Dies bedeutet aber, da α eine beliebige Ebene durch p ist, daß die Berührungsebenen in den Punkten von $\mathfrak F$ parallel mit p sind, d. h. der von diesen Ebenen eingehüllte, mit p parallele Erze genden besitzende Zylinder berührt die Indikatrix in den Punkten der Kurve $\mathfrak F$. Daher berührt ein beliebiger umschriebener Zylinder die Indikatrix in einer ebenen Kurve. Eine Eifläche aber — unsere Indikatrix ist eine Eifläche — die von jedem umschriebenen Zylinder längs einer ebenen Kurve berührt wird, ist nach einem Satz von Blaschke (7) ein Ellipsoid. Damit ist unser Satz bewiesen.

Literaturverzeichnis

- [1] W. Blaschke, Kreis und Kugel, Leipzig 1916.
- [2] H. Busemann, The foundations of Minkowskian geometry, Comm. Math. Helv. 24 (1950), S. 156-187.
- [3] S. Golab und L. Tamássy, Eine Kennzeichnung der euklidischen Ebene unter den Minkowskischen Ebenen, Publ. Math. Debrecen. 7 (1960), S. 187-194.
- [4] J. Radon, Über eine besondere Art ebener konvexer Kurven, Abh. Sächs. Akad. Wiss. Leipzig 68 (1916), S. 123-128.

Reçu par la Rédaction le 1. 9. 1959



ANNALES POLONICI MATHEMATICI IX (1960)

Sur l'existence et l'unicité des solutions d'un problème de Mlle Z. Szmydt relatif à l'équation de la corde vibrante en fonction de la position du point initial

par A. LASOTA (Kraków)

Mlle Z. Szmydt [2] a posé pour l'équation

(1)
$$u_{xy} = f(x, y, u, u_x, u_y)$$

un problème aux limites général S, qui consiste à déterminer une solution de l'équation (1) satisfaisant aux conditions données

(2)
$$u_x(x, \alpha(x)) = g(x, u(x, \alpha(x)), u_y(x, \alpha(x))), u_y(\beta(y), y) = h(y, u(\beta(y), y), u_x(\beta(y), y)), u(x_0, y_0) = u_0.$$

L'existence et l'unicité des solutions du problème S dépendent évidemment des propriétés des fonctions f,g,h,α,β et de la position du point $P_0(x_0,y_0)$. Dans la présente note nous considérons cette dernière dépendance.

1. Nous nous bornons — pour simplifier — au problème S_1 qui constitue un cas particulier du problème S.

PROBLÈME S₁. Soient F(x, y), G(x, u), H(y, u), $\alpha(x)$ et $\beta(y)$ des fonctions définies et continues pour

$$|x| \leqslant A$$
, $|y| \leqslant B$, u – quelconque

et satisfaisant aux conditions

$$|\alpha(x)| \leqslant B, \quad |\beta(y)| \leqslant A.$$

Soit encore Π le rectangle défini par les conditions:

$$|x| \leqslant A$$
, $|y| \leqslant B$.

Enfin soient $u_{\mathfrak{o}}$ un nombre réel quelconque et $P_{\mathfrak{o}}(x_{\mathfrak{o}},y_{\mathfrak{o}})$ un point arbitraire de H.

Cela posé, on cherche une fonction u(x, y) admettant des dérivées u_x, u_y, u_{xy} continues dans le rectangle Π et satisfaisant à l'équation

4

$$(3) u_{xy} = F(x, y)$$

Annales Polonici Mathematici IX

⁽⁷⁾ Siehe W. Blaschke [1], Seite 157-159.

et aux conditions

$$u_x(x, \, a(x)) = G(x, u(x, \, a(x))) \quad ext{pour} \quad |x| \leqslant A,$$

$$u_y(eta(y),y) = H(y,u(eta(y),y)) \quad ext{pour} \quad |y| \leqslant B,$$

$$(5) u(x_0, y_0) = u_0.$$

2. Nous commençons par l'étude détaillée de l'équation

$$(3') u_{xy} = 0$$

avec les conditions

$$(4') u_x(x, a) = ku(x, a), u_y(b, y) = lu(b, y),$$

$$(5') u(x_0, y_0) = u_0,$$

où a, b, k, l, désignent des constantes telles que

$$|a| \leqslant B$$
, $|b| \leqslant A$.

