

## Rozdział VI

**Funkcje  $n$ -wymiarowo niemalejące**
**§ 1. Treść rozdziału**

Pojęcie, które wprowadzamy w tym rozdziale, nie odgrywa dużej roli poza teorią prawdopodobieństwa, a nawet w obrębie tej ostatniej nie wydaje się być należycie doceniane. W ogólnej teorii prawdopodobieństwa jest jednak nieodzowne.

W paragrafie 2 omawiamy operacje cząstkowego różnicowania, w paragrafie 3 zaś badamy stosunek tej operacji do operacji różniczkowania cząstkowego. Za pomocą operacji cząstkowego różnicowania określamy w paragrafie 4 pojęcie funkcji  $n$ -wymiarowo niemalejącej, po czym w paragrafie 5 badamy stosunek tego pojęcia do pojęcia funkcji niemalejącej; zasadniczym wynikiem jest tu twierdzenie 2. W paragrafie 6 dowodzimy, że ciągłościowa granica ciągu funkcji niemalejących i  $n$ -wymiarowo niemalejących jest  $n$ -wymiarowo niemalejąca.

**§ 2. Operatory różnicowe**

Pojęcie operatora różnicowego funkcji wielu zmiennych, które wprowadzimy w tym paragrafie, jest uogólnieniem znanego z elementarnej analizy pojęcia przyrostu funkcji w danym przedziale. Jak wiadomo, jeżeli  $f$  jest funkcją jednej zmiennej,  $x_1$  i  $h > 0$  zaś są liczbami rzeczywistymi, to przyrostem  $\Delta f$  funkcji  $f$  w przedziale  $E[x_1 \leq x \leq x_1 + h]$  nazywamy różnicę  $f(x_1 + h) - f(x_1)$ . Liczbę  $h$  nazywamy wtedy przyrostem zmiennej  $x$  i oznaczamy często przez  $\Delta x$ . Zauważmy, że przyrost funkcji w danym przedziale zależy od krańców tego przedziału, a więc od  $x_1$  i  $h$ . Traktując te wielkości jako zmienne i pisząc  $\Delta f = \Delta^h f(x_1) = f(x_1 + h) - f(x_1)$  widzimy, że przyrost funkcji można uważać za nową funkcję dwóch zmiennych, z których jedna, a mianowicie  $h$ , jest dodatnia. Uogólnienie, któ-

remu poddamy pojęcie przyrostu funkcji, idzie w dwóch kierunkach: po pierwsze nie uwzględniamy założenia dodatniości przyrostu zmiennej, po drugie określamy je przez indukcję również dla funkcji wielu zmiennych.

Będziemy mówili w tym rozdziale o funkcjach  $f$  określonych w całej przestrzeni  $R_n$  (a więc o funkcjach  $n$  zmiennych), przy czym ze względu na specyficzny charakter zagadnienia wygodnie będzie niekiedy zaniechać używanych dotychczas skrótów i pisać  $f(x_1, x_2, \dots, x_n)$  zamiast  $f((x_i))$ .

OKREŚLENIE 1. Niech  $f(x_1, x_2, \dots, x_n)$  będzie funkcją  $n$  zmiennych. Dla każdego układu  $i_1, i_2, \dots, i_k$   $k$  spośród  $n$  pierwszych liczb naturalnych, każdego ciągu  $h_{i_1}, h_{i_2}, \dots, h_{i_k}$  liczb (przyrostów) i każdego punktu  $(t_i) = (t_1, t_2, \dots, t_n)$  przestrzeni  $R_n$  określamy różnicę  $\Delta_{i_1, i_2, \dots, i_k}^{h_{i_1}, h_{i_2}, \dots, h_{i_k}} f(t_1, t_2, \dots, t_n)$  funkcji  $f$  w punkcie  $(t_i)$  dla przyrostów  $h_{i_1}, h_{i_2}, \dots, h_{i_k}$  zmiennych  $x_{i_1}, x_{i_2}, \dots, x_{i_k}$  przez wzory

$$(2.1) \quad \Delta_{i_k}^{h_{i_k}} f(t_1, t_2, \dots, t_{i_k}, \dots, t_n) = \\ = f(t_1, t_2, \dots, t_{i_k} + h_{i_k}, \dots, t_n) - f(t_1, t_2, \dots, t_{i_k}, \dots, t_n),$$

jeżeli  $k = 1$ ,

$$(2.2) \quad \Delta_{i_1, i_2, \dots, i_{k-1}, i_k}^{h_{i_1}, h_{i_2}, \dots, h_{i_{k-1}}, h_{i_k}} f(t_1, t_2, \dots, t_n) = \Delta_{i_k}^{h_{i_k}} \left[ \Delta_{i_1, i_2, \dots, i_{k-1}}^{h_{i_1}, h_{i_2}, \dots, h_{i_{k-1}}} f(t_1, t_2, \dots, t_n) \right],$$

jeżeli  $k > 1$ .

Symbol  $\Delta_{i_1, i_2, \dots, i_k}^{h_{i_1}, h_{i_2}, \dots, h_{i_k}}$  nazywamy operatorem różnicowym mieszanej rzędu  $k$ .

