 - e_1}, \\ t_0 + t_2 = 2\varepsilon' \sqrt{x_0 - e_2}, \\ t_0 + t_3 = 2\varepsilon'' \sqrt{x_0 - e_3}; \end{cases}$$

stąd zważywszy, że $t_0 + t_1 + t_2 + t_3 = 0$, znajdujemy:

$$(4) \quad \begin{cases} t_2 + t_3 = -2\varepsilon \sqrt{x_0 - e_1}, \\ t_1 + t_3 = -2\varepsilon' \sqrt{x_0 - e_2}, \\ t_1 + t_2 = -2\varepsilon'' \sqrt{x_0 - e_3}. \end{cases}$$

We wzorach tych każdy ze współczynników $\varepsilon, \varepsilon', \varepsilon''$ oznacza ± 1 i dokładniej określony być nie może; jednakże pomiędzy trzema pierwiastkami

$$\varepsilon \sqrt{x_0 - e_1}, \quad \varepsilon' \sqrt{x_0 - e_2}, \quad \varepsilon'' \sqrt{x_0 - e_3},$$

zachodzi związek bardzo prosty, pozwalający wyrazić sposobem wymiernym jakikolwiek jeden z pomiędzy pierwiastków przez dwa pozostałe.

W samej rzeczy, weźmy tożsamość

$$T(t) = (t - t_0)(t - t_1)(t - t_2)(t - t_3),$$

i uczynimy w niej $t = -t_0$; otrzymujemy:

$$(t_0 + t_1)(t_0 + t_2)(t_0 + t_3) = \frac{T(-t_0)}{2t_0};$$

lecz

$$T(-t_0) = t_0^4 + 6p_2 t_0^2 + 4p_3 t_0 + p_4 = -8p_3 t_0,$$

a zatem:

$$(t_0 + t_1)(t_0 + t_2)(t_0 + t_3) = -4p_3 = -4y_0.$$

Podstawivszy po stronie lewej zamiast każdego czynnika odpowiednie wyrażenie z równania (3), znajdziemy:

$$\varepsilon \sqrt{x_0 - c_1} \cdot \varepsilon' \sqrt{x_0 - c_2} \cdot \varepsilon'' \sqrt{x_0 - c_3} = -\frac{1}{2} y_0.$$

Związek ten właśnie pokazuje, jak mając wartości dwóch pierwiastków, znaleźć wartość trzeciego przy pomocy działań wymiernych; odtąd więc tylko dwa pierwiastki pozostają nieokreślone co do znaku.

Dodajmy teraz do siebie odpowiednimi stronami trzy równania, zawarte w (3), i zważmy, że $t_0 + t_1 + t_2 + t_3$ jest zerem, otrzymujemy

$$t_0 = \varepsilon \sqrt{x_0 - c_1} + \varepsilon' \sqrt{x_0 - c_2} + \varepsilon'' \sqrt{x_0 - c_3}.$$

Podobnym sposobem, z równań, zawartych w układach (3) i (4), możemy otrzymać wzory na pozostałe pierwiastki, mianowicie:

$$t_1 = \varepsilon \sqrt{x_0 - c_4} - \varepsilon' \sqrt{x_0 - c_2} - \varepsilon'' \sqrt{x_0 - c_3},$$

$$t_2 = -\varepsilon \sqrt{x_0 - c_1} + \varepsilon' \sqrt{x_0 - c_2} - \varepsilon'' \sqrt{x_0 - c_3},$$

$$t_3 = -\varepsilon \sqrt{x_0 - c_1} - \varepsilon' \sqrt{x_0 - c_2} + \varepsilon'' \sqrt{x_0 - c_3}.$$