Toute fonction u(x, y) qui satisfait à l'équation (3') et aux conditions (4') est donnée par la formule

$$u(x, y) = C(e^{k(x-b)} + e^{l(y-a)} - 1).$$

De la condition (5') on obtient

$$C(e^{k(x_0-b)}+e^{l(y_0-a)}-1)=u_0$$

Il en résulte que le problème (3'), (4'), (5') a une et une seule solution lorsque le point $P_0(x_0, y_0)$ n'appartient pas à la courbe

(6)
$$e^{k(x-b)} + e^{l(y-a)} = 1.$$
 Si
$$|a| \leq B, \quad |b| \leq A, \quad |k| \leq K, \quad |l| \leq L$$

la famille de courbes (6) recouvre tout le plan, sauf l'ensemble M qui est donné par la condition

(7)
$$\min_{|\xi| \leqslant A} e^{-K|\xi-x|} + \min_{|\eta| \leqslant B} e^{-L|\eta-y|} > 1.$$

3. Nous démontrerons pourtant le théorème suivant:

THÉORÈME. Si les fonctions F(x, y), G(x, u), H(y, u), $\alpha(x)$ et $\beta(y)$ satisfont aux conditions

(8)
$$|\alpha(x)| \leq B, \quad \beta(y) \leq A,$$

(9)
$$|G(x,\overline{u}) - G(x,u)| \leqslant K|\overline{u} - u|,$$

$$|H(y,\overline{u}) - H(y,u)| \leqslant L|\overline{u} - u|,$$

et si le point $P_0(x_0,y_0)$ appartient à M, le problème S_1 a une et une seule solution.

Remarque. Il est aisé de voir que pour de petites valeurs de K et L l'ensemble M est grand, tandis que pour K et L suffisamment grands il est vide.

Démonstration. Toute solution de l'équation (3) qui satisfait à la condition (5) est donnée par la formule

(10)
$$u(x, y) = \int_{x_0}^{x} \int_{y_0}^{y} F(s, t) ds dt + \varphi(x) + \psi(y) + u_0,$$

où $\varphi(x)$ et $\psi(y)$ désignent des fonctions arbitraires de classe C^1 et telles que

(11)
$$\varphi(x_0) = 0, \quad \psi(y_0) = 0.$$

La condition (4) imposée à la fonction (10) donne pour $\varphi(x)$ et $\psi(y)$ le système d'équations

(12)
$$\varphi'(x) = G\left(x, E\left(x, \alpha(x)\right) + \varphi(x) + \psi(\alpha(x))\right) - E_x\left(x, \alpha(x)\right),$$
$$\psi'(y) = H\left(y, E\left(\beta(y), y\right) + \varphi(\beta(y)) + \psi(y)\right) - E_y\left(\beta(y), y\right),$$

οù

$$E(x,y) = \int_{x_0}^x \int_{p_0}^y F(s,t) ds dt + u_0.$$

Pour prouver notre théorème il suffit donc de démontrer que le système (12) a exactement une solution $\varphi_0(x)$, $\psi_0(y)$ de classe C^1 qui satisfait aux conditions initiales (11).

Nous le démontrerons en utilisant la méthode du point invariant de Banach. Désignons par R l'ensemble de tous les couples $\{\varphi(x),\, \psi(y)\}$ de fonctions définies et continues pour

$$|x| \leqslant A$$
, $|y| \leqslant B$.

Soit $\|\varphi, \psi\|$ la norme du couple de fonctions $\{\varphi(x), \psi(y)\} \in R$, définie par la formule

(13)
$$\begin{aligned} \|\varphi, \ \psi\| &= (\max_{|\eta| \leqslant B} e^{L|\eta - y_0|} - 1)^{1/2} \max_{|x| \leqslant A} |\varphi(x)| + \\ &+ (\max_{|\xi| \leqslant A} e^{K|\xi - x_0|} - 1)^{1/2} \max_{|y| \leqslant B} |\psi(y)|. \end{aligned}$$

On constate facilement que R est un espace métrique complet.

Pour tout couple donné de fonctions $\{\varphi(x), \psi(y)\} \in R$ le système d'équations

(14)
$$\begin{split} \tilde{\varphi}'(x) &= G\left(x, E\left(x, a(x)\right) + \tilde{\varphi}(x) + \psi\left(a(x)\right)\right) - E_x\left(x, a(x)\right), \\ \tilde{\psi}'(y) &= H\left(y, E\left(\beta(y), y\right) + \varphi\left(\beta(y)\right) + \tilde{\psi}(y)\right) - E_y\left(\beta(y), y\right) \end{split}$$

admet une et une seule solution $\tilde{\varphi}(x)$, $\tilde{\psi}(y)$ satisfaisant aux conditions

(15)
$$\tilde{\varphi}(x_0) = 0, \quad \tilde{\psi}(y_0) = 0.$$

On obtient ainsi une transformation T de l'ensemble R qui fait correspondre à tout couple de fonctions $\{\varphi(x), \psi(y)\}$ appartenant à R un couple $\{\tilde{\varphi}(x), \tilde{\varphi}(y)\}$ appartenant à R.