Zauważmy, że jeżeli punkt, w którym dokonujemy różnicowania, i przyrosty będziemy traktowali jako zmienne, to

$$\Delta_{i_1, i_2, \dots, i_k}^{h_{i_1}, h_{i_2}, \dots, h_{i_k}} f(x_1, x_2, \dots, x_n)$$

będzie funkcją  $n + k$  zmiennych.

Udowodnimy kilka własności operatorów różnicowych:

$$(2.3) \quad \Delta_{i_1, i_2, \dots, i_k}^{h_{i_1}, h_{i_2}, \dots, h_{i_k}} f(t_1, t_2, \dots, t_n) = \Delta_{i_k}^{h_{i_k}} \Delta_{i_{k-1}}^{h_{i_{k-1}}} \dots \Delta_{i_1}^{h_{i_1}} f(t_1, t_2, \dots, t_n).$$

Wynika to wprost z określenia 1.

$$(2.4) \quad \Delta_{i_1}^{h_{i_1}} \Delta_{i_2}^{h_{i_2}} f(t_1, t_2, \dots, t_n) = \Delta_{i_2}^{h_{i_2}} \Delta_{i_1}^{h_{i_1}} f(t_1, t_2, \dots, t_n), \quad i_1 \neq i_2,$$

to znaczy różne operatory rzędu 1 są przemienne. Przy założeniu, że  $i_1 < i_2$  mamy bowiem

$$\begin{aligned}
 (2.5) \quad & \Delta_{i_1}^{h_{i_1}} \Delta_{i_2}^{h_{i_2}} f(t_1, t_2, \dots, t_{i_1}, \dots, t_{i_2}, \dots, t_n) = \\
 & = \Delta_{i_1}^{h_{i_1}} [f(t_1, t_2, \dots, t_{i_1}, \dots, t_{i_2} + h_{i_2}, \dots, t_n) - f(t_1, t_2, \dots, t_{i_1}, \dots, t_{i_2}, \dots, t_n)] = \\
 & = f(t_1, t_2, \dots, t_{i_1} + h_{i_1}, \dots, t_{i_2} + h_{i_2}, \dots, t_n) - f(t_1, t_2, \dots, t_{i_1} + h_{i_1}, \dots, t_{i_2}, \dots, t_n) - \\
 & \quad - f(t_1, t_2, \dots, t_{i_1}, \dots, t_{i_2} + h_{i_2}, \dots, t_n) + f(t_1, t_2, \dots, t_{i_1}, \dots, t_{i_2}, \dots, t_n) = \\
 & = \Delta_{i_1}^{h_{i_1}} f(t_1, t_2, \dots, t_{i_1}, \dots, t_{i_2} + h_{i_2}, \dots, t_n) - \Delta_{i_1}^{h_{i_1}} f(t_1, t_2, \dots, t_{i_1}, \dots, t_{i_2}, \dots, t_n) = \\
 & = \Delta_{i_2}^{h_{i_2}} \Delta_{i_1}^{h_{i_1}} f(t_1, t_2, \dots, t_{i_1}, \dots, t_{i_2}, \dots, t_n),
 \end{aligned}$$

co należało okazać.

Z warunków (2.3) i (2.4) za pomocą łatwego rozumowania indukcyjnego otrzymujemy, że

(2.6) Jeżeli  $j_1, j_2, \dots, j_k$  jest jakąkolwiek permutacją wskaźników  $i_1, i_2, \dots, i_k$ ,  $k \leq n$ , to

$$\Delta_{i_1, i_2, \dots, i_k}^{h_{i_1}, h_{i_2}, \dots, h_{i_k}} f(t_1, t_2, \dots, t_n) = \Delta_{j_1, j_2, \dots, j_k}^{h_{j_1}, h_{j_2}, \dots, h_{j_k}} f(t_1, t_2, \dots, t_n).$$

Z twierdzenia (2.6) wynika, że możemy ograniczyć się do rozpatrywania operatorów różnicowych mieszanych, dla których  $i_1 < i_2 < \dots < i_k$ . Operatory takie nazywamy krótko *operatorami różnicowymi* (opuszczając słowo *mieszane*). Istnieje oczywiście  $\binom{n}{k} = \frac{n!}{k!(n-k)!}$  operatorów różnicowych rzędu  $k$ , w szczególności jeden operator rzędu  $n$ :  $\Delta_{1, 2, \dots, n}^{h_1, h_2, \dots, h_n}$ .

Wzory indukcyjne (2.1) i (2.2) dają się oczywiście rozwiązać. Zakładając, że  $i_1 < i_2 < \dots < i_k$  i oznaczając przez  $O^{(r)}(i_1, i_2, \dots, i_k)$  klasę kombinacji po  $r$  spośród  $k$  wskaźników  $i_1, i_2, \dots, i_k$ ,  $r = 1, 2, \dots, k$ , a przez  $f_{h_{j_1}, h_{j_2}, \dots, h_{j_r}}(x_1, x_2, \dots, x_{j_1}, \dots, x_{j_2}, \dots, x_{j_r}, \dots, x_n)$  funkcję

$$f(x_1, x_2, \dots, x_{j_1} + h_{j_1}, \dots, x_{j_r} + h_{j_r}, \dots, x_n),$$

otrzymujemy przez łatwą indukcję, którą pozostawiamy czytelnikowi,

$$\begin{aligned}
 (2.7) \quad & \Delta_{i_1, i_2, \dots, i_k}^{h_{i_1}, h_{i_2}, \dots, h_{i_k}} f(t_1, t_2, \dots, t_n) = (-1)^k f(t_1, t_2, \dots, t_k) + \\
 & + \sum_{r=1}^k (-1)^{r+k} \sum_{(j_1, j_2, \dots, j_r) \in C_k^{(r)}(i_1, i_2, \dots, i_k)} f_{h_{j_1}, h_{j_2}, \dots, h_{j_r}}(t_1, t_2, \dots, t_k).
 \end{aligned}$$

W szczególności dla wskaźników  $1, 2, \dots, k$ , przyjmując oznaczenia  $O^{(r)}(1, 2, \dots, k) = C_k^{(r)}$ , mamy

$$\begin{aligned}
 (2.8) \quad & \Delta_{1, 2, \dots, k}^{h_1, h_2, \dots, h_k} f(t_1, t_2, \dots, t_n) = \\
 & = (-1)^k f(t_1, t_2, \dots, t_n) + \sum_{r=1}^k (-1)^{r+k} \sum_{(j_1, j_2, \dots, j_r) \in C_k^{(r)}} f_{h_{j_1}, h_{j_2}, \dots, h_{j_r}}(t_1, t_2, \dots, t_n),
 \end{aligned}$$

a dla  $k = n$

$$\begin{aligned}
 (2.9) \quad & \Delta_{1, 2, \dots, n}^{h_1, h_2, \dots, h_n} f(t_1, t_2, \dots, t_n) = \\
 & = (-1)^n f(t_1, t_2, \dots, t_n) + \sum_{r=1}^n (-1)^{r+n} \sum_{(j_1, j_2, \dots, j_r) \in C_n^{(r)}} f_{h_{j_1}, h_{j_2}, \dots, h_{j_r}}(t_1, t_2, \dots, t_n).
 \end{aligned}$$

Ze wzorów (2.7) wynikają natychmiast dwie ważne własności (2.10) i (2.11) operatorów różnicowych

$$\begin{aligned}
 (2.10) \quad & \Delta_{i_1, i_2, \dots, i_k}^{h_{i_1}, h_{i_2}, \dots, h_{i_k}} [f(t_1, t_2, \dots, t_n) + g(t_1, t_2, \dots, t_n)] = \\
 & = \Delta_{i_1, i_2, \dots, i_k}^{h_{i_1}, h_{i_2}, \dots, h_{i_k}} f(t_1, t_2, \dots, t_n) + \Delta_{i_1, i_2, \dots, i_k}^{h_{i_1}, h_{i_2}, \dots, h_{i_k}} g(t_1, t_2, \dots, t_n).
 \end{aligned}$$

Własność (2.10) wynika z faktu, że prawa strona wzoru (2.7) zależy liniowo od  $f$ .

(2.11) Jeżeli  $f$  jest lewostronnie ciągłą funkcją  $n$  zmiennych, to funkcja  $\Delta_{i_1, i_2, \dots, i_k}^{h_{i_1}, h_{i_2}, \dots, h_{i_k}} f(x_1, x_2, \dots, x_n)$  jest też lewostronnie ciągłą funkcją  $n+k$  zmiennych.

Podamy z kolei wzór, który znajdzie ważne zastosowanie w dalszym ciągu naszych rozważań (w § 2 rozdziału VIII, przy określaniu miary za pomocą funkcji  $n$ -wymiarowo niemalejących). Wzór ten pozwala rozwijać operator różnicowy na sumę dwóch operatorów w przypadku, gdy jeden z przyrostów jest sumą dwóch składników:

$$\begin{aligned}
 (2.12) \quad & \Delta_{1, 2, \dots, k, \dots, n}^{h_1, h_2, \dots, h_k + h'_k, \dots, h_n} f(t_1, t_2, \dots, t_k, \dots, t_n) = \\
 & = \Delta_{1, 2, \dots, k, \dots, n}^{h_1, h_2, \dots, h_k, \dots, h_n} f(t_1, t_2, \dots, t_k, \dots, t_n) + \\
 & \quad + \Delta_{1, 2, \dots, k}^{h_1, h_2, \dots, h'_k, \dots, h_n} f(t_1, t_2, \dots, t_k + h_k, \dots, t_n).
 \end{aligned}$$

Dowód, którego szczegóły pozostawiamy czytelnikowi, uzyskujemy natychmiast, jeżeli zauważymy, że

$$(2.13) \quad \begin{aligned} & \Delta_k^{h_k+h'_k} f(t_1, t_2, \dots, t_k, \dots, t_n) = \\ & = f(t_1, t_2, \dots, t_k + h_k + h'_k, \dots, t_n) - f(t_1, t_2, \dots, t_k, \dots, t_n) = \\ & = f(t_1, t_2, \dots, t_k + h_k + h'_k, \dots, t_n) - f(t_1, t_2, \dots, t_k, \dots, t_n) + \\ & \quad + f(t_1, t_2, \dots, t_k + h_k, \dots, t_n) - f(t_1, t_2, \dots, t_k + h_k, \dots, t_n) = \\ & = \Delta_k^{h_k} f(t_1, t_2, \dots, t_k, \dots, t_n) + \Delta_k^{h'_k} f(t_1, t_2, \dots, t_k + h_k, \dots, t_n). \end{aligned}$$

Jako ostatnią z elementarnych własności operatorów różnicowych podamy jeszcze następującą:

(2.14) Jeżeli jeden z przyrostów  $h_{i_1}, h_{i_2}, \dots, h_{i_k}$  jest równy 0, to

$$\Delta_{1,2,\dots,k}^{h_{i_1}, h_{i_2}, \dots, h_{i_k}} f(t_1, t_2, \dots, t_k, \dots, t_n) = 0.$$

Wynika to ze wzoru (2.12).