Rzut oka na cztery otrzymane tu wzory doprowadza nas do wniosku, że wszystkie pierwiastki równania (1) zawarte są w jednym wzorze ogólnym

$$(5) \quad t = \sqrt{x_0 - c_1} + \sqrt{x_0 - c_2} + \sqrt{x_0 - c_3},$$

w którym dwa pierwiastki mogą przyjmować znaki dowolne, a wartość trzeciego pierwiastka określa się z warunku

$$(6) \quad \sqrt{x_0 - c_1} \sqrt{x_0 - c_2} \sqrt{x_0 - c_3} = -\frac{1}{2} y_0.$$

Jeśli teraz przejdziemy do przypadku ogólnego, w którym współczynnik p_1 nie jest równy zeru, to oczywiście w takim razie mieć będziemy zamiast (5) i (6) wzór następujący:

$$(7) \quad \begin{cases} t = -p_1 + \sqrt{x_0 - c_1} + \sqrt{x_0 - c_2} + \sqrt{x_0 - c_3} \\ \sqrt{x_0 - c_1} \sqrt{x_0 - c_2} \sqrt{x_0 - c_3} = -\frac{1}{2} y_0. \end{cases}$$

§ 22. Rozstrząsanie przypadków szczególnych.

Dajmy jakiegokolwiek równanie rzeczywiste 4-go stopnia

$$t^4 + 4p_1 t^3 + 6p_2 t^2 + 4p_3 t + p_4 = 0,$$

i nazwawszy jego wyróżnik przez Δ , rozpatrzmy oddzielnie trzy przypadki:

$$\Delta < 0 \text{ i } x_0 > \frac{1}{2} \sqrt{\frac{g_2}{3}}; \Delta > 0 \text{ i } x_0 < \frac{1}{2} \sqrt{\frac{g_2}{3}}; \Delta < 0.$$

1. $\Delta > 0$, $2x_0 > \sqrt{\frac{g_2}{3}}$. Trzy pierwiastki c_1, c_2, c_3 są rzeczywiste; możemy założyć, że $c_1 > c_2 > c_3$. W takim razie, na mocy twierdzenia Rollego, mamy:

$$c_2 < \frac{1}{2} \sqrt{\frac{g_2}{3}} < c_1,$$

a zatem

$$x_0 > c_1,$$

gdyż y_0 jest ilością rzeczywistą. W tym przypadku biegun znajduje się na nieskończonej gałęzi, a wzory na pierwiastki t przyjmują postać następującą:

$$t_0 = -\varepsilon \sqrt{x_0 - c_1} - \sqrt{x_0 - c_2} - \sqrt{x_0 - c_3} - p_1,$$

$$t_1 = \varepsilon \sqrt{x_0 - c_1} + \sqrt{x_0 - c_2} - \sqrt{x_0 - c_3} - p_1,$$

$$t_2 = \varepsilon \sqrt{x_0 - c_1} - \sqrt{x_0 - c_2} + \sqrt{x_0 - c_3} - p_1,$$

$$t_3 = -\varepsilon \sqrt{x_0 - c_1} + \sqrt{x_0 - c_2} + \sqrt{x_0 - c_3} - p_1,$$

przyczem każdy z pierwiastków $\sqrt{x_0 - c_i}$ rozumieć należy w znaczeniu arytmetycznym, ε zaś oznacza ∓ 1 , mianowicie:

$$\text{jeśli } y_0 > 0, \text{ to } \varepsilon = +1,$$

$$\text{jeśli } y_0 < 0, \text{ to } \varepsilon = -1.$$

I tak, widzimy, że w rozpatrywanym przypadku wszystkie cztery pierwiastki są rzeczywiste; mamy nadto:

$$t_3 > t_2 > t_1 > t_0.$$

co widać bezpośrednio z wzorów powyższych. Znak każdego z pierwiastków t_0, t_1, \dots w każdym szczególnym przypadku określa się przy pomocy twierdzenia Descartes'a.

2. $\Delta > 0, 2x_0 < \sqrt{\frac{g_2}{3}}$. Biegun (x_0, y_0) znajduje się na owalu.