Soient $\{\varphi_1(x), \psi_1(y)\}, \{\varphi_2(x), \psi_2(y)\}\$ deux couples de fonctions appartenant à R et $\{\tilde{\varphi}_1(x), \tilde{\psi}_1(y)\}$ et $\{\tilde{\varphi}_2(x), \tilde{\psi}_2(y)\}$ leurs transformées, c'est--à-dire

$$\begin{split} &\tilde{\varphi}_i'(x) &= G\!\left(x,\, E\!\left(x,\, \alpha(x)\right) + \tilde{\varphi}_i(x) + \psi_i\!\left(\alpha(x)\right)\right) - E_x\!\left(x,\, \alpha(x)\right), \\ &\tilde{\psi}_i'(y) &= H\!\left(y, E\!\left(\beta(y),\, y\right) + \varphi_i\!\left(\beta(y)\right) + \tilde{\psi}_i(y)\right) - E_y\!\left(\beta(y),\, y\right), \quad i = 1,\, 2\,, \\ &\tilde{\varphi}_i(x_0) &= \tilde{\psi}_i(y_0) = 0\,. \end{split}$$

Alors les fonctions

$$egin{aligned} v(x) &= arphi_1(x) - arphi_2(x)\,, & & ilde{v}(x) &= ilde{arphi}_1(x) - ilde{arphi}_2(x)\,, \ w(y) &= arphi_1(y) - arphi_2(y)\,, & & ilde{w}(y) &= ilde{\psi}_1(y) - ilde{\psi}_2(y)\,. \end{aligned}$$

satisfont aux conditions

$$\tilde{v}(x_0) = 0, \quad \tilde{w}(y_0) = 0$$

et, en vertu de (9), aux inégalités

$$\begin{split} &|\tilde{v}'(x)| \leqslant K \, |\tilde{v}(x)| + K \max_{|y| \leqslant B} |w(y)| \,, \\ &|\tilde{w}'(y)| \leqslant L |\tilde{w}(y)| + L \max_{|x| \leqslant A} |v(x)| \,. \end{split}$$

Donc, en vertu du théorème bien connu de E. Kamke [1], on a

$$\begin{array}{l} \max_{|x|\leqslant A}|\tilde{v}\left(x\right)| \; \leqslant \; \left(\max_{|\xi|\leqslant A}e^{K|\xi-x_0|}-1\right)\max_{|y|\leqslant B}|w\left(y\right)|,\\ \max_{|y|\leqslant B}|\tilde{w}\left(y\right)| \; \leqslant \; \left(\max_{|\eta|\leqslant B}e^{L|\eta|-y_0}-1\right)\max_{|x|\leqslant A}|v\left(x\right)|. \end{array}$$

Il en résulte que

Comme le point $P_0(x_0, y_0)$ appartient à M, on a

(18)
$$\min_{\substack{|\xi| \leqslant 4}} e^{-K|\xi-x_0|} + \min_{|\eta| \leqslant B} e^{-L|\eta-y_0|} > 1$$

et, par conséquent,

$$(19) \qquad \qquad (\max_{|\xi| \leqslant A} e^{K|\xi - x_0|} - 1)^{1/2} (\max_{|\eta| \leqslant B} e^{L|\eta - y_0|} - 1)^{1/2} < 1.$$



Donc, en vertu de (16), (17), (18) et du théorème de Banach il existe un seul couple invariant, c'est-à-dire le système (12) a une seule solution $\varphi_0(x), \psi_0(y)$ qui satisfait aux conditions initiales (11). Il s'ensuit que le problème S₁ a une et seulement une solution

$$u_0(x, y) = \int\limits_{x_0}^{x} \int\limits_{y_0}^{y} F(s, t) ds dt + \varphi_0(x) + \varphi_0(y) + u_0.$$

Notre théorème se trouve ainsi démontré.

Travaux cités

[1] E. Kamke, Differentialgleichungen reeller Funktionen, Leipzig 1930, § 11, N. 30.

[2] Z. Szmydt, Sur l'existence de solutions de certains nouveaux problèmes pour un système d'équations différentielles hyperboliques du second ordre à deux variables indépendantes, Ann. Pol. Math. 4 (1957), p. 165-182.

Recu par la Rédaction le 4. 11. 1959