### § 3. Operatory różnicowe i różniczkowanie cząstkowe

Podamy teraz kilka związków między operatorami różnicowymi a operatorami różniczkowymi. Wprost z definicji pochodnej cząstkowej wynika, że

$$(3.1) \quad \frac{\partial f}{\partial x_i} = \lim_{h_i \rightarrow 0} \frac{\Delta_i^{h_i} f(x_1, x_2, \dots, x_n)}{h_i} \quad (i = 1, 2, \dots, n),$$

a ponieważ

$$(3.2) \quad \frac{\partial^{k+1} f}{\partial x_{i_1} \partial x_{i_2} \dots \partial x_{i_k} \partial x_{i_{k+1}}} = \frac{\partial^k}{\partial x_{i_1} \partial x_{i_2} \dots \partial x_{i_k}} \left( \frac{\partial f}{\partial x_{i_{k+1}}} \right) \quad (k = 1, 2, \dots, n-1),$$

więc przez indukcję otrzymujemy

$$(3.3) \quad \frac{\partial^k f}{\partial x_{i_1} \partial x_{i_2} \dots \partial x_{i_k}} = \lim_{h_{i_1} \rightarrow 0} \left[ \lim_{h_{i_2} \rightarrow 0} \left[ \dots \left[ \lim_{h_{i_k} \rightarrow 0} \frac{\Delta_{i_1, i_2, \dots, i_k}^{h_{i_1}, h_{i_2}, \dots, h_{i_k}} f(x_1, x_2, \dots, x_n)}{h_{i_1} h_{i_2} \dots h_{i_k}} \right] \dots \right] \right].$$

Udowodnimy teraz wzór, który w elementarnej analizie podawany jest zazwyczaj tylko dla funkcji dwóch zmiennych.

**LEMAT 1.** Jeżeli funkcja  $n$  zmiennych  $f$  ma pochodną mieszana  $\frac{\partial^n f}{\partial x_1 \partial x_2 \dots \partial x_n}$ , to dla wszelkich  $(t_i), (h_i) \in R_n$  zachodzi wzór

$$(3.4) \quad \frac{\Delta_{1,2,\dots,n}^{h_1, h_2, \dots, h_n} f(t_1, t_2, \dots, t_n)}{h_1 h_2 \dots h_n} = \left[ \frac{\partial^n f}{\partial x_1 \partial x_2 \dots \partial x_n} \right]^{(t_i + \vartheta_i h_i)}$$

gdzie  $\vartheta_i$  są pewnymi liczbami spełniającymi nierówności  $0 < \vartheta_i < 1$ , a pochodna mieszana po prawej stronie równości wzięta jest w punkcie  $(t_i + \vartheta_i h_i)$ .

Dowód przeprowadzamy indukcyjnie. Dla  $n=1$  lemat 1 redukuje się do twierdzenia o przyrostach skończonych (tak zwanego twierdzenia o wartości średniej), znanego z elementarnej analizy. Załóżmy, że lemat zachodzi dla każdej funkcji  $k$  zmiennych, gdzie  $0 < k < n$ , i niech  $f(x_1, x_2, \dots, x_n)$  będzie funkcją  $n$  zmiennych spełniającą założenia lematu. Ustalając wartość  $n$ -tej zmiennej, to znaczy podstawiając konkretną wartość  $y_n$  w miejsce zmiennej  $x_n$ , otrzymujemy funkcję  $f_{y_n}(x_1, x_2, \dots, x_{n-1}) = f(x_1, x_2, \dots, x_{n-1}, y_n)$   $n-1$  zmiennych spełniającą założenia lematu. Na mocy założenia indukcyjnego istnieją takie liczby  $\vartheta_i$  spełniające nierówności  $0 < \vartheta_i < 1$ ,  $i = 1, 2, \dots, n-1$ , dla których

$$(3.5) \quad \frac{\Delta_{1,2,\dots,n-1}^{h_1, h_2, \dots, h_{n-1}} f_{y_n}(t_1, t_2, \dots, t_{n-1})}{h_1 h_2 \dots h_{n-1}} = \left[ \frac{\partial f_{y_n}}{\partial x_1 \partial x_2 \dots \partial x_{n-1}} \right]^{(t_1 + \vartheta_1 h_1, t_2 + \vartheta_2 h_2, \dots, t_{n-1} + \vartheta_{n-1} h_{n-1})}$$

Wartość pochodnej  $\frac{\partial f_{y_n}}{\partial x_1 \partial x_2 \dots \partial x_{n-1}}$  w punkcie

$$(t_1 + \vartheta_1 h_1, t_2 + \vartheta_2 h_2, \dots, t_{n-1} + \vartheta_{n-1} h_{n-1})$$

zależy jednak od wartości  $y_n$ , którą ustaliliśmy, możemy więc przemianowując  $y_n$  na  $x_n$  napisać

$$(3.6) \quad \begin{aligned} g(x_n) &= \left[ \frac{\partial f_{x_n}}{\partial x_1 \partial x_2 \dots \partial x_{n-1}} \right]^{(t_1 + \vartheta_1 h_1, t_2 + \vartheta_2 h_2, \dots, t_{n-1} + \vartheta_{n-1} h_{n-1})} = \\ &= \left[ \frac{\partial f}{\partial x_1 \partial x_2 \dots \partial x_{n-1}} \right]^{(t_1 + \vartheta_1 h_1, t_2 + \vartheta_2 h_2, \dots, t_{n-1} + \vartheta_{n-1} h_{n-1}, x_n)} = \\ &= \frac{\Delta_{1,2,\dots,n-1}^{h_1, h_2, \dots, h_{n-1}} f_{x_n}(t_1, t_2, \dots, t_{n-1})}{h_1 h_2 \dots h_{n-1}} = \\ &= \frac{\Delta_{1,2,\dots,n-1}^{h_1, h_2, \dots, h_{n-1}} f(t_1, t_2, \dots, t_{n-1}, x_n)}{h_1 h_2 \dots h_{n-1}}, \end{aligned}$$

przy czym równość (3.6) zachodzi dla każdej wartości  $x_n$  i funkcja  $g$  ma pochodną w każdym punkcie. Stosując do funkcji  $g$  twierdzenie o przyrostach skończonych, otrzymujemy

$$(3.7) \quad \frac{\Delta_n^{h_n} g(t_n)}{h_n} = \left[ \frac{dg_n}{dx_n} \right]^{t_n + \vartheta_n h_n}$$

skąd, korzystając z (3.6), (2.10), (2.3), (2.6) i własności pochodnych,

$$(3.8) \quad \begin{aligned} & \frac{\Delta_n^{h_1, h_2, \dots, h_{n-1}} f(t_1, t_2, \dots, t_{n-1}, t_n)}{h_1 h_2 \dots h_{n-1}} \\ &= \frac{\Delta_{1, 2, \dots, n-1, n}^{h_1, h_2, \dots, h_{n-1}, h_n} f(t_1, t_2, \dots, t_{n-1}, t_n)}{h_1 h_2 \dots h_{n-1} h_n} \\ &= \left[ \frac{d}{dx_n} \left[ \frac{\partial f}{\partial x_1 \partial x_2 \dots \partial x_{n-1}} \right]^{(t_1 + \vartheta_1 h_1, t_2 + \vartheta_2 h_2, \dots, t_{n-1} + \vartheta_{n-1} h_{n-1})} \right]^{t_n + \vartheta_n h_n} \\ &= \left[ \frac{\partial f}{\partial x_1 \partial x_2 \dots \partial x_{n-1} \partial x_n} \right]^{(t_i + \vartheta_i h_i)} \end{aligned}$$

co należało okazać.

#### § 4. Funkcje $n$ -wymiarowo niemające

**OKREŚLENIE 2.** Funkcję  $f$ , określoną w całej przestrzeni  $R_n$ , nazywamy  $n$ -wymiarowo niemającą, jeśli dla każdego punktu  $(t_i) \in R_n$  i dla każdego układu nieujemnych przyrostów  $h_1, \dots, h_n$  zachodzi nierówność

$$(4.1) \quad \Delta_{1, 2, \dots, n}^{h_1, h_2, \dots, h_n} f(t_1, t_2, \dots, t_n) \geq 0.$$

Dla funkcji jednej zmiennej warunek (4.1) można zapisać w postaci

$$(4.2) \quad f(t+h) - f(t) \geq 0,$$

a więc pojęcie funkcji 1-wymiarowo niemającej pokrywa się z pojęciem funkcji niemającej jednej zmiennej w sensie określenia 1 z rozdziału V (str. 175). Zobaczymy jednak dalej, że już dla  $n \geq 2$  pojęcia te różnią się zasadniczo. Dla funkcji mających pochodne cząstkowe w całej przestrzeni warunek (4.1) daje się zastąpić przez warunek dogodniejszy. Zachodzi mianowicie

**TWIERDZENIE 1.** Na to, aby funkcja  $f$  zależna od  $n$  zmiennych, mająca w każdym punkcie przestrzeni  $R_n$  pochodną cząstkową  $\frac{\partial f}{\partial x_1 \partial x_2 \dots \partial x_n}$ , była  $n$ -wymiarowo niemającą, potrzeba i wystarcza, aby w całej przestrzeni  $R_n$  zachodziła nierówność

$$(4.3) \quad \frac{\partial^n f}{\partial x_1 \partial x_2 \dots \partial x_n} \geq 0.$$

Dowód. Jeżeli w pewnym punkcie  $(t_i)$  jest  $\frac{\partial^n f}{\partial x_1 \partial x_2 \dots \partial x_n} < 0$ , to z uwagi na związek (3.3) dla przyrostów  $h_1, h_2, \dots, h_n$  o dostatecznie małych wartościach bezwzględnych będą spełnione nierówności

$$\frac{\Delta_{1, 2, \dots, n}^{h_1, h_2, \dots, h_n} f(t_1, t_2, \dots, t_n)}{h_1 h_2 \dots h_n} < 0.$$

Zatem dla dostatecznie małych przyrostów dodatnich

$$\Delta_{1, 2, \dots, n}^{h_1, h_2, \dots, h_n} f(t_1, t_2, \dots, t_n) < 0,$$

z czego widzimy, że warunek (4.3) jest warunkiem koniecznym, aby funkcja  $f$  była  $n$ -wymiarowo niemającą.

Jeżeli natomiast w pewnym punkcie  $(t_i)$  przy dodatnich przyrostach mamy  $\Delta_{1, 2, \dots, n}^{h_1, h_2, \dots, h_n} f(t_1, t_2, \dots, t_n) < 0$ , to na mocy lematu 1 udowodnionego w poprzednim paragrafie mamy dla pewnego układu liczb  $\vartheta_1, \vartheta_2, \dots, \vartheta_n$  leżących między 0 a 1

$$(4.4) \quad \left[ \frac{\partial f}{\partial x_1 \partial x_2 \dots \partial x_n} \right]^{(t_i + \vartheta_i h_i)} = \frac{\Delta_{1, 2, \dots, n}^{h_1, h_2, \dots, h_n} f(t_1, t_2, \dots, t_n)}{h_1 h_2 \dots h_n} < 0,$$

z czego widzimy, że warunek (4.3) nie zachodzi, jest on zatem warunkiem dostatecznym i twierdzenie jest udowodnione.

#### § 5. Funkcje niemające a funkcje $n$ -wymiarowo niemające

Wprowadzone w poprzednim paragrafie pojęcie funkcji  $n$ -wymiarowo niemającej jest w stosunku do pojęcia funkcji niemającej pojęciem nowym, ale ani ogólniejszym, ani też bardziej szczegółowym. Innymi słowy: Dla każdego  $n \geq 2$  istnieją funkcje niemające, które nie są  $n$ -wymiarowo niemające, i odwrotnie.

Najłatwiej szukać odpowiednich przykładów wśród funkcji mających pochodną  $\frac{\partial^n f}{\partial x_1 \partial x_2 \dots \partial x_n}$ , a co za tym idzie, również pochodne

$\frac{\partial f}{\partial x_i}$ ,  $i=1,2,\dots,n$ . Warunkiem na to, aby funkcja  $f$  była niemalejąca, jest wówczas

$$(5.1) \quad \frac{\partial f}{\partial x_i} \geq 0 \quad (i=1,2,\dots,n),$$

warunkiem zaś, aby była  $n$ -wymiarowo niemalejąca, w myśl twierdzenia 1 jest

$$(5.2) \quad \frac{\partial^n f}{\partial x_1 \partial x_2 \dots \partial x_n} \geq 0.$$

Oba warunki muszą zachodzić w każdym punkcie przestrzeni  $R_n$ . Warunki te są od siebie niezależne. Podajemy dwa proste przykłady.

Przykład 1. Funkcja  $f(x_1, x_2) = (x_1 + x_2)^2$  jest 2-wymiarowo niemalejąca, ale nie jest niemalejąca, gdyż

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_2} = 2, \quad \frac{\partial f}{\partial x_1} = \frac{\partial f}{\partial x_2} = 2(x_1 + x_2).$$

Przykład 2. Funkcja  $f(x_1, x_2) = \arctg(x_1 + x_2)$  jest niemalejąca, ale nie jest 2-wymiarowo niemalejąca. Istotnie,

$$\frac{\partial f}{\partial x_1} = \frac{\partial f}{\partial x_2} = \frac{1}{1 + (x_1 + x_2)^2}, \quad \frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_2} = \frac{-2(x_1 + x_2)}{[1 + (x_1 + x_2)^2]^2}.$$

Sytuacja zmienia się jednak, jeżeli nałożymy na rozważane funkcje pewne dodatkowe warunki. Fakt ten jest dla nas szczególnie ważny, gdyż funkcje, z którymi spotykamy się w rachunku prawdopodobieństwa, zawsze spełniają te warunki. Zachodzi mianowicie następujące

**Twierdzenie 2.** Funkcja  $n$ -wymiarowo niemalejąca  $f$ , spełniająca dla dowolnych  $t_1, t_2, \dots, t_{i-1}, t_{i+1}, \dots, t_n$  przy każdym  $i=1,2,\dots,n$  warunek

$$(5.3) \quad \lim_{t_i \rightarrow -\infty} f(t_1, t_2, \dots, t_{i-1}, t_i, t_{i+1}, \dots, t_n) = 0,$$

jest niemalejąca.

Dowód. Niech  $f$  będzie funkcją  $n$ -wymiarowo niemalejącą i spełniającą warunek (5.3). Ze wzoru (2.8) wynika, że przy tym założeniu

$$(5.4) \quad \lim_{t_{k+1} \rightarrow -\infty} \Delta_{1,2,\dots,k}^{h_1, h_2, \dots, h_k} f(t_1, t_2, \dots, t_{k+1}, \dots, t_n) = 0,$$

ale ponieważ na podstawie (2.1) i (2.2) mamy tożsamościowo

$$(5.5) \quad \begin{aligned} & \Delta_{1,2,\dots,k,k+1}^{h_1, h_2, \dots, h_k, h_{k+1}} f(t_1, t_2, \dots, t_{k+1} - h_{k+1}, \dots, t_n) = \\ & = \Delta_{1,2,\dots,k}^{h_1, h_2, \dots, h_k} f(t_1, t_2, \dots, t_{k+1}, \dots, t_n) - \\ & \quad - \Delta_{1,2,\dots,k}^{h_1, h_2, \dots, h_k} f(t_1, t_2, \dots, t_{k+1} - h_{k+1}, \dots, t_n), \end{aligned}$$

więc na podstawie (5.4)

$$(5.6) \quad \begin{aligned} & \Delta_{1,2,\dots,k}^{h_1, h_2, \dots, h_k} f(t_1, t_2, \dots, t_{k+1}, \dots, t_n) = \\ & = \lim_{h_{k+1} \rightarrow -\infty} \Delta_{1,2,\dots,k,k+1}^{h_1, h_2, \dots, h_k, h_{k+1}} f(t_1, t_2, \dots, t_{k+1} - h_{k+1}, \dots, t_n). \end{aligned}$$

Stosując ten wzór  $(n-k)$ -krotnie otrzymujemy, że

$$(5.7) \quad \begin{aligned} & \Delta_{1,2,\dots,k}^{h_1, h_2, \dots, h_k} f(t_1, t_2, \dots, t_{k+1}, \dots, t_n) = \\ & = \lim_{h_{k+1} \rightarrow -\infty} \left[ \lim_{h_{k+2} \rightarrow -\infty} \left[ \dots \left[ \lim_{h_n \rightarrow -\infty} \Delta_{1,2,\dots,n}^{h_1, h_2, \dots, h_n} \times \right. \right. \right. \\ & \quad \left. \left. \left. \times f(t_1, t_2, \dots, t_k, t_{k+1} - h_{k+1}, \dots, t_n - h_n) \right] \dots \right] \right], \end{aligned}$$

co w przypadku  $k=1$  daje

$$(5.8) \quad \begin{aligned} & \Delta_1^{h_1} f(t_1, t_2, \dots, t_n) = \\ & = \lim_{h_2 \rightarrow -\infty} \left[ \lim_{h_3 \rightarrow -\infty} \left[ \dots \left[ \lim_{h_n \rightarrow -\infty} \Delta_{1,2,\dots,n}^{h_1, h_2, \dots, h_n} f(t_1, t_2 - h_2, \dots, t_n - h_n) \right] \dots \right] \right]. \end{aligned}$$

Ponieważ jednak na podstawie założenia funkcja  $f$  jest  $n$ -wymiarowo niemalejąca, więc prawa strona równości (5.8) jest dla  $h_1 > 0$  nieujemna, co daje

$$(5.9) \quad \Delta_1^{h_1} f(t_1, t_2, \dots, t_n) \geq 0, \quad h_1 > 0.$$

Wobec przemienności operatorów (por. twierdzenie (2.6)) porządek wskaźników w operatorze nie gra roli, a więc

$$(5.10) \quad \Delta_i^{h_i} f(t_1, t_2, \dots, t_n) \geq 0, \quad h_i > 0 \quad (i=1,2,\dots,n).$$

Nierówności te wykazują, że funkcja  $f$  jest niemalejąca, co należało okazać.



### § 6. Zbieżność ciągłościowa funkcji $n$ -wymiarowo niemalejących

**TWIERDZENIE 3.** Jeżeli  $\{f_m\}$  jest ciągiem funkcji niemalejących, lewostronnie ciągłych i  $n$ -wymiarowo niemalejących, zbieżnym ciągłościowo do niemalejącej i lewostronnie ciągłej funkcji  $f$ , to  $f$  jest funkcją  $n$ -wymiarowo niemalejącą.

Dowód. Niech  $(t_i)$  będzie dowolnym punktem przestrzeni  $R_n$ , a  $h_1, h_2, \dots, h_n$  niech będzie układem przyrostów dodatnich. Zwróćmy uwagę na  $2^a$  funkcji

$$(6.1) \quad f_{h_{j_1}, h_{j_2}, \dots, h_{j_r}}(x_1, x_2, \dots, x_n) = f(x_1, x_2, \dots, x_{j_1} + h_{j_1}, \dots, x_{j_r} + h_{j_r}, \dots, x_n),$$

$(j_1, j_2, \dots, j_r) \in C_n^{(r)}$ ,  $r=0, 1, \dots, n$  (por. oznaczenia przyjęte w § 2, str. 191). Wszystkie te funkcje są niemalejące, a więc zbiór punktów, w których są one wszystkie ciągłe, jest na mocy twierdzenia 5 z rozdziału V (§ 3, str. 182) gęsty w przestrzeni  $R_n$ . Istnieje zatem ciąg punktów  $\{t_i^{(l)}\}$  taki, że

$$(6.2) \quad (t_i^{(l)}) \rightarrow (t_i) \text{ przy } l \rightarrow \infty;$$

$$(6.3) \quad (t_i^{(l)}) < (t_i) \quad (l=1, 2, \dots);$$

(6.4) wszystkie funkcje (6.1) są ciągłe w każdym z punktów  $(t_i^{(l)})$ .

Z uwagi na (6.4) i założenia naszego twierdzenia mamy dla każdego  $(j_1, j_2, \dots, j_r) \in C_n^{(r)}$ ,  $r=0, 1, \dots, n$  oraz każdego  $l$

$$(6.5) \quad f(t_1^{(l)}, t_2^{(l)}, \dots, t_{j_1}^{(l)} + h_{j_1}, \dots, t_{j_r}^{(l)} + h_{j_r}, \dots, t_n^{(l)}) = \\ = \lim_{m \rightarrow \infty} f_m(t_1^{(l)}, t_2^{(l)}, \dots, t_{j_1}^{(l)} + h_{j_1}, \dots, t_{j_r}^{(l)} + h_{j_r}, \dots, t_n^{(l)}),$$

skąd, korzystając z liniowości prawej strony wzoru (2.9),

$$(6.6) \quad \Delta_{1,2,\dots,n}^{h_1, h_2, \dots, h_n} f(t_1^{(l)}, \dots, t_n^{(l)}) = \lim_{m \rightarrow \infty} \Delta_{1,2,\dots,n}^{h_1, h_2, \dots, h_n} f_m(t_1^{(l)}, \dots, t_n^{(l)}).$$

Na mocy założenia prawa strona równości (6.6) jest nieujemna, zatem także lewa strona jest nieujemna dla każdego  $l$ . Ponieważ jednak, na mocy (2.11),  $\Delta_{1,2,\dots,n}^{h_1, h_2, \dots, h_n} f(x_1, \dots, x_n)$  jest funkcją lewostronnie ciągłą, więc z (6.2) i (6.3) wynika, że

$$(6.7) \quad \lim_{l \rightarrow \infty} \Delta_{1,2,\dots,n}^{h_1, h_2, \dots, h_n} f(t_1^{(l)}, \dots, t_n^{(l)}) = \Delta_{1,2,\dots,n}^{h_1, h_2, \dots, h_n} f(t_1, \dots, t_n).$$

Wyrażenie pod znakiem granicy jest nieujemne dla każdego  $l$ , zatem granica jest nieujemna, czyli

$$(6.8) \quad \Delta_{1,2,\dots,n}^{h_1, h_2, \dots, h_n} f(t_1, \dots, t_n) \geq 0.$$

Ponieważ  $(t_i)$  jest dowolnym punktem przestrzeni  $R_n$ , więc istotnie funkcja  $f$  jest  $n$ -wymiarowo niemalejąca, co należało okazać.

W terminach topologii ogólnej twierdzenie 3 możemy wypowiedzieć następująco:

W przestrzeni funkcji niemalejących, lewostronnie ciągłych, z granicą ciągłościową zbiór funkcji  $n$ -wymiarowo niemalejących jest zbiorem zamkniętym.

### § 7. Przykłady i zadania

(7.1) Udowodnić następujące uogólnienie wzoru (2.12):

$$\begin{aligned} & \sum_{s=1}^{r_1} h_1^{(s)} \sum_{s=1}^{r_2} h_2^{(s)} \dots \sum_{s=1}^{r_k} h_k^{(s)} f(t_1, t_2, \dots, t_k, t_{k+1}, \dots, t_n) = \\ & = \sum_{s_1=1}^{r_1} \sum_{s_2=1}^{r_2} \dots \sum_{s_k=1}^{r_k} \Delta_{1,2,\dots,k}^{h_1^{(s_1)}, h_2^{(s_2)}, \dots, h_k^{(s_k)}} \times \\ & \quad \times f(t_1 + \sum_{s=1}^{s_1-1} h_1^{(s)}, t_2 + \sum_{s=1}^{s_2-1} h_2^{(s)}, \dots, t_k + \sum_{s=1}^{s_k-1} h_k^{(s)}, t_{k+1}, \dots, t_n). \end{aligned}$$

Uwaga. Jak się wydaje, najwygodniej jest prowadzić dowód wychodząc ze wzoru (2.13) i stosując indukcję względem  $r_1$  przy założeniu  $k=1$ , a następnie względem  $k$  przy dowolnych  $r_i$ .

(7.2) Udowodnić, że suma dwóch funkcji  $n$ -wymiarowo niemalejących jest funkcją  $n$ -wymiarowo niemalejącą.

(7.3) Posługując się przykładem 1 i 2 z paragrafu 5 podać dla każdego  $n$  przykład funkcji: 1°  $n$ -wymiarowo niemalejącej, lecz nie niemalejącej; 2° niemalejącej, lecz nie  $n$ -wymiarowo niemalejącej.

(7.4) Przyjmujemy  $f_a(x_1, x_2) = 0$  dla  $(x_1, x_2) \leq (x_1, ax_1)$  i  $f_a(x_1, x_2) = 1$  dla pozostałych punktów płaszczyzny. Dla jakich wartości parametru  $a$  funkcja  $f_a$  jest 2-wymiarowo niemalejąca?

(Odpowiedź:  $a=0$ .)

(7.5) Udowodnić, że na to, aby funkcja lewostronnie ciągła była  $n$ -wymiarowo niemalejąca, potrzeba i wystarcza, aby warunek (4.1) zachodził dla przyrostów dodatnich i punktów  $(t_i)$  o współrzędnych wymiernych.