Wszystkie cztery pierwiastki t są urojone i wyznaczają się za pomocą wzorów następujących:

$$t_0 = -p_1 + \sqrt{x_0 - e_3} + (\sqrt{e_1 - x_0} + \varepsilon \sqrt{e_2 - x_0}) i,$$

$$t_1 = -p_1 + \sqrt{x_0 - e_3} - (\sqrt{e_1 - x_0} + \varepsilon \sqrt{e_2 - x_0}) i,$$

$$t_2 = -p_1 - \sqrt{x_0 - e_3} + (\sqrt{e_1 - x_0} - \varepsilon \sqrt{e_2 - x_0}) i,$$

$$t_3 = -p_1 - \sqrt{x_0 - e_3} - (\sqrt{e_1 - x_0} - \varepsilon \sqrt{e_2 - x_0}) i.$$

Przytem rozumie się, że znowu przypuszczamy, iż $e_1 > e_2 > e_3$.

Każdy z pierwiastków $\sqrt{x_0 - e_3}, \sqrt{e_1 - x_0}, \sqrt{e_2 - x_0}$ rozumieć należy w znaczeniu arytmetycznym. Ilości t_0 i t_1 stanowią jedną parę pierwiastków sprzężonych, a t_2 i t_3 drugą; ε oznacza $+1$ albo -1 stosownie do tego, czy $y_0 > 0$ lub $y_0 < 0$.

3. $\Delta < 0$. Ilości e_1, e_2 są urojone i wzajemnie sprzężone. Uczyniwszy przeto:

$$e_1 = a - \beta i, \quad e_2 = a + \beta i,$$

przyczem zakładamy $\beta > 0$, mamy:

$$e_3 = -2a, \quad x_0 > e_3,$$

$$t = -p_1 + \sqrt{x_0 - e_3} + \sqrt{x_0 - a + \beta i} + \sqrt{x_0 - a - \beta i},$$

$$\sqrt{x_0 - e_3} \sqrt{x_0 - a + \beta i} \sqrt{x_0 - a - \beta i} = -\frac{1}{2} y_0.$$

Uczynmy następnie:

$$\sqrt{x_0 - a + \beta i} = a + bi; \quad \sqrt{x_0 - a - \beta i} = a - bi$$

stąd, ponieważ $\beta > 0$, wynika $ab > 0$: a więc ilości a i b są jednakowego znaku; co się zaś tyczy znaku ilości a , wybór tego jest dowolny.

Powyższy wzór na t przedstawia się teraz tak:

$$t = \varepsilon \sqrt{x_0 - e_3} + \varepsilon'(a + bi) + \varepsilon''(a - bi) - p_1,$$

gdzie znak $\sqrt{x_0 - e_3}$ wyraża pierwiastek arytmetyczny, a każda ilość $\varepsilon, \varepsilon', \varepsilon''$ oznacza ± 1 : przytem mamy jeszcze warunek

$$\varepsilon \varepsilon' \varepsilon'' y_0 < 0.$$

Z liczby czterech możliwych kombinacji na ε' i ε'' są dwie, mianowicie

$$\varepsilon' = \varepsilon'' = +1 \quad \text{i} \quad \varepsilon' = \varepsilon'' = -1,$$

które dają dwa pierwiastki rzeczywiste:

$$t_0 = \varepsilon \sqrt{x_0 - e_3} + 2a - p_1,$$

$$t_1 = \varepsilon \sqrt{x_0 - e_3} - 2a - p_1,$$

przyczem znak ilości ε jest przeciwny znakowi ilości y_0 ; drugie dwie kombinacje:

$$\varepsilon' = 1, \quad \varepsilon'' = -1 \quad \text{i} \quad \varepsilon' = -1, \quad \varepsilon'' = +1.$$

dają parę pierwiastków sprzężonych urojonych:

$$t_2 = \varepsilon \sqrt{x_0 - e_3} - p_1 + 2bi,$$

$$t_3 = \varepsilon \sqrt{x_0 - e_3} - p_1 - 2bi,$$

przyczem znak ilości ε jest ten sam co i ilości y_0